

ОНТҮСТИК-ҚАЗАҚСТАН МЕДИСИНА АКАДЕМИЯСЫ «Онтыстық Қазақстан медицина академиясы» АҚ	 SOUTH KAZAKHSTAN MEDICAL ACADEMY АО «Южно-Казахстанская медицинская академия»
Инженерлік пәндер кафедрасы	76/11
Дәріс кешені	87 беттің 1 беті

ДӘРІС КЕШЕНІ

Пән: Теориялық механика және материалдар кедергісі

Пән коды: ТММК 2203

ББ атауы: 6В07201 – Фармацевтикалық өндіріс технологиясы

Оку сағаттарының көлемі (кредит): 180 сағат (6 кредит)

Оқытылатын курс және семестр: 2-курс, 3-семестр

Дәріс көлемі: 15сағат

Шымкент 2024



ОНЫСТИК-ҚАЗАҚСТАН
MEDISINA
AKADEMIASY
иңа академиясы» АҚ

SOUTH KAZAKHSTAN
MEDICAL
ACADEMY
АО «Южно-Казахстанская медицинская академия»

«Оңтүстік Қазақстан медицина академиясы» АҚ

Инженерлік пәндер кафедрасы

Дәріс кешені

76/11

87 беттің

Дәріс кешені БББ бойынша «Теориялық және қолданбалы механика» МОБ сәйкес әзірленген және кафедра мәжілісінде талқыланған.

Хаттама № « » 2024ж.

Кафедра менгерушісі, т.ғ.к., доц. _____ Орымбетова Г.Э.

ОНТҮСТИК-ҚАЗАҚСТАН МЕДИСИНА АКАДЕМИЯСЫ «Онтыстық Қазақстан медицина академиясы» АҚ	 SOUTH KAZAKHSTAN MEDICAL ACADEMY АО «Южно-Казахстанская медицинская академия»
Инженерлік пәндер кафедрасы	76/11
Дәріс кешені	87 беттің 3 беті

№1 дәріс

1. Дәріс тақырыбы: Кіріспе. ТМЖМК пәнінің бөлімдеріне қысқаша шолу. Механиканың негізгі ұғымдары мен анықтамалары. Статика аксиомалары. Байланыс және олардың реакциялары.

2. Дәріс мақсаты: Механика туралы түсінік қалыптастыру. Негізгі ұғымдары мен анықтамаларын баяндау. Статика аксиомалары мен байланыс реакцияларын анықтауды мысалмен түсіндіру.

3. Дәріс тезистері

Кіріспе

Фармацевтика саласында көптеген инженер-технологтар еңбек етуде. Сол мамандардың кейбіреулері өндіріс орнындағы құрал-жабдықтарды тиімді пайдаланумен айналысса, қалғандары жана технологияны өндіріске енгізумен айналысада. Осы мамандардың барлығы физикалық құбылыстар мен материалдар сипаттамаларын, механика заңдары мен ережелерін білулерімен бірге оны іс жүзінде қолданулады керек.

Сондықтан жоғары оқу орындарында 6B07201 – Фармацевтикалық өндіріс технологиясының білім беру бағдарламасына «Теориялық және қолданбалы механика» модулі енгізілген және ол модуль бойынша 9 кредит көлемінде 2 пәнді оқып игеру ұсынылған. Олар мына тәмендегі пәндер, оқу жоспарына таңдау компоненті бойынша енгізілген және 2 семестрге жоспарланған: «Теориялық механика және материалдар кедергісі» 2-курс 3-семестрде 6-кредит және «Қолданбалы механика» 2-курс 4-семестрде 3-кредит қарастырылған.

1.1. ТМЖМК пәнінің бөлімдеріне қысқаша шолу

Механика материалынан зерттеуден жаратылыстану ғылымдарының бірі. Механика (mechanike) грек тілінен аударғанда машинажасау өнері дегенді білдіреді екен. Қандай сала болмасын, инженер-техникалық мамандарға небір механикалық мәселелерді шешулеріне тұра келеді және осыған байланысты жоғары оқу орындарында мамандануына сәйкес механика пәнінің түрлері оқытылып жатады. Жалпы механиканың тұжырымдарына негізделген пәндер көп, солардың бірі – «Теориялық механика және материалдар кедергісі». Бұл пән бұған дейін екі бөлек оқытылған пәндердің мазмұндарына негізделген жалпы техникалық пән және химия-фармацевтика және медициналық техника мамандықтары бакалаврларын дайындауда арналған.

Осы пәннің механика заңдары мен ережелерін материалынан нұктеге, абсолют қатты денеге және механикалық жүйелерге қолданатын бөлімі теориялық механика деп аталса, ғимараттар мен конструкция элементтерінің, машиналар мен механизмдер бөлшектерінің, құрылыш, т.б. материалдардың беріктігі, қатаандығы және орнықтылығы қарастырылатын бөлім материалдар кедергісі деп аталады.

Теориялық механика материалынан денелердің механикалық қозғалысының жалпы заңдылықтары мен тепе-тендігін және осы денелердің өзара әсерлесуін зерттеуден ғылым. Осы ғылымның ғылыми тұжырымдары мен теориялық дәлелдемелеріне негізделген пән «Теориялық механика». Пән үш бөлімнен тұрады: статика, кинематика және динамика. Статика бөлімінде әртүрлі бағыттағы құштер жүйесі және сол құштердің әсерлерінен болатын денелердің тепе-тендігі қарастырылады. Кинематика бөлімінде әсер ететін құштерді ескермей материалынан нұктенің, абсолют қатты денениң қозғалыстарының

ОНТҮСТИК-ҚАЗАҚСТАН MEDISINA АКАДЕМИЯСЫ «Онтыстық Қазақстан медицина академиясы» АҚ	 SOUTH KAZAKHSTAN MEDICAL ACADEMY АО «Южно-Казахстанская медицинская академия»
Инженерлік пәндер кафедрасы	76/11
Дәріс кешені	87 беттің 4 беті

геометриялық сипаттамалары зерттеледі, ал динамикада қозғалыс кезінде барлық әсер етуші күштер, оның ішінде дененің өзінің инерттілігі мен үйкеліс күші де ескеріледі.

1.2. Механиканың негізгі ұғымдары мен анықтамалары

Бізді қоршаған ортадағының бәрі үздіксіз қозғалыста болады. Жер бетіне қатысты қозғалмай тұрған дene жермен бірге оның осінен айналады және күнді айнала қозғалады. Абсолют қозғалмайтын дененің болуы мүмкін емес, ол болмайды да.

Қозғалыстың ең қарапайым түрі – механикалық қозғалыс. Механикалық қозғалыс деп материалың денелердің қеңістіктең орын уақытқа байланысты өзгертуін айтады. Егер орны өзгермесе, қозғалыс жасалмаған болады, яғни дene тыныштық күйде тұр делінеді.

Денелер бір-бірімен әсерлескенде ғана қозғалысқа ұшырайды. Материалың денелердің бір-біріне әсері күштер арқылы сипатталады. Сонымен, денелердің қозғалысын зерттеу үшін оған әсер ететін денелерді алып тастап, олардың әсерін күштермен алмастырады. Күш векторлық шама болғандықтан тұсу нұктесі мен бағыты көрсетілуі тиіс және сан шамасы анықталады.

Күштің өлшем бірлігі ретінде, халықаралық СИ жүйесінде ньютон (Н), ал техникалық МКГСС жүйесінде килограмм (кг) алынады. Бір жүйеден екінші жүйеге аудысқанда $1\text{kg}=9,81\text{N}$ немесе $1\text{N}=0,102\text{kg}$ екенін ескерген жөн. Күш векторлық шама дедік, онда үстінде сызығы бар әріппен белгіленеді. Мысалы былай F, N, R...

Теориялық механика пәнінде денелер абсолют қатты дene деп қарастырылады. Абсолют қатты дene деп қандай да болмасын күштің әсеріне қарамастан қозғалыстың барлық уақытында да кез келген екі нұктесінің ара қашықтығын өзгертпей сақтайтын денелерді айтады. Абсолют қатты денелер сыртқы күштер әсерінен дененің деформацияға ұшырауы, яғни формасы мен өлшемдерінің өзгеруі өте аз болғандықтан, шартты түрде жоқ деп алуға болатын денелер.

Денелердің қозғалысын зерттеу үшін олардың қеңістіктең орын аудыстыруларын басқа бір денемен салыстыра отырып анықтауға тұра келеді. Осы мақсатта таңдал алынған дene немесе денелер санақ денелері болып табылады. Сол қабылданған санақ денесімен қатаң байланыстырылған координаттар жүйесі санақ жүйесі деп аталады.

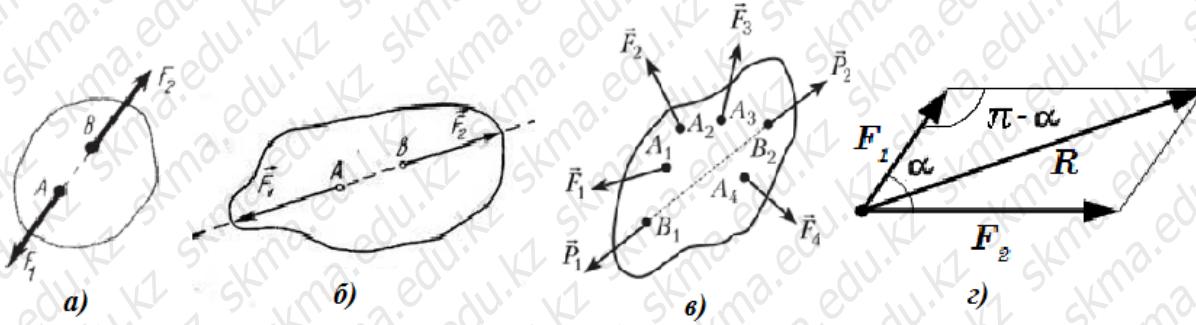
Бірақ қатты денелердің қозғалысын кез келген бір нұктесінің, не екі нұктесінің қозғалысымен тұсіндіруге болады және осылай қарастырылған зерттеуге ынғайлыш, сондықтан материалың нұкте деген ұғым енгізіледі. Материалың нұкте деп массасы қатты дененің массасына тең сол дененің ауырлық центріне сәйкес келетін геометриялық нұктені айтады. Онда механиканың ережелері мен заңдылықтарын алдымен материалың нұкте үшін қарастырған жөн.

1.3 Статиканың аксиомалары

Статика негізіне адамзаттың ғасырлар бойы жиган тәжірибесінің нәтижесінде тұжырымдалып, ешқандай математикалық дәлелдеуді қажет етпейтін аксиомаға айналғандар жатады. Осы аксиомалар арқылы статикада алда қарастырылатын барлық мәселелер қорытылып дәлелденеді.

1-аксиома. Тәңгерілген күштер жүйесінің әсерінен дene тыныштық күйде немесе бірқалыпты тұзу сызықты, не бірқалыпты айналмалы қозғалыста болады. Бұл алғаш Галилей тұжырымдаған аксиома инерция заңы деп аталады.

2-аксиома. Егер денеге тұсірілген екі шама жағынан тең, бірақ бағыттары қарама-карсы болса және бір тұзудің бойымен әсер етсе, онда дene осы күштердің әсерінен тепе-тендік қалпын сақтайды (1а-сур.). Бұл екі күштің тепе-тендік шарты туралы аксиома. Осы



1-сурет

2-аксиомадан шығатын себеп-салдар: күшті әсер ету сзығы бойымен (1б-сур.) бір нүктеден екінші нүктеге көшіруге болады, одан күштің абсолюттік қатты денеге әсері өзгермейді.

3-аксиома. Денеге тенгерілген күштер жүйесін түсіргеннен немесе тенгерілген күштер жүйесін алғып тастағаннан (1в-сур.) дененің бастапқы күйі ешқандай өзгеріске ұшырамайды.

4-аксиома. Дененің кез келген бір нүктесіне түсірілген екі күштің тең әсер күші сол нүктеге түсіріледі де, сол нүктеден осы күштер арқылы салынған параллелограмның диагоналіне тең болады (1г-сур.). Бұл аксиоманы күштердің параллелограмм ережесі дейді де, бұдан күштердің векторлық қосындысы $\vec{R} = \vec{F}_1 + \vec{F}_2$ және тең әсер күшінің модулін анықтайтын формулалар алынады.

$$R = \sqrt{F_1^2 + F_2^2 + 2F_1F_2\cos\alpha} \text{ немесе } R = \sqrt{F_1^2 + F_2^2 - 2F_1F_2\cos(\pi - \alpha)}$$

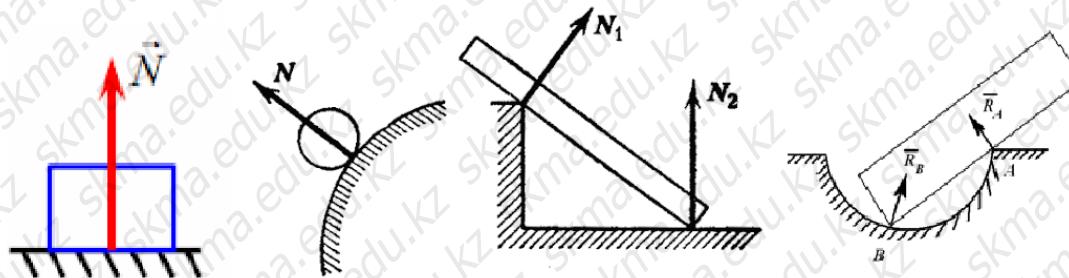
5-аксиома. Егер деформацияға ұшырайтын қатты дene абсолют қатты дene әйналса, онда бастапқы тепе-тендік шарты сақталады. Бұл аксиома қатаң принципі деп аталады.

6-аксиома. Байланыстағы дene еркін дene деп қарастыру үшін дene әсер ететін күштер қатарына байланыс реакциясы күшінде қосу керек. Бұл байланыстан босату аксиомасы деп аталады.

1.4 Байланыстар және олардың реакциялары

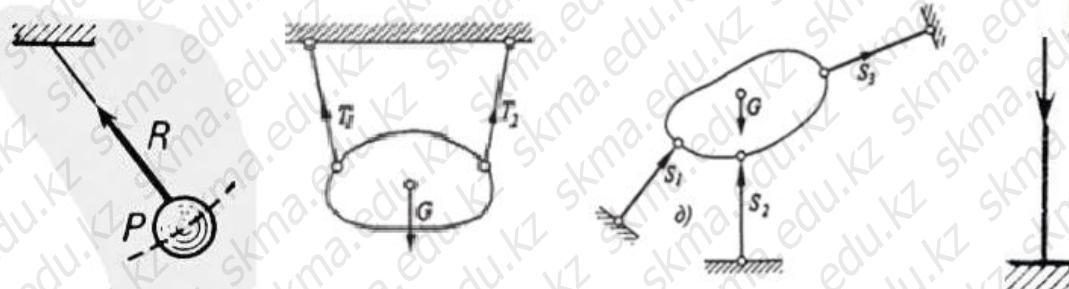
Материялық объектілер мен қатты дeneлердің, не нүктelerдің немесе механикалық жүйенің қозғалысы мен орын ауыстыруларын шектеуді байланыс деп атайды. Осы байланыс тараپынан болатын қарсы әсер реакция күші немесе байланыс реакциясы деп аталады. Реакция күші қарастырылатын дene түсіріледі және ол дene тепе-тендік күйінен қозғалыска келтіре алмайды, сондықтан пассив күштері деп аталады.

Жиі кездесетін байланыстарды топтап, реакция күштерін көрсетейік. Егер дeneлер бір-бірімен бет арқылы жанасатын болса, немесе бір нүктесі арқылы тірелетін болса, онда реакция күші ортақ нормаль бойымен бағытталады (2-сур.).



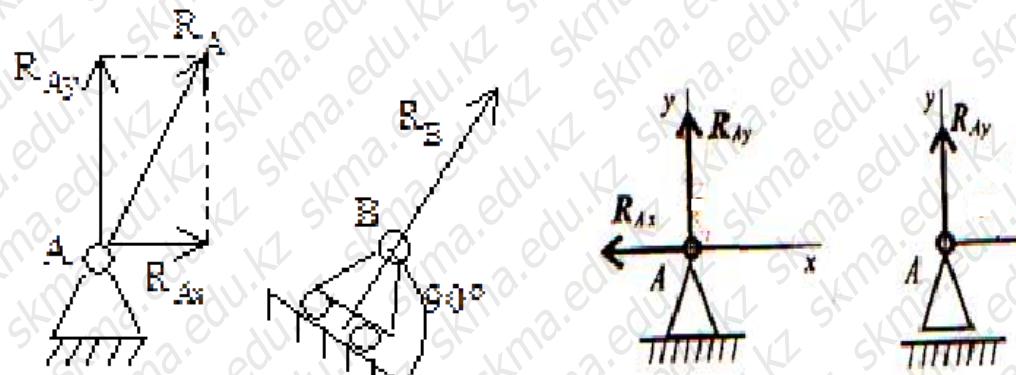
2-сурет

Созылмайтын иілгіш денелер: жіп, арқан, трос, белдік шынжыр сияқтылармен байланысса, немесе металл стержень, тірек, бөрене темірбетон бағаналарға тірелсе, онда реакция сол денелердің бойымен бағытталады (3-сур).



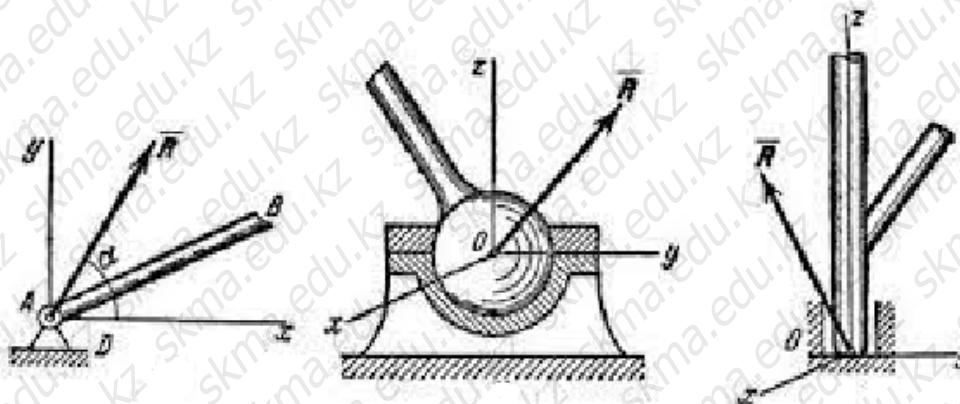
3-сурет

Денелер цилиндрлік топса және подшипник арқылы бір-біріне байланысқан болса, онда байланыс реакциясы әрқашан айналу осіне перпендикуляр болады. Бұл жағдайда реакция күшінің сан шамасы мен бағыты белгісіз болады. Координата осьтеріндегі құраушыларына жіктей отырып, сан шамасы анықталса, бағыттаушы косинустар арқылы бағыты анықталады (4-сур).



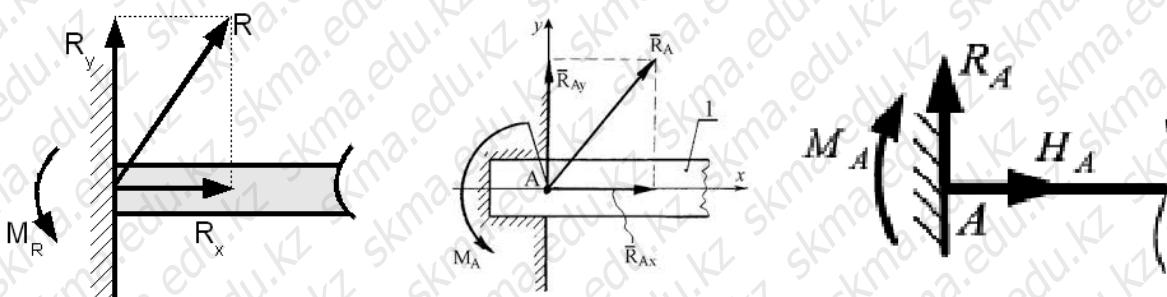
4-сурет

Жылжымайтын сфералық топса және сфералық буындар кеңістік қозғалыс жасайтын звеноларды байланыстырады, сондықтан сфераның центріне түсірілген реакция күші үш оське проекцияланады. Ал бағыты мен сан шамасы цилиндрлік топсадағы өрнектермен анықталады (5-сур).



5-сурет

Қатаң бекітпе дененің қозғалуына да бұралуына да мүмкіндік бермейді. Мұндай қатаң байланыстарда горизонталь және вертикаль бағыттағы реациялармен бірге бекітпеге реактивті моменттер әсер етеді (6-сур).



6-сурет

Байланыстың тағы бір шарты дененің еркін қозғалысын шектей бастайды, яғни мүмкін қозғалысынан айырылады. Механикада осы мүмкін қозғалысына байланысты еркін және еркін емес денелер деп қарастырылады. Кеңістіктегі кезкелген бағытта қозғала алатын дene еркін дene деп аталады. Егер дененің кеңістіктегі қозғалысы қандай да бір денемен шектелген болса, онда еркін емес дene деп, олардың бір-біріне әсерін қысым құші арқылы анықтайады.

4. Иллюстрациялық материалдар: плакаттар, слайдтар, видео-роликтер.

5. Әдебиеттер: Негізгі:

Арапов Б. Теориялық және инженерлік механика негіздері. Оқулык. Ақнұр - 2020

Байжанов, Ә. Ж. Механикалық берілістер : оқу құралы / Ә. Ж. Байжанов, К. Ә. Жалғасова. - Алматы : ЭСПИ, 2021. - 124 бет. С

Мещерский, И. В. Задачи по теоретической механике [Текст] : учеб. пособие / И. В. Мещерский ; под ред. В. А. Пальмова. - 51-е изд., стер ; Рек. Учеб.-методическим объед. по ун-тскому политехн. образованию. - СПб. : Изд-во "Лань", 2012. - 448 с. : ил.

Қосымша әдебиеттер

Моллах , Хамид Управление рисками в фармацевтическом производстве : монография / М. Лонг, Г. Бейсмен, пер. с англ. под общ. ред. А. В. Александровой. - 2-е изд. испр. - М. : ВИАЛЕК, 2017. - 464 с.

ОНТҮСТИК-ҚАЗАҚСТАН МЕДИСИНА АКАДЕМИЯСЫ «Оңтүстік Қазақстан медицина академиясы» АҚ	 SOUTH KAZAKHSTAN MEDICAL ACADEMY АО «Южно-Казахстанская медицинская академия»
Инженерлік пәндер кафедрасы	76/11
Дәріс кешені	87 беттің 8 беті

Мардонов, Б. М. Расчетно-проектировочные работы по сопротивление материалов сборник / Алматы :Эверо, 2014. - 256 с

Арпабеков, М. И. "Материалдар кедергісі" пәнінен жаттығулар және есептер жинағы: оқу құралы /. - Алматы :Эверо, 2015. - 68 б

Хиббелер, Р. Ч. Статика мен материалдар механикасы [Текст] : т.1 : окулық / Р.Ч. Хиббелер ; Қаз.тіл.ауд. Е.Б.Даусеитов, С.Жұнісбеков. - 4-басылым. - Алматы : ЖШС РПБК "Дәуір", 2017. - 436 б. с.

Мещерский, И. В. Задачи по теоретической механике [Текст] : учеб. пособие / И. В. Мещерский ; под ред. В. А. Пальмова. - 51-е изд., стер ; Рек. Учеб.-методическим объед. по ун-тскому политехн. образованию. - СПб. : Изд-во "Лань", 2012. - 448 с. : ил.

Электронды басылымдар

Тұсіпов, А. Теориялық және қолданбалы механика [Электронный ресурс] : оқулық / А. Тұсіпов, Қ. Тұсіпов. - Электрон. текстовые дан. (118Мб). - Алматы : [б. и.], 2015. - эл. опт. диск (CD-ROM).

Теориялық және қолданбалы механика [Электронный ресурс] : оқулық / А. Тұсіпов, Қ. Тұсіпов. - Электрон. текстовые дан. (118Мб). - Алматы : [б. и.], 2015. - эл. опт. диск (CD-ROM).

Материалдар кедергісі. / Арапов Б.Р. оқу құралы : Қарағанды, 2020. 82 бет. <https://www.aknurpress.kz/reader/web/2463>

Теориялық механика негіздері: Оқулық. - Алматы: ҚазҰТЗУ, 2016. - 3606. <http://rmebrk.kz/>

"Материалдар кедергісі" пәніне жаттығулар және есептер жинағы : Оқу құралы. . - Алматы: Эверо, 2017. - 68 б <http://rmebrk.kz/>.

Елғондина, Марден Базарбаевна Теориялық механиканың мысалдары мен есептері: оқу-әдістемелік құралы / М. Б. Елғондина, М. О. Ноғайбаева; - Алматы : Қазақ үн-ті, 2017. - 145 б. - 100 (таралым). <http://elib.kaznu.kz>

Арапов Б.Р. Теориялық және инженерлік механика негіздері. Оқулық.«Medet Group» ЖШС. Қарағанды, 2020. - 232 бет <https://aknurpress.kz/reader/web/2422>

6. Бақылау сұрақтары:

1. Теориялық механика бөлімдерінің қысқаша анықтамалары және нені қарастырады.
2. Статика аксиомалары және оларды есептеу барысында қолдану.
3. Күштер және олардың сипаттамасы.
4. Материялық нүктө, абсолютті қатты дене, санақ жүйесі туралы түсініктер.
5. Байланыс түрлері және олардың реакцияларының бағыты, тұсу нүктесі және сан шамасы.

№2 дәріс

1. Дәріс тақырыбы: Жазық және кеңістік күштер жүйесін проекциялау. Күштің нүктеге және осыке катысты моменті. Жинақталатын және кез келген бағыттағы күштер жүйесі. Күштер жүйесінің тепе-тендік шарттары.

2. Дәріс мақсаты: Денеге әсер ететін күштерді және олардың түрлерін білу. Күштерді проекциялау және олардың моменттерін анықтау. Тепе-тендік тендеулерін құру және оларды есептеу барысында пайдалану.

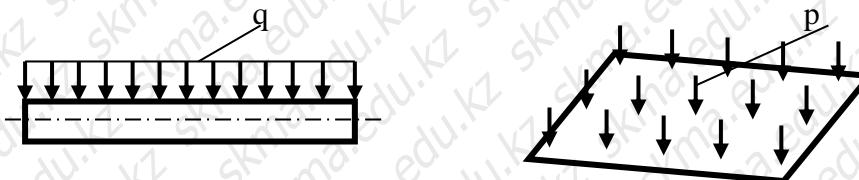
3. Дәріс тезистері:

2.1 Жұқтемелер және олардың түрлері

Машина бөлшектерінің және конструкция элементтерінің бір-біріне әсері олардың арасындағы құштер арқылы анықталады. Ол құштер сыртқы құштер деп аталып, әркелкі болып келеді. Практикада осы әркелкі құштердің барлығын сыртқы жұқтемеге жатқызады. Жұқтемелер үш топқа бөлініп қарастырылады.

Жұқтеменің әсер ететін ауданшасы деңгелегендегі рельске жанасу кезінде олардың арасында пайда болатын құшті айтуға болады. Шоғырланған күш деп атайды. Шоғырланған күш бір нүктеге әсер етеді деп есептеледі және Ньютоңмен өлшенеді. Мысал ретінде вагон дөңгелегіндегі рельске жанасу кезінде олардың арасында пайда болатын құшті айтуға болады.

Дененің бір ұзындығына немесе ауданына, не бетіне әсер ететін жұқтемелер таралған құштер деп аталады. Бұл құштер әсердің қарқындылығымен сипатталады, яғни ұзындыққа q [$\text{Н}/\text{м}$] немесе бетке p [$\text{Н}/\text{м}^2$] аудан бірлігіне әсер ететін құштер шамасымен. Үдис ішіндегі газдың қысымы, керілген сымдағы тізілген құстардың әсері осы таралған құшке мысал бола алады. Схемаларда төмендегі 7-суреттегідей болып кескінделеді.



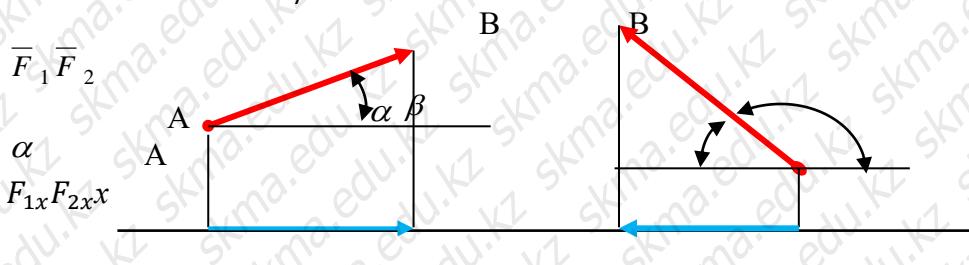
7-сурет.

2.2 Құштердің осьтегі және жазықтықтағы проекциялары.

Құштер көпбұрышын салу күрделі де және көптеген сызуларды талап етеді және дәл нәтижелер алуға жеткілікті емес. Бұл жағдайда басқа геометриялық сызба жұмыстарына жүгінуге тұра келеді. Ол берілген құштердің тікбұрышты координаталар жүйесінің осьтері мен жазықтығына проекцияларын салу.

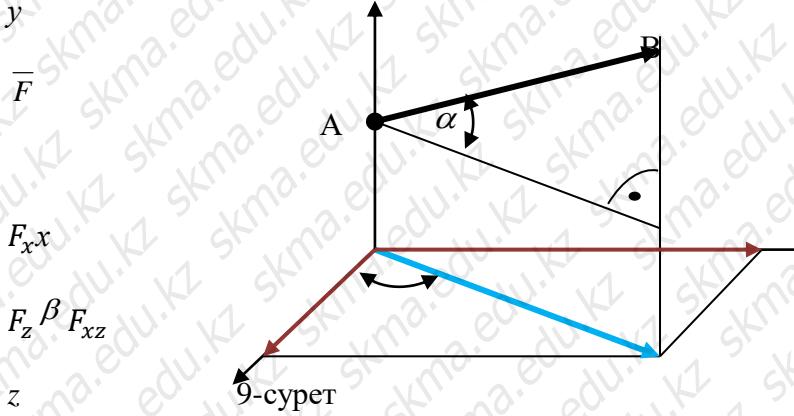
Құш проекциясы оң деп саналады, егер құш бағыты осьтің оң бағытымен сәйкес келсе. Құш проекциясы теріс деп саналады, егер бағыты өстің оң бағытына қарама-қарсы болса. XOY жазықтығында орналасқан құштерді OX және OY екі координата осьтеріне тұра проекциялауға болады. Кеңістікте орналасқан құштер алдымен жазықтықта проекцияланады, содан соң координата осьтеріне.

Жалпы құштердің оське және жазықтыққа проекциялары 8-ші және 9-шы суреттерде көрсетілген. $\alpha = 180^\circ - \beta$



8-сурет

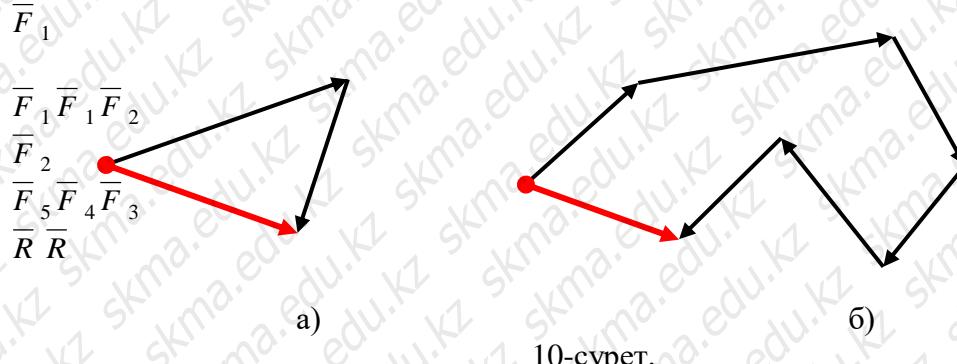
Бұл жерде \bar{F}_1 - күшінің x өсіне проекциясы $F_{1x} = F_1 \cdot \cos\alpha$, ал \bar{F}_2 - күшінің осы өске проекциясы $F_{2x} = -F_2 \cdot \cos\alpha = F_2 \cdot \cos\beta$ болатыны көрініп түр.



мұндағы $F_{xz} = F \cdot \cos\alpha$, $F_x = F_{xz} \cdot \sin\beta = F \cdot \cos\alpha \cdot \sin\beta$, $F_z = F_{xz} \cdot \cos\beta = F \cdot \cos\alpha \cdot \cos\beta$

2.3 Күштер үшбұрышы және көпбұрышы

Бір нүктеге жинақталған жазық күштердің тең әсерін табу үшін күш үшбұрышын, егер күштер саны екеу болса, ал күштер саны екеуден көп болған жағдайда күштер көпбұрышын пайдаланады (10(а) және 10(б) суреттер).



10-сурет.

Бұл жердегі \bar{R} тең әсер күштің векторы. Күш үшбұрышы мен күштер көпбұрышы белгілі бір масштабта салынып, тең әсер күштің мәнін анықтаудың геометриялық тәсілі деп аталады.

Күштер кеңістік жағдайда орналасса күштердің тең әсерін аналитикалық жолмен анықтаған тиімді болады. Бұл үшін геометрияда дәлелденген вектордың өстереге проекциясы сол вектордың күраушы векторлардың проекцияларының қосындysына тең деген теореманы пайдаланамыз.

$$\bar{R} = \bar{F}_1 + \bar{F}_2 + \bar{F}_3 + \dots + \bar{F}_n \quad \text{немесе} \quad \bar{R} = \sum_{i=1}^n \bar{F}_i$$

теорема бойынша R_x , R_y , R_z барлық күштердің x , y , z өстереге проекцияларының қосындysына тең, яғни

$$R_x = \sum_{i=1}^n F_{ix}, \quad R_y = \sum_{i=1}^n F_{iy}, \quad R_z = \sum_{i=1}^n F_{iz},$$

ОНТҮСТИК-ҚАЗАҚСТАН MEDISINA АКАДЕМИЯСЫ «Онтыстық Қазақстан медицина академиясы» АҚ	 SOUTH KAZAKHSTAN MEDICAL ACADEMY АО «Южно-Казахстанская медицинская академия»
Инженерлік пәндер кафедрасы	76/11
Дәріс кешені	87 беттің 11 беті

Ал координаттар өстері бір біріне перпендикуляр болғандықтан,

$$R = \sqrt{R_x^2 + R_y^2 + R_z^2}$$

\bar{R} векторының бағытын анықтау үшін, оның координаттар өстерімен жасайтын бұрыштарының бағыттаушы косинустарын келесі өрнектер бойынша табамыз:

$$\cos\alpha = \frac{R_x}{R}, \quad \cos\beta = \frac{R_y}{R}, \quad \cos\gamma = \frac{R_z}{R}.$$

Осы бұрыштар арқылы \bar{R} векторының қеңістіктегі орналасу бағыты анықталады.

2.4. Қос құштер және құштер моменті

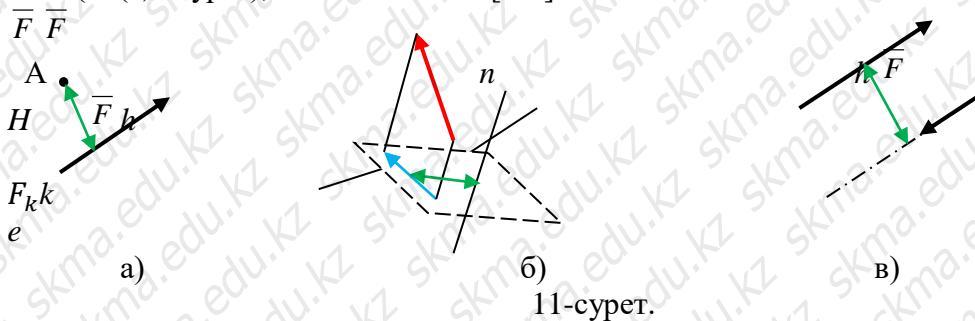
Құштің нүктеге немесе өске қатысты (айналасындағы) моменті дегеніміз, осы құштің бағыты мен құштің шамасының нүктеге дейінгі немесе оның өске перпендикуляр құраушысының шамасы мен өске дейінгі ең қысқа ара қашықтықтың көбейтіндісіне тең, скалярлық шама болып табылады. Құш бағыты мен нүктеге немесе өске дейінгі ең қысқа қашықтық құш іні деп аталады. Моменттің бағыты сағат тілі жүргісіне кері бағытталса он, ал онымен бағыттас болса теріс таңбалы деп қабылданады.

Құштің нүктеге қатысты моменті (11(a) – сурет), құштің шамасының, момент алғатын нүктеге A дейінгі ең қысқа қашықтыққа h , яғни иінге көбейтіндісіне тең, $M = F \cdot h$.

Құштің өске қатысты моменті (11(б) – сурет) сол құштің өске перпендикуляр жазықтыққа проекциясының F_k шамасын оның (en) өске дейінгі аралығына h , яғни иінге көбейткенге тең болады $M = F_k \cdot h$.

Қос құштер деп, шама жағынан бір біріне тең, бағыттары қарама-қарсы бір сыйықтың бойында жатпайтын құштердің айтады. Мұндаидар құштердің тең әсер күші нөлге тең, брақ олар тенгерілмейді. Олар денені өздері жатқан жазықтық бетінде айналдыруы мүмкін, ол қос құштердің моменттің әсерінен туындастырылған күбылды болып табылады.

Қос құштер моменті сол екі құштің ара қашықтығын құш шамасына көбейткенге тең болады (11(в) – сурет), яғни $M = F \cdot h$ [Нм].

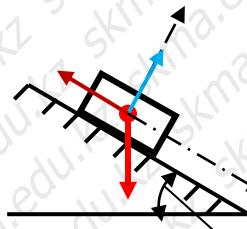


2.5 Тепе-тендік шарттары. Жазықтық тепе-тендік.

Бір нүктеге жинақталған жазық құштердің тепе-тендік шартты келесі өрнектермен сипатталады, яғни бұл құштердің тең әсер күші нөлге тең дегенді білдіреді. Бір нүктеге жинақталған жазық құштердің мысалы ретінде 12-ші суретте көрсетілген көлбеу жазықтықта орналасқан қатты дененің тепе-тендігін қарастыруға болады.

$$R_x = \sum_{i=1}^n F_{ix} = 0 \quad R_y = \sum_{i=1}^n F_{iy} = 0$$

$\frac{y}{F}$ $\frac{N}{\bar{F}}$
 P_x
 α



12-сурет.

Мысалы $P = 2\text{kN}$, $\alpha = 30^\circ$ болса, \bar{F} және \bar{N} күштерінің мәнін табайық. Бұл жерде

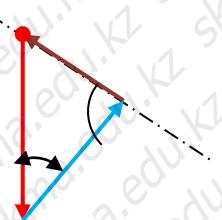
\bar{F} - үйкеліс күші, ал \bar{N} - реакция күші (тіректің реакция күші). $\sum_{i=1}^3 F_{ix} = 0$: тендеуінен
 $-F + P \sin \alpha = 0$,

осыдан үйкеліс күші $F = P \sin \alpha = 2 \cdot 0,5 = 1 \text{kN}$ болатынын,

ал $\sum_{i=1}^3 F_{iy} = 0$ тендеуінен $N - P \cos \alpha = 0$; осыдан реакция күші
 $N = P \cos \alpha = 2 \cdot 0,866 = 1,73 \text{kN}$ болатынын табамыз.

Бұл күштердің күш үшбұрышы арқылы да анықтауга болады. Ол үшін шамасы белгілі күшті белгілі бір, өзіміз таңдалған алғынан, масштаб бойынша (a) нүктесінен өз-өзіне бағыттас етіп түрғызыамыз (13-сурет).

$\frac{x}{a}$
 $\frac{F}{\bar{F}}$
 α
 $\frac{c}{N_x}$
 b



13-сурет.

Белгілі күштің мәні бойынша келесі түрде күш үшбұрышының масштабын табамыз

$\mu_F = \frac{P}{ab}$, олай болса белгісіз күштердің мәні тен болады: $N = \mu_F \cdot bc$, $F = \mu_F \cdot ca$ болатыны белгілі.

Қарастырып отырған деңелер сыртқы күштердің және тірек реакцияларының әсерінен тепе-тендік қалыпта тұрса, яғни салыстырмалы тыныштық немесе бір қалыпты тұзу сызықты қозғалыс жағдайында болса, кеңістік күштер жүйесі үшін келесі тепе-тендік тендеулерінің орындалуы шарт:

ОНТҮСТИК-ҚАЗАҚСТАН MEDISINA АКАДЕМИЯСЫ «Онтыстық Қазақстан медицина академиясы» АҚ	 SOUTH KAZAKHSTAN MEDICAL ACADEMY АО «Южно-Казахстанская медицинская академия»
Инженерлік пәндер кафедрасы	76/11
Дәріс кешені	87 беттің 13 беті

$$\begin{array}{ll} 1) \sum F_x = 0; & 4) \sum M_x = 0; \\ 2) \sum F_y = 0; & 5) \sum M_y = 0; \\ 3) \sum F_z = 0; & 6) \sum M_z = 0. \end{array}$$

Бұл алты тендеу кеңістік есептер (кеңістік құштер жүйесімен жүктелген дәне үшін) статиканың тепе-тендік тендеулері деп аталады.

4. Иллюстрациялық материалдар: плакаттар, слайдтар, видео-роликтер.

5. Эдебиеттер: Негізгі:

Арапов Б. Теориялық және инженерлік механика негіздері. Оқулық. Ақнұр - 2020

Байжанов, Ә. Ж. Механикалық берілістер : оқу құралы / Ә. Ж. Байжанов, К. Ә. Жалғасова. - Алматы : ЭСПИ, 2021. - 124 бет. С

Мещерский, И. В. Задачи по теоретической механике [Текст] : учеб. пособие / И. В. Мещерский ; под ред. В. А. Пальмова. - 51-е изд., стер ; Рек. Учеб.-методическим объед. по ун-тскому политехн. образованию. - СПб. : Изд-во "Лань", 2012. - 448 с. : ил.

Қосымша әдебиеттер

Моллах , Хамид Управление рисками в фармацевтическом производстве : монография / М. Лонг, Г. Бейсмен, пер. с англ. под общ. ред. А. В. Александровой. - 2-е изд. испр. - М. : ВИАЛЕК, 2017. - 464 с.

Мардонов, Б. М. Расчетно-проектировочные работы по сопротивление материалов сборник / Алматы :Эверо, 2014. - 256 с

Арпабеков, М. И. "Материалдар кедергісі" пәнінен жаттығулар және есептер жинағы: оқу құралы /. - Алматы :Эверо, 2015. - 68 б

Хиббелер, Р. Ч. Статика мен материалдар механикасы [Текст] : т.1 : оқулық / Р.Ч. Хиббелер ; Қаз.тіл.ауд. Е.Б.Даусеитов, С.Жұнісбеков. - 4-басылым. - Алматы : ЖШС РПБК "Дәүір", 2017. - 436 б. с.

Мещерский, И. В. Задачи по теоретической механике [Текст] : учеб. пособие / И. В. Мещерский ; под ред. В. А. Пальмова. - 51-е изд., стер ; Рек. Учеб.-методическим объед. по ун-тскому политехн. образованию. - СПб. : Изд-во "Лань", 2012. - 448 с. : ил.

Электронды басылымдар

Тұсіпов, А. Теориялық және қолданбалы механика [Электронный ресурс] : оқулық / А. Тұсіпов, К. Тұсіпов. - Электрон. текстовые дан. (118Мб). - Алматы : [б. и.], 2015. - эл. опт. диск (CD-ROM).

Теориялық және қолданбалы механика [Электронный ресурс] : оқулық / А. Тұсіпов, К. Тұсіпов. - Электрон. текстовые дан. (118Мб). - Алматы : [б. и.], 2015. - эл. опт. диск (CD-ROM).

Материалдар кедергісі. / Арапов Б.Р. оқу құралы : Караганды, 2020. 82 бет. <https://www.aknurpress.kz/reader/web/2463>

Теориялық механика негіздері: Оқулық. - Алматы: ҚазҰТЗУ, 2016. - 3606. <http://rmebrk.kz/>

"Материалдар кедергісі" пәніне жаттығулар және есептер жинағы : Оқу құралы. . - Алматы: Эверо, 2017. - 68 б <http://rmebrk.kz/>.

ОНТҮСТИК-ҚАЗАҚСТАН MEDISINA АКАДЕМИЯСЫ «Онтыстық Қазақстан медицина академиясы» АҚ	 SOUTH KAZAKHSTAN MEDICAL ACADEMY АО «Южно-Казахстанская медицинская академия»
Инженерлік пәндер кафедрасы	76/11
Дәріс кешені	87 беттің 14 беті

Елғондина, Марден Базарбаевна Теориялық механиканың мысалдары мен есептері: оқу-әдістемелік құралы / М. Б. Елғондина, М. О. Ноғайбаева; - Алматы : Қазақ үн-ті, 2017. - 145 б. - 100 (таралым). <http://elib.kaznu.kz>

Арапов Б.Р. Теориялық және инженерлік механика негіздері. Окулық.«Medet Group» ЖШС. Қарағанды, 2020. - 232 бет <https://aknurpress.kz/reader/web/2422>

6. Бақылау сұрақтары:

- Жүктемелер және олардың түрлерін ажыраты білу.
- Күштердің осьтегі және жазықтықтағы проекциялары.
- Күштердің нүктеге және оське қатысты моментін анықтау.
- Қос күш және оның сипаттамасы.
- Күштер жүйесінің тере-тендік шарттары.

№3 дәріс.

1. Дәріс тақырыбы: Кинематикаға кіріспе. Материялық нүктесінде кинематикасы. Нүктесінде қозғалысының тендеуі және траекториясы. Нүктенің жылдамдығы мен үдеуі. Нүктесінде қозғалысының түрлері.

2.Дәріс мақсаты: Нүктесінде кинематикасын оқып игеру. Нүктесінде қозғалысының берілу тәсілдері және тендеуі. Траекториясын анықтау.

3. Дәріс тезистері:

3.1 Кинематикаға кіріспе.

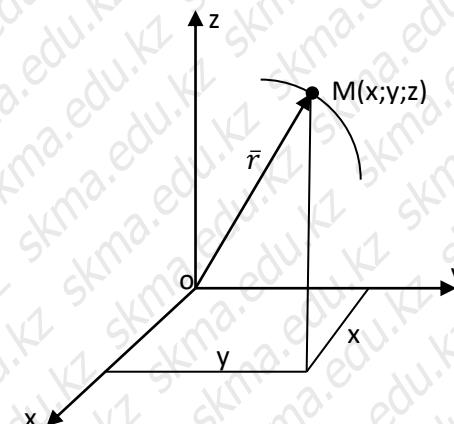
Кинематика қозғалыс деген мағынаны білдіретін грек сөзі және бастапқыда қатты денелердің қозғалысы ғана қарастырылған, сейтіп мынадай анықтама берілген: Кеңістікте қозғалатын кезкелген денеге басқа денелер тарарапынан болатын эсерлерді ескермей дененің уақытқа байланысты қозғалысын қарастыратын механика бөлімі кинематика деп аталады.

Кинематикада дene қозғалысы тек геометриялық түрғыдан, яғни дeneге әсер ететін күштер есепке алынбай қарастырылады. Ал дene қозғалысын қарастырғанда оның кезкелген екі нүктесінің арақашықтығы өзгермейтін болса абсолют қатты дene деп түсіндіріледі. Бірақ кезкелген қатты дene материялық нүктелер жиынтығы екенін білеміз, сондықтан дененің берілген санақ жүйесіне қатысты қозғалысын толық анықтау үшін кем дегенде оның екі-үш нүктесінің сол санақ жүйесіне қатысты қозғалысын білу қажет. Онда алдымен нүктесінде кинематикасының негізгі мәселелерін шешіп алған жөн және бастапқы берілген анықтамаға келесі толықтырулар жасалуы тиіс. Кинематика абсолют қатты денелер немесе материялық нүктелер қозғалысының геометриялық сипаттамаларын зерттейтін теориялық механика бөлімі.

3.2 Материялық нүктесінде кинематикасы

Нүктесінде кинематикасында мынадай екі мәселе шешіледі: 1. Нүктесінде қозғалысының тендеуі бойынша траекториясын анықтау. 2. Нүктесінде қозғалысының берілу тәсілдері және кинематикалық сипаттамалары.

Материялық нүктесінде дегеніміз, қозғалысы қарастырылып отырған дененің массасына тең кәдімгі геометриялық нүктесі. Жалпы қозғалысты зерттеу барысында дененің формасы мен өлшемдерін ескермей материялық нүктесінде қарастыруға болады.



ОНТҮСТИК-ҚАЗАҚСТАН МЕДИСИНА АКАДЕМИЯСЫ «Онтыстық Қазақстан медицина академиясы» АҚ	 SOUTH KAZAKHSTAN MEDICAL ACADEMY АО «Южно-Казахстанская медицинская академия»
Инженерлік пәндер кафедрасы	76/11
Дәріс кешені	87 беттің 15 беті

Кеңістікте қозғалып бара жатқан нүктенің геометриялық орындарын қосатын үздіксіз сыйық нүкте траекториясы деп аталады.

3.3 Нүкте қозғалысының берілу тәсілдері және теңдеулері

Кез келген уақытта санак жүйесіне қатысты нүктенің орнын анықтайтын теңдеулер белгілі болса, нүкте қозғалысы берілген деп есептеледі. Кинематикада нүкте қозғалысы үш түрде: векторлық, координаталық және табиғи тәсілдермен беріледі.

Векторлық тәсіл кезінде координатаның бас нүктесіне

14-сурет

қарағандағы М нүктесінің орны уақытқа тәуелді өзгеріп отыратын $\overline{OM} = \bar{r}$ радиус-векторы арқылы беріледі, яғни $\bar{r} = \bar{r}(t)$ анықталады. Сондай-ақ қозғалыс кезіндегі кеңістіктегі орны $x = x(t), y = y(t), z = z(t)$ координаталарымен де анықталады. Бұл қозғалысының координаталық тәсілмен берілуі. Екі тәсілдің арасындағы байланыс былай өрнектеледі $\bar{r} = x\bar{i} + y\bar{j} + z\bar{k}$.

Егер осы теңдеулердегі уақытты жойсақ, нүкте траекториясының теңдеуін аламыз. Нүктенің траекториясын графiktік жолмен де табуға болады, ол үшін берілген қозғалыс теңдеулеріне уақыттың мәндерін қоя отырып, нүктелердің орындарын аламыз, сонан соң қисық сыйықпен қосамыз. Осындай қисық сыйықпен берілгенде, әсіресе түзу сыйықты қозғалыс кезінде табиғи тәсілмен берілген жөн. Табиғи тәсілмен берілгенде қозғалыс заны $s = s(t)$ функциясымен беріледі.

Математикадан білетініміз $ds = \sqrt{dx^2 + dy^2 + dz^2}$, ал $dx = \dot{x}dt$, $dy = \dot{y}dt$, $dz = \dot{z}dt$, онда $ds = \sqrt{\dot{x}^2 + \dot{y}^2 + \dot{z}^2} dt$ болады. $t = 0$ және $t = t_{\text{таралықта}}$ интегралдасақ қозғалыс теңдеуін аламыз

$$s = \int_0^t \sqrt{\dot{x}^2 + \dot{y}^2 + \dot{z}^2} dt = s(t).$$

3.4 Нүктенің жылдамдығы мен үдеуі

Нүкте жылдамдығы мен үдеуі – нүкте қозғалысының негізгі кинематикалық сипаттамалары болып табылады. Жылдамдық нүктенің уақыт бірлігінде орын ауыстыру шапшаңдығын сипаттайтын физикалық шама. Жылдамдықтың елшем бірлігі ретінде халықаралық СИ жүйесінде м/сек алынады.

Нүктенің кез келген уақыттағы жылдамдығы орташа жылдамдықтың Δt уақыт аралығы нөлге ұмтылғандағы шегі ретінде анықталады, яғни

$$\bar{v} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta \bar{r}}{\Delta t} = \frac{d\bar{r}}{dt} = \bar{r}'.$$

Сонымен, нүкте қозғалысы векторлық тәсілмен берілгенде, оның жылдамдығы радиус-вектордан уақыт бойынша алынған бірінші туындыға тен векторлық шама. Жалпы жағдайда нүктенің қисық сыйықты қозғалысында жылдамдық векторының шамасы да, бағыты да өзгеріп отырады. Бағыты нүкте арқылы жүргізілген жанама бойымен қозғалыс бағытына сәйкес бағытталады. Түзу сыйықты қозғалыста жылдамдық векторы әрдайым нүкте қозғалып бара жатқан түзудің бойымен бағытталады, сондықтан жылдамдықтың тек қана шамасы өзгереді.

3.5 Кинематика. Кинематика және оның негізгі түсініктері.

ОНТҮСТИК-ҚАЗАҚСТАН МЕДИСИНА АКАДЕМИЯСЫ «Онтыстық Қазақстан медицина академиясы» АҚ	 SOUTH KAZAKHSTAN MEDICAL ACADEMY АО «Южно-Казахстанская медицинская академия»
Инженерлік пәндер кафедрасы	76/11
Дәріс кешені	87 беттің 16 беті

Материалық нүктенің немесе абсолют қатты дененің механикалық қозғалысын, олардың массаларына және әсер етуші күштерге тәуелсіз зерттейтін теориялық механиканың бөлімін кинематика деп аталады.

1. Абсолют қатты дene немесе материал нүктे – деформацияланбайтын немесе деформациясын ескертуге болатын дene.

2. Қозғалыс – дененің орын аудыстрыруы. Механикалық қозғалыс – қозғалыс тендеуімен, жылдамдығымен, ұдеуімен және траекториясымен анықталады.

3. Уақыт. Механикада уақыт: а) бастапқы уақыт- t_0 ; б) соңғы уақыт t ;
в) аралық уақыт $\Delta t = t - t_0$ болып үшке бөлінеді.

4. Санақ жүйесі. Дененің кеңістіктегі орнын зерттеу үшін, басқа денелерге салыстыра қарастыру қажет. Салыстыру денесі санақ жүйесі болып табылады. Санақ жүйесі қозғалатын және қозғалмайтын болып екіге бөлінеді.

Кинематиканың негізгі мақсаты уақыт өзгеруіне байланысты нүктенің қатты дененің кез-келген сәттегі орнын (қозғалыс заңын-тендеуін) және оның сипаттамасын анықтаудан тұрады.

Жалпы кинематика нүкте және қатты денелер кинематикасы болып екіге бөлінеді.

Материалық нүктенің орын аудыстрыруы - механикалық қозғалыс:

- қозғалыс заңымен(тендеуімен),
- траекториясымен
- жылдамдығымен,
- ұдеуімен анықталады.

Механикалық қозғалысты зерттеу үшін төмендегі санақ жүйелері(әдістер) қолданылады:

- радиус-векторлық әдіс;
- координаталық әдіс;
- табиғи әдіс.

1a. *Радиус-векторлық әдіс.* Материал нүктенің кеңістіктегі орнын жылжымайтын нүктеден (бақылау орны) жүргізілген радиус-вектор (15-сурет) анықтайды. М нүктесінің қозғалуы OM радиус- векторының шамасымен

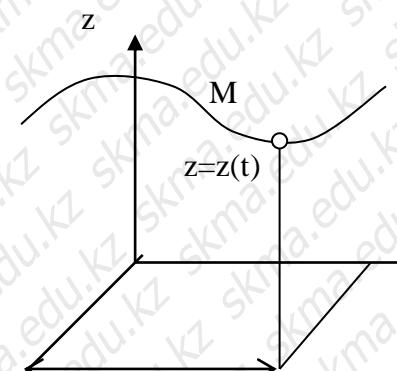
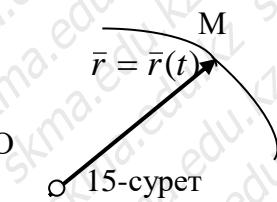
бағытының уақыт бірлігі ішінде өзгерумен
сипатталады
 $\bar{r} = \bar{r}(t)$. (1)

Бұл радиус-вектордың шамасы М нүктесінің О нүктесінен қашықтықта орналасқанын, ал оның бағыты нүктенің қайсы бағытта қозғалғанын көрсетеді.

Координаталық әдіс. Материал нүктенің әр сәттегі кеңістіктегі орнын оның координаталары анықтайды, яғни М нүктесінің Oxyz кеңістіктегінде қозғалуы, оның координаталары өзгерумен сипатталады:

$$\begin{cases} x = x(t) \\ y = y(t) \\ z = z(t) \end{cases}$$

(1) өрнек координаталық әдіспен берілген нүктенің қозғалуы



ОНТҮСТИК-ҚАЗАҚСТАН МЕДИСИНА АКАДЕМИЯСЫ «Онтыстық Қазақстан медицина академиясы» АҚ	 SOUTH KAZAKHSTAN MEDICAL ACADEMY АО «Южно-Казахстанская медицинская академия»
Инженерлік пәндер кафедрасы	76/11
Дәріс кешені	87 беттің 17 беті

заңы деп аталады.

Егер материал нүктесі xOy жазықтығында орналасса, онда оның қозғалыс тендеуі:

$$\begin{cases} x = x(t) \\ y = y(t) \end{cases}$$

$$\begin{array}{ccccc} & & O & & \\ & & | & & \\ & & x & & \\ & & y & & \\ & & x=x(t) & & M' \\ & & y=y(t) & & \end{array}$$

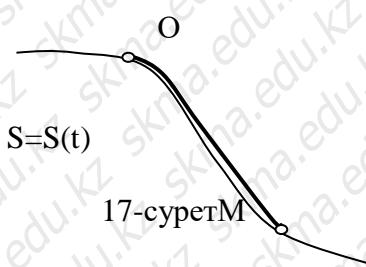
16-сурет

16. Табиғи әдіс. Қозғалыс траекториясы белгілі болған жағдайда, қозғалыс табиғи тәсілмен зерттеледі.

Қозғалыстың бастапқы нүктесі O траекторияда белгіленіп, M нүктесінің орны $OM=S$ арақашықтықпен анықталады.

Саралығы уақыт бірлігі ішінде өзгеруіне $S=S(t)$ байланысты, табиғи тәсілмен берілген қозғалыс тендеуі уақыттың функциясы болып табылады:

$$S = f(t)$$



3.6 Қозғалыс траекториясы

Материал нүктенің қозғалыс барысындағы геометриялық орны, яғни нүктенің әр сәттегі геометриялық орны (калдырыған ізі) траектория деп аталады.

Қозғалыс заңына (тендеуіне), қозғалу уақытының мерзімін қоя отырып, траекторияны анықтауға болады. Траектория уақытқа байланысты емес, сондықтан қозғалыс тендеуінен уақытты жоя отырып, траектория тендеуін аламыз:

$$f(x, y, z) = 0.$$

Қозғалыс траектория байланысты: тұзу сзықты және қисық сзық қозғалыс болып екіге бөлінеді.

Қозғалыс шапшаңдығы сипаттайтын векторлық шама – жылдамдық деп аталады.

Жылдамдық векторлық шама болғандықтан қойылған орны, бағыты және шамасымен анықталады.

Жылдамдық шамасы қозғалыс тендеуінен алынған бірінші туындымен, бағыты қозғалысқа бағыттас траекторияға жүргізілген жанамамен жылдамдық бағыты – қозғалысқа бағыттас траекторияға жүргізілген жанамамен, ал шамасы қозғалыс тендеуін уақыт бойынша алынған туындыға тең.

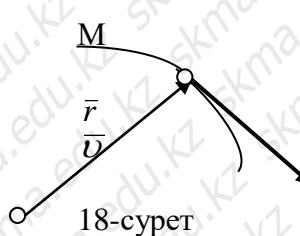
1. Материал нүктенің қозғалысы радиус-векторлық әдіспен берілген болса, яғни

$$\bar{r} = \bar{r}(t), \text{ онда жылдамдық } v = \frac{d\bar{r}}{dt}.$$

2. Материал нүктесі қозғалысы координалдық әдіспен берілген болса, яғни

$$\begin{cases} x = x(t) \\ y = y(t) \\ z = z(t) \end{cases}$$

онда жылдамдықтың осьтердегі проекциясы:

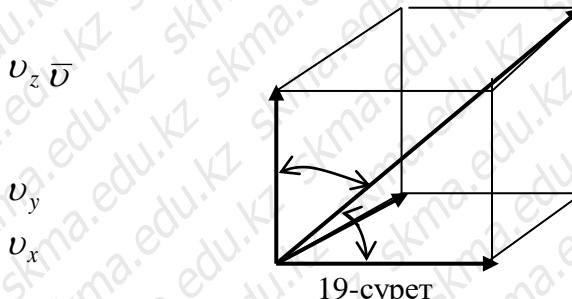


$$v_x = \frac{dx}{dt}, \quad v_y = \frac{dy}{dt}, \quad v_z = \frac{dz}{dt}.$$

Толық жылдамдық шамасы:

v_x, v_y, v_z -тен түрғызылған параллелипипед диагоналына тен

$$v = \sqrt{v_x^2 + v_y^2 + v_z^2}.$$



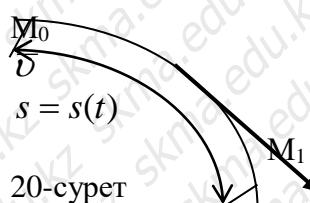
19-сурет

Жылдамдық бағыты бағыттауыш косинустардан анықталады:

$$\cos(\hat{v_x}, v) = \frac{v_x}{v}; \quad \cos(\hat{v_y}, v) = \frac{v_y}{v}; \quad \cos(\hat{v_z}, v) = \frac{v_z}{v},$$

$$(\hat{v_x}, v), (\hat{v_y}, v), (\hat{v_z}, v)$$

Мұнда: $(\hat{v_x}, v), (\hat{v_y}, v), (\hat{v_z}, v)$ – жылдамдықтың оситеңдердегі проекцияларымен жылдамдық арасындағы бұрыш.



20-сурет

3. Табиғи тәсілмен берілген қозғалыс тендеуі $s = s(t)$ болғандықтан,

$$v = \frac{ds}{dt}$$

жылдамдық шамасы:

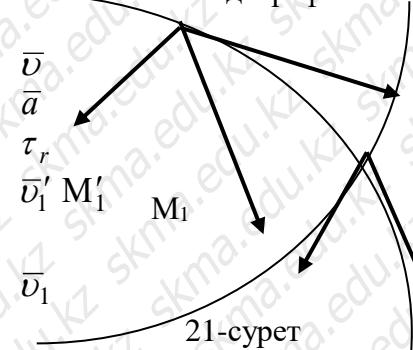
бағыты траекторияға жүргізілген жанама бойынша бағытталған.

Егер жылдамдық $\bar{v} = \text{const}$ болса, бірқалыпты қозғалыс.

Анықтама.

Жылдамдықтың уақыт бірлігінде өзгеруін сипаттайтын векторлық шаманы үдеу деп атайдыз. Үдеу шамасы жылдамдық тендеуінен уақыт бойынша алынған бірінші немесе қозғалыс тендеуінен уақыт бойынша алынған екінші туындыға тен.

годограф



21-сурет

ОНТҮСТИК-ҚАЗАҚСТАН МЕДИСИНА АКАДЕМИЯСЫ «Онтыстық Қазақстан медицина академиясы» АҚ	 SOUTH KAZAKHSTAN MEDICAL ACADEMY АО «Южно-Казахстанская медицинская академия»
Инженерлік пәндер кафедрасы	76/11
Дәріс кешені	87 беттің 19 беті

$$\bar{a} = \frac{d\bar{v}}{dt} = \frac{d^2 r}{dt^2}$$

1. Радиус-векторлық әдіспен берілген нүктенің қозғалысының үдеуі:

Егер M нүктесінің бірнеше мезгілдегі жылдамдықтарын M нүктесіне параллелік көшірсек, олардың ұшынан өтетін сызықтадағы деп аталады.

Нүктенің үдеуі траектория-ның ойыс жағына қарай жылдамдық векторының ұшынан годографқа жүргі-зілген τ_r -жанамаға параллелі бағытталады. 2. Қозғалысы координаталық тәсілмен берілген нүктенің үдеуі осьтерге проекциялары арқылы анықталады:

$$a_x = \frac{d\upsilon_x}{dt} = \frac{d^2 x}{dt^2}, \quad a_y = \frac{d\upsilon_y}{dt} = \frac{d^2 y}{dt^2}, \quad a_z = \frac{d\upsilon_z}{dt} = \frac{d^2 z}{dt^2}.$$

$$\text{Толық үдеуі: } a = \sqrt{a_x^2 + a_y^2 + a_z^2}.$$

Үдеу векторының бағытын бағыттауыш косинустардан анық-таймыз:

$$\cos(\hat{\bar{a}}, \hat{i}) = \frac{a_x}{a}; \quad \cos(\hat{\bar{a}}, \hat{j}) = \frac{a_y}{a}; \quad \cos(\hat{\bar{a}}, \hat{k}) = \frac{a_z}{a},$$

$$\left(\hat{\bar{a}}, \hat{i} \right), \left(\hat{\bar{a}}, \hat{j} \right), \left(\hat{\bar{a}}, \hat{k} \right)$$

Мұнда осьтер – осьтердің оң бағыттарымен үдеу арасындағы бұрыштар.

3. Қозғалысы табиғи әдіспен берілген нүктенің үдеуі:

$$\bar{a} = \frac{d(\upsilon \cdot \tau)}{dt} = \frac{d\upsilon}{dt} \bar{\tau} + \upsilon \frac{d\bar{\tau}}{dt},$$

$$\upsilon \frac{d\bar{\tau}}{dt} = \upsilon \frac{d\bar{\tau}}{ds} \cdot \frac{ds}{dt} = \frac{\upsilon^2}{\rho} \bar{n}$$

Мұнда: екендігін ескерсек, онда үдеу

$$\bar{a} = \frac{d\upsilon}{dt} \bar{\tau} + \frac{\upsilon^2}{\rho} \bar{n}, \quad \text{мұнда: жанама үдеу: } a_\tau = \frac{d\upsilon}{dt} \bar{\tau} - \text{жылдамдық шамасының өзгеруін сипаттайты; } \quad a_\tau = \frac{d\upsilon}{dt} \bar{\tau}$$

$$\text{нормал үдеу: } \bar{a}_n = \frac{\upsilon^2}{\rho} \bar{n} - \text{жылдамдық бағытының өзгеруін сипаттайты.}$$

Қозғалыс траекториясы шенбер болса, онда $\rho = r$, нормаль үдеу $a_n = \frac{\upsilon^2}{r} = const$ шенбер орталығына бағытталған.

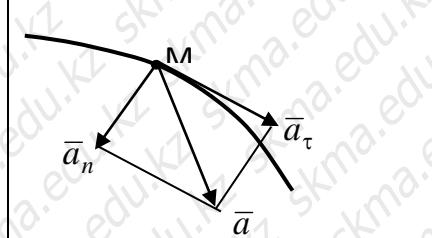
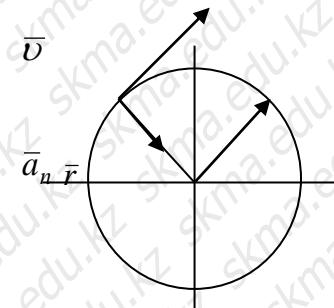
Толық үдеу шамасы: $a = \sqrt{a_\tau^2 + a_n^2}$,
 $\operatorname{tg} \alpha = \frac{a_\tau}{a_n}$,
 бағыты:

Мұнда α – үдеу векторы мен нормалй бірлік векторының арасындағы бұрыш.

Анықтама 1. Егер қозғалыс траекториясы түзу сызық болса, онда қисықтың радиусы $\rho = \infty$,
 $\bar{a}_n = \frac{v^2}{\rho} = 0$ $a = a_\tau = \frac{dv}{dt}$,
 , нүктे үдеуі

яғни жылдамдық шамасының өзгеруін жанама үдеу сипаттайды.

Анықтама 2. Егер материал нүкте қозғалысы бірқалыпты $v = \text{const}$ болса,
 $a_n = a = \frac{v^2}{\rho}$ $a_\tau = \frac{dv}{dt} = 0$,
 онда үдеу



4. Иллюстрациялық материалдар: плакаттар, слайдтар, видео-роликтер.

5. Эдебиеттер: Негізгі:

Арапов Б. Теориялық және инженерлік механика негіздері. Оқулық. Ақнұр - 2020

Байжанов, Ә. Ж. Механикалық берілістер : оқу құралы / Ә. Ж. Байжанов, К. Ә. Жалғасова. - Алматы : ЭСПИ, 2021. - 124 бет. С

Мещерский, И. В. Задачи по теоретической механике [Текст] : учеб. пособие / И. В. Мещерский ; под ред. В. А. Пальмова. - 51-е изд., стер ; Рек. Учеб.-методическим объед. по ун-тскому политехн. образованию. - СПб. : Изд-во "Лань", 2012. - 448 с. : ил.

Қосымша әдебиеттер

Моллах , Хамид Управление рисками в фармацевтическом производстве : монография / М. Лонг, Г. Бейсмен, пер. с англ. под общ. ред. А. В. Александровой. - 2-е изд. испр. - М. : ВИАЛЕК, 2017. - 464 с.

Мардонов, Б. М. Расчетно-проектировочные работы по сопротивление материалов сборник / Алматы :Эверо, 2014. - 256 с

Арпабеков, М. И. "Материалдар кедергісі" пәнінен жаттығулар және есептер жинағы: оқу құралы /. - Алматы :Эверо, 2015. - 68 б

Хиббелер, Р. Ч. Статика мен материалдар механикасы [Текст] : т.1 : оқулық / Р.Ч. Хиббелер ; Қаз.тіл.ауд. Е.Б.Даусеитов, С.Жұнісбеков. - 4-басылым. - Алматы : ЖШС РПБК "Дәуір", 2017. - 436 б. с.

Мещерский, И. В. Задачи по теоретической механике [Текст] : учеб. пособие / И. В. Мещерский ; под ред. В. А. Пальмова. - 51-е изд., стер ; Рек. Учеб.-методическим объед. по ун-тскому политехн. образованию. - СПб. : Изд-во "Лань", 2012. - 448 с. : ил.

ОНТҮСТИК-ҚАЗАҚСТАН MEDISINA АКАДЕМИЯСЫ «Онтыстық Қазақстан медицина академиясы» АҚ	 SOUTH KAZAKHSTAN MEDICAL ACADEMY АО «Южно-Казахстанская медицинская академия»
Инженерлік пәндер кафедрасы	76/11
Дәріс кешені	87 беттің 21 беті

Электронды басылымдар

Тұсіпов, А. Теориялық және қолданбалы механика [Электронный ресурс] : оқулық / А. Тұсіпов, Қ. Тұсіпов. - Электрон. текстовые дан. (118Мб). - Алматы : [б. и.], 2015. - эл. опт. диск (CD-ROM).

Теориялық және қолданбалы механика [Электронный ресурс] : оқулық / А. Тұсіпов, Қ. Тұсіпов. - Электрон. текстовые дан. (118Мб). - Алматы : [б. и.], 2015. - эл. опт. диск (CD-ROM).

Материалдар көдергісі. / Арапов Б.Р. оку құралы : Қарағанды, 2020. 82 бет.
<https://www.aknurpress.kz/reader/web/2463>

Теориялық механика негіздері: Оқулық. - Алматы: ҚазҰТЗУ, 2016. - 3606.
<http://rmebrk.kz/>

"Материалдар көдергісі" пәніне жаттығулар және есептер жинағы : Оқу құралы. . - Алматы: Эверо, 2017. - 68 б.
<http://rmebrk.kz/>.

Елғондина, Марден Базарбаевна Теориялық механиканың мысалдары мен есептері: оқу-әдістемелік құралы / М. Б. Елғондина, М. О. Ноғайбаева; - Алматы : Қазақ үн-ті, 2017. - 145 б. - 100 (таралым). <http://elib.kaznu.kz>

Арапов Б.Р. Теориялық және инженерлік механика негіздері. Оқулық.«Medet Group» ЖШС. Караганды, 2020. - 232 бет <https://aknurpress.kz/reader/web/2422>

6. Бақылау сұрақтары:

1. Кинематикаға кіріспе. Кинематика нені зерттейді.
2. Материялық нұктес кинематикасында қарастырылатын мәселелер.
3. Нұктес қозғалысының траекториясын анықтау.
4. Нұктес қозғалысының берілу тәсілдері және тендеулері.
5. Нұктенің жылдамдығы мен үдеуі. Нормаль және жанама үдеу.

№4 дәріс

1. Дәріс тақырыбы: Қатты дене кинематикасы. Дененің қарапайым және күрделі қозғалысы. Қатты дененің ілгерлемелі, айналмалы және жазық параллель қозғалысы мен тендеулері. Нұктенің салыстырмалы, тасымал және абсолют қозғалыстары туралы түсініктер. Кориолис үдеуі.

2. Дәріс мақсаты: Қатты дене кинематикасын оқып-игеру. Денелердің ілгерлемелі, айналмалы және жазық параллель қозғалыстарына талдау жасау. Салыстырмалы, тасымал және абсолют қозғалыстар туралы түсініктер қалыптастыру.

3. Дәріс тезистері:

4.1 Қатты дене кинематикасы

Қатты денелер кинематикасында механикалық қозғалыстың түрлері мен әрқайсысының толық сипаттамалары толық қамтылған. Қатты денелер кинематикасының негізгі мәселелері:

1. Дене қозғалысының түрлері және олардың кинематикалық параметрлерін анықтау.
2. Нұктелері арқылы денелер қозғалысына талдаужасау.

4.2 Денелер қозғалысы және тендеулері.

ОНТҮСТИК-ҚАЗАҚСТАН MEDISINA АКАДЕМИЯСЫ «Онтыстық Қазақстан медицина академиясы» АҚ	 SOUTH KAZAKHSTAN MEDICAL ACADEMY АО «Южно-Казахстанская медицинская академия»
Инженерлік пәндер кафедрасы	76/11
Дәріс кешені	87 беттің 22 беті

Қатты дене қозғалысының денеде белгіленіп алынған кез келген түзу өзінің бастапқы орнына параллель бола отырып, қозғалатын түрін ілгерлемелі қозғалыс деп атайды. Ілгерлемелі қозғалыс түзу сзықты да, қисық сзықты да болуы мүмкін. Ал қайталанып отыратын ілгерлемелі қозғалысты ілгерінді кейінді деп атайды. Мысалы, ІЖД поршеннің қозғалысы ілгерінді кейінді болса, автомобильдің өзінің түзу жолдағы өзінің қозғалысы ілгерлемеліге жатады.

Ілгерлемелі қозғалыстағы дененің кез келген жерінен бір А нүктесін белгілесек, оның қозғалмайтын санақ жүйесіне қатысты орны $\bar{r}_A = \bar{f}(t)$ векторымен анықталады және оның координаталар осіндегі проекциялары төмендегідей болады: Бұл тендеулер әлгерлемелі қозғалыстың векторлық және координаталық тендеулері деп аталауды.

Ілгерлемелі қозғалыс кезінде дененің нүктелері бірдей траектория сыза отырып, жылдамдықтары мен үдеулері параллель бір жаққа бағытталады және бір-біріне тең болады. Ал жылдамдықтан уақыт бойынша туынды алсақ, бір-біріне тең дene нүктелерінің үдеулерін аламыз.

Ілгерлемелі қозғалыстың тағы бір ыңғайлылығы, әсіресе инженерлік есептеулерде дененің бір нүктесі қозғалысының берілген координаталық немесе жаратылыстанудағы тәсілімен толық қозғалысын сипаттауға болатындығы.

Қозғалыстың келесі бір қарапайым түрі- дененің айналмалы қозғалысы. Қатты дененің қандай да бір екі нүктесі арқылы жүргізілген түзу бойындағы нүктелер тыныштық калпын сақтайтын қозғалысты дененің айналмалы қозғалысы деп атайды. Ал екі нүктесі арқылы жүргізілген түзу айналу осі деп аталауды. Айналмалы қозғалыс осы айналу осінен уақытқа тәуелді дененің бұрылу бұрышымен, яғни функциясымен сипатталады. Бұл функция дененің айналмалы қозғалысының тендеуі деп аталауды және радианмен өлшенеді. ϕ бұрышымен дененің орны анықталады және уақытқа байланысты өзгеріп отырады. Бұрылу бұрышы он деп айтады, егер айналу осінің жоғары жағынан қарағанда сағат тіліне қарама-карсы айналса, керісінше сағат тілімен бағыттас болса теріс болады.

Техникада бұрылу бұрышы көбінесе айналу жиілігіне байланысты болады. Ол былай мұндағы – белгіленген уақыт ішіндегі айналу саны. Айналмалы қозғалыс механикалық қозғалыстың ішінде кең тарғаны, құнделікті тіршілікте өте жиі кездеседі.

Егер дененің барлық нүктелері негізі деп аталаудың қозғалмайтын жазықтықпа параллель қозғалатын болса, онда дененің қозғалысын жазық қозғалысы деп атайды. Мысыал ретінде рельс үстінде дөнгелеп бара жатқан вагон дөнгелегін алуға болады. Дененің айналмалы қозғалысын жазық параллель қозғалысының дербес түрі деп қарастыруға болады, ал ілгерлемелі қозғалысыты болмайды, себебі ол жазық қозғалыс болмауы мүмкін.

Сонымен, жазық параллель қозғалысты екі қозғалысқа жіктел қарастыруға болады еken, яғни дene өзінің бір нүктенің айнала отырып, ілгерлемелі қозғалыс жасайды. Дене айнала қозғалыс жасайтын нүктені полюс деп атайды және полюс ретінде дененің кез-келген нүктесін қабылдауға болады онда жазық, паралель қозғалыс нүктенің координаттары мен полюс айналасында бұрылу бұрышымен сипатталады,

Жазық параллель қозғалысты осылай жіктеуді дene нүктесінің жылдамдығын анықтау үшінде пайданылады.

Паралель қозғалатын дененің кез-келген нүктенің жылдамдығы екі қозғалыстың жылдамдықтарының геометриялық қосындысынан тұрады еken. Оның бірі полюс ретінде тандалған нүктенің жылдамдығы болса, екіншісі нүктенің осы плус арқылы айналған

ОНТҮСТИК-ҚАЗАҚСТАН MEDISINA АКАДЕМИЯСЫ «Онтыстық Қазақстан медицина академиясы» АҚ	 SOUTH KAZAKHSTAN MEDICAL ACADEMY АО «Южно-Казахстанская медицинская академия»
Инженерлік пәндер кафедрасы	76/11
Дәріс кешені	87 беттің 23 беті

кездегі жылдамдығы. Ал толық жылдамдықтың өзі осы екі жылдамдық арқылы салынған параллелограмның диагнальмен анықталады, ал формуласы төмендегідей болады:

$V_B = V_A + V_{BA}$ және мұндағы: - дененің бүрыштық жылдамдығы, AB-полюстен нүктеге дейінгі арақашықтық. Жылдамдықты уақыт бойынша туында алсақ үдеудің формуласын аламыз.

4.3 Денениң қарапайым және құрделі қозғалысы

Денелердің қозғалысын 5 қарапайым түрге бөлуге болады: ілгерлемелі, айналмалы, жазық параллель, сфералық және еркін қозғалыстар деп. Осы қозғалыстардың барлығына ортақ теорема бар. Ол денениң екі нүктесінің жылдамдықтарының проекциясы туралы және практикалық есептерді шешуді жөнілдетеді. Сондықтан теореманы дәлелдеусіз анықтамасын беріп отырмыз. Кезкелген қозғалыстағы денениң екі нүктесі арқылы жүргізілген түзудегі сол нүктелер жылдамдықтарының проекциясы өзара тең болады.

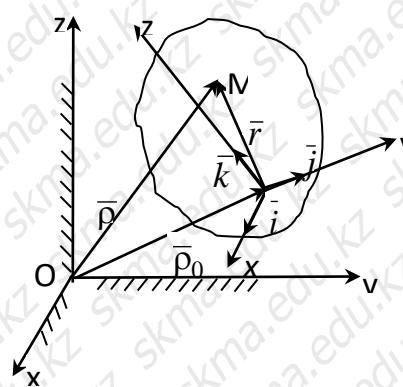
Негізінде машиналар мен механизмдер бөлшектері бір – біріне қатысты қозғалады және қозғалмайды саналатын бекіту бөлшектеріне қатысты қозғалыста. Сондықтан біз қозғалысты қозғалатын санақ жүйесі - $X_1O_1Y_1Z_1$ және қозғалмалы санақ жүйесі – $XOYZ$ -ке қатысты үйренеміз.

Анықтама-1. Материялық M нүктесінің қозғалатын санақ жүйесіне қатысты қозғалысы салыстырмалы қозғалыс деп аталады.

Анықтама-2. Қозғалмалы санақ жүйесінің қозғалмайтын санақ жүйесіне қатысты қозғалысы тасмалды қозғалыс деп аталады.

Анықтама-3. Материялық M нүктесінің қозғалмайтын санақ жүйесіне қатысты қозғалысы абсолют(құрделі) қозғалыс деп аталады.

Денениң жалпыланған координаталарының уақытқа байланысы, сол денениң қозғалыс заңын береді. Егер қозғалу заңы белгілі болса, онда оның кинематикалық күйі оңай анықталады. Қатты денениң қарапайым қозғалыстарына, оның ілгерілемелі және айналмалы қозғалысы жатады.



22-сурет

4.4 Қатты денениң ілгерілемелі қозғалысы.

Денениң кез-келген екі нүктесін жалғайтын түзу, қозғалыс барысында бастапқы жағдайына параллель болса, онда қатты дene қозғалысы ілгерілемелі қозғалыс деп аталады.

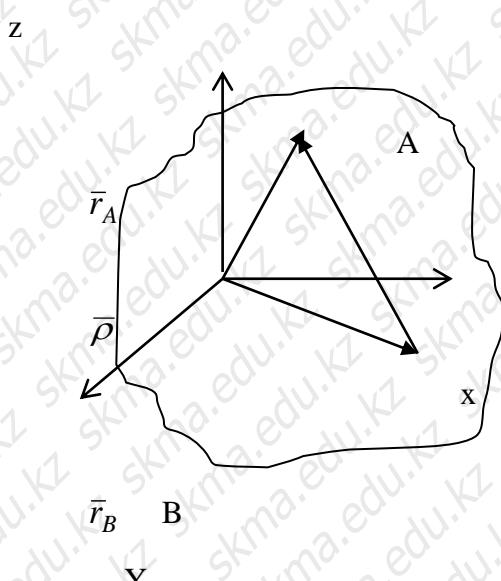
Төменгі суреттегі дene ілгерілемелі қозғалыста болсын, анықтама бойынша қатты денедегі түзу $AB = \rho = \text{const}$, AB .

Нүктелердің қозғалуын $\bar{r}_A(t)$, $\bar{r}_B(t)$ – радиус-векторларымен анықтайтын болсақ, онда

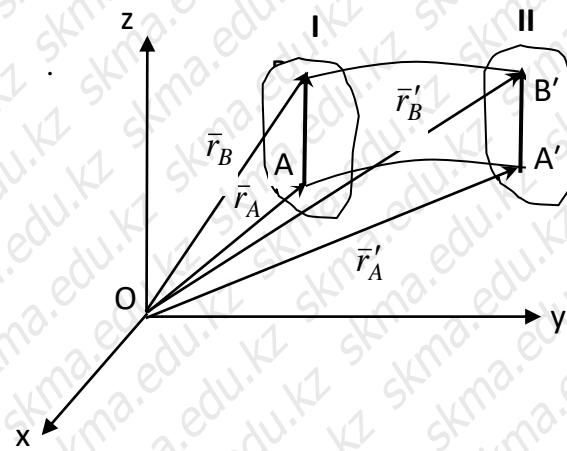
$$\bar{r}_A(t) = \bar{r}_B(t) + \bar{\rho} \quad (1)$$

Нүктелер жылдамдықтары арасындағы тәуелділікті анықтау үшін (1) өрнектің екі жағынан уақытка катысты туынды аламыз:

$$\frac{d\bar{r}_A}{dt} = \frac{d\bar{r}_B}{dt} + \frac{d\bar{\rho}}{dt} \quad (2)$$



24-сурет



23-сурет

Сонымен, ілгерілемелі қозғалыстағы қатты денениң барлық нүктелерінің жылдамдықтары, үдеулөрі өзара тең болады, нүктелері бірдей траекториялармен жылжиды.

Ілгерілемелі қозғалыстағы денениң орнына оның массалық орта-лығын алып, материал нүкте деп қарастыруға болады. Сондықтан ілгерілемелі қозғалыстағы қатты денениң қозғалыс заны

$$x_C = f_1(t), \quad y_C = f_2(t), \quad z_C = f_3(t), \quad (5)$$

:

ОНТҮСТИК-ҚАЗАҚСТАН MEDISINA АКАДЕМИЯСЫ «Онтыстық Қазақстан медицина академиясы» АҚ	 SOUTH KAZAKHSTAN MEDICAL ACADEMY АО «Южно-Казахстанская медицинская академия»
Инженерлік пәндер кафедрасы	76/11
Дәріс кешені	87 беттің 25 беті

4.5 Қатты дененің жазықтыққа параллель қозғалысы

Қатты дененің қимасындағы нүктелер қозғалмайтын жазықтыққа параллель орын ауыстратын болса, онда дененің мұндай қозғалысын жазықтыққа параллель қозғалыс деп атайды.

Қатты дене ХОY жазықтығына параллель қозғалатын болсын (1-сурет). Анықтама бойынша дene қозғалғанда оның S- қимасы қозғалмайтын ХОY жазықтығына параллель қозғалады және дene AZ' || OZ осынан байланысты айналғанда AZ' өсімен бірге ілгерілемелі қозғалыста.

Дене жазықтыққа параллель қозғалғанда қимада жатқан A нүктесімен ілгерілемелі және сол нүктеге қатысты айналмалы қозғалыста болады, сондықтан оның қозғалу заңын былай жазуға болады қатысты айналмалы қозғалыста болады, сондықтан оның қозғалу заңын былай жазуға болады:

$$X_A = X(t), \quad Y_A = Y(t), \quad \varphi = \varphi(t) \quad (1)$$

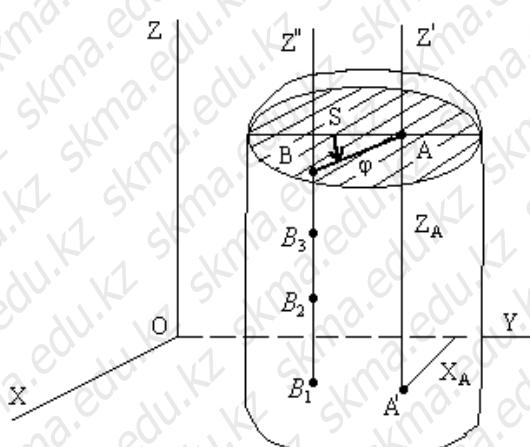
мұнда A кездейсоқ таңдалып алынған S қимасында жататын нүкте. Бұдан былай ілгерілемелі қозғалатын нүктені полюс деп атайды.

Қимаға перпендикуляр әр осьтің бойындағы нүктелер дene жазықтыққа параллель қозғалғанда бірдей жылдамдықпен бірдей үдеумен орын ауыстырады.

Полюс ретінде қимадағы кез-келген нүкте алынады. Қимадағы нүктелер полюсты калай таңда алғанда да, сол полюспен бірге бір уақытта ілгерілемелі әрі сол полюске қатысты айналмалы қозғалыста болады.

Қима жазықтыққа параллель қозғалғанда жылдамдығы нольге тең қиманың нүктесін лездік жылдамдықтар центрі деп атайды.

Айналмалы қозғалыстың анықтamasы бойынша, жылдамдығы нольге тең нүкте, яғни қозғалмайтын нүкте, айналу өсінде жататын. Сонда дәл казіргі сәтте қимадағы нүктелердің барлығы лездік жылдамдықтар центріне қатыса айналмалы қозғалыста деп алуға болады.



Лездік жылдамдықтар центріn P деп белгілеп оны полюс ретінде қолдансақ кездейсоқ алынған B нүктесінің жылдамдығын өрнек бойынша мына түрде жазуға болады:

$$\bar{V}_B = \bar{V}_P + \bar{V}_{BP}, \quad \bar{V}_{BP} \perp BP, \quad V_{BP} = \omega \cdot BP$$

Мұнда анықтама бойынша $V_P = 0$, сондықтан

$$\bar{V}_B = \bar{V}_{BP}, \quad \bar{V}_B \perp BP, \quad V_B = \omega \cdot BP$$

ОНТҮСТИК-ҚАЗАҚСТАН MEDISINA АКАДЕМИЯСЫ «Онтыстық Қазақстан медицина академиясы» АҚ	 SOUTH KAZAKHSTAN MEDICAL ACADEMY АО «Южно-Казахстанская медицинская академия»
Инженерлік пәндер кафедрасы	76/11
Дәріс кешені	87 беттің 26 беті

25-сурет

4. Иллюстрациялық материалдар: плакаттар, слайдтар, видео- роликтер.

5. Эдебиеттер: Негізгі:

Арапов Б. Теориялық және инженерлік механика негіздері. Оқулық. Ақнұр - 2020

Байжанов, Ә. Ж. Механикалық берілістер : оқу құралы / Ә. Ж. Байжанов, К. Ә. Жалғасова. - Алматы : ЭСПИ, 2021. - 124 бет. С

Мещерский, И. В. Задачи по теоретической механике [Текст] : учеб. пособие / И. В. Мещерский ; под ред. В. А. Пальмова. - 51-е изд., стер ; Рек. Учеб.-методическим объед. по ун-тскому политехн. образованию. - СПб. : Изд-во "Лань", 2012. - 448 с. : ил.

Қосымша әдебиеттер

Моллах , Хамид Управление рисками в фармацевтическом производстве : монография / М. Лонг, Г. Бейсмен, пер. с англ. под общ. ред. А. В. Александровой. - 2-е изд. испр. - М. : ВИАЛЕК, 2017. - 464 с.

Мардонов, Б. М. Расчетно-проектировочные работы по сопротивление материалов сборник / Алматы :Эверо, 2014. - 256 с

Арпабеков, М. И. "Материалдар кедергісі" пәнінен жаттығулар және есептер жинағы: оқу құралы /. - Алматы :Эверо, 2015. - 68 б

Хиббелер, Р. Ч. Статика мен материалдар механикасы [Текст] : т.1 : оқулық / Р.Ч. Хиббелер ; Қаз.тіл.ауд. Е.Б.Даусеитов, С.Жұнісбеков. - 4-басылым. - Алматы : ЖШС РПБК "Дәүір", 2017. - 436 б. с.

Мещерский, И. В. Задачи по теоретической механике [Текст] : учеб. пособие / И. В. Мещерский ; под ред. В. А. Пальмова. - 51-е изд., стер ; Рек. Учеб.-методическим объед. по ун-тскому политехн. образованию. - СПб. : Изд-во "Лань", 2012. - 448 с. : ил.

Электронды басылымдар

Тұсіпов, А. Теориялық және қолданбалы механика [Электронный ресурс] : оқулық / А. Тұсіпов, К. Тұсіпов. - Электрон. текстовые дан. (118Мб). - Алматы : [б. и.], 2015. - эл. опт. диск (CD-ROM).

Теориялық және қолданбалы механика [Электронный ресурс] : оқулық / А. Тұсіпов, К. Тұсіпов. - Электрон. текстовые дан. (118Мб). - Алматы : [б. и.], 2015. - эл. опт. диск (CD-ROM).

Материалдар кедергісі. / Арапов Б.Р. оқу құралы : Қарағанды, 2020. 82 бет. <https://www.aknurpress.kz/reader/web/2463>

Теориялық механика негіздері: Оқулық. - Алматы: ҚазҰТЗУ, 2016. - 3606. <http://rmebrk.kz/>

"Материалдар кедергісі" пәніне жаттығулар және есептер жинағы : Оқу құралы. . - Алматы: Эверо, 2017. - 68 б<http://rmebrk.kz/>.

Елғондина, Марден Базарбаевна Теориялық механиканың мысалдары мен есептері: оқу-әдістемелік құралы / М. Б. Елғондина, М. О. Ноғайбаева; - Алматы : Қазақ ун-ті, 2017. - 145 б. - 100 (таралым). <http://elib.kaznu.kz>

Арапов Б.Р. Теориялық және инженерлік механика негіздері. Оқулық.«Medet Group» ЖШС. Қарағанды, 2020. - 232 бет <https://aknurpress.kz/reader/web/2422>

6. Бақылау сұрақтары:

ОНТҮСТИК-ҚАЗАҚСТАН MEDISINA АКАДЕМИЯСЫ «Онтыстық Қазақстан медицина академиясы» АҚ	 SOUTH KAZAKHSTAN MEDICAL ACADEMY АО «Южно-Казахстанская медицинская академия»
Инженерлік пәндер кафедрасы	76/11
Дәріс кешені	87 беттің 27 беті

1. Қатты денелер кинематикасы және олардың кинематикалық параметрлері.
2. Денелердің іргерлемелі және жазық параллель қозғалыстарына талдау жасау.
3. Салыстырмалы тасымал және абсолют қозғалыстар туралы түсініктер.
4. Денениң жылдамдығы мен ұдеуі. Кориолис ұдеуі.
5. Денениң қарапайым және күрделі қозғалысы.

№5 дәріс

1. Дәріс тақырыбы: Қозғалмайтын ось бойынша денениң айналуы. Айналмалы қозғалыс кезіндегі бұрыштықжылдам-дық.және ұдеу.Шенбер бойымен айналып тұрған дene нүктелерінің жылдам-дығы мен ұдеуі. Толық ұдеудің шамасы мен бағыты. Бірқалыпты және бірқалыпсыз айналмалы қозғалыс.

2. Дәріс мақсаты: Денеің және айналып тұрған дene нүктелерінің айналмалы қозғалыстары туралы түсініктер қалыптастыру. Сызықтық және бұрыштық кинематикалық катынастар арасындағы байланыстар. Жылдамдық пен ұдеудің шамасы мен бағытын анықтай білу.

3. Дәріс тезистері:

5.1 Қозғалмайтын ось бойынша денениң айналуы

Қатты денениң қарапайым қозғалыстарының бірі – айналмалы қозғалыс. Егер қозғалып тұрған денениң бойындағы екі нүктесі (немесе онымен қатаң байланысқан) қозғалыстың барлық уақытында да қозғалмайтын болса, онда айналмалы қозғалысы делінеді. Екі нүкте арқылы жүргізілген түзу айналу осі деп аталады. Оның бойындағы нүктeler қозғалмайтын болады, ал қалған нүктелер айналу осіне перпендикуляр жазықтықта центрі сол осыте жататын шенбер бойымен қозғалыс жасайды. Айналамызда айналмалы қозғалыс жасайтындар өте көп кездеседі. Мысалы: автомобиль дөңгелегі, ығыстырылғыш шнегі, сағат тілі, т.б.

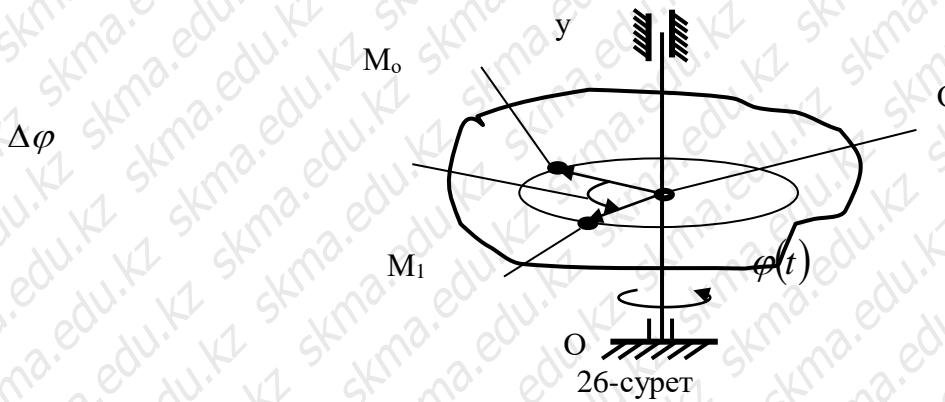
5.2 Айналмалы қозғалыс тендеуі

Қозғалмайтын осыті айнала қозгалуды түсіндіру үшін екі жазықтық аламыз, оның бірі қозғалмайтын, екіншісі денемен бірге қозғалатын. Онда қозғалатын жазықтық біраз уақыт өткенде φ бұрышына бұрылады және уақыт өткен сайын өзгеріп отырады. Нәтижесінде бұл бұрыштың уақытқа тәуелді функциясы екенін түсінеміз, яғни $\varphi = f(t)$. Бұл денениң бұрылу немесе айналу бұрышы делінеді және радианмен өлшенеді. Айналу бұрышы он деп қабылданады, егер айналу осінің ұшынан қарағанда ол сағат тіліне қарама-карсы бағытталса, керісінше теріс болады. Соңғы өрнек қозғалмайтын ось бойынша денениң айналмалы қозғалысының тендеуі деп аталады және денениң айналу бағытын көрсетеді.

5.3 Денениң бұрыштық жылдамдығы мен ұдеуі

Денениң бір түзу бойында жылжымайтын нүктелері болып, ал қалған нүктелері сол түзудің айналасында шенбер бойымен қозғалатын болса, оны қатты денениң айналмалы қозғалысы деп атайды (8 – сурет).

Денениң айналу өсін ОУ деп белгілейік, осы өстің айналасында дene φ бұрышына бұрылатын болса, онда оның барлық нүктелері де дәл сондай бұрышқа бұрылатыны белгілі, яғни денениң еркіндік дәрежесі бірге тең болады. Олай болса денениң кез келген уақыттағы орны $\varphi = \varphi(t)$ функциясы арқылы толық анықталатын болады. Ол функция денениң қозғалу немесе айналу заңы деп аталады.



Бастапқы мезетте дененің кез келген бір M_o нүктесін қарастырсақ, ол Δt уақыт өткенде $\Delta\varphi$ бұрышына бұрылады, ал олардың қатынасы

$$\frac{\Delta\varphi}{\Delta t} = \omega_{op.}$$

дененің орташа бұрыштық жылдамдығы, ал оның $\Delta t \rightarrow 0$ мезетіндегі шегі, яғни

$$\omega = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta\varphi}{\Delta t} = \frac{d\varphi}{dt} \text{ [рад/сек]}$$

дененің бұрыштық жылдамдығы деп аталады.

Дәл осы сияқты бұрыштық жылдамдықтың өзгеру шапшандығын (тездігін) бұрыштық үдеу деп атайды, яғни

$$\varepsilon_{op.} = \frac{\Delta\omega}{\Delta t} \text{ орташа бұрыштық үдеу деп,}$$

$$\text{ал } \omega = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta\omega}{\Delta t} = \frac{d\omega}{dt} \text{ [рад/сек}^2]$$

дененің бұрыштық үдеуі деп аталады.

Егер дene бір минут аралығында «n» айналыс жасаса, M_o нүктесі $\varphi = 2\pi n$ бұрышқа бұрылады, онда оның бұрыштық жылдамдығы

$$\omega = \frac{2\pi n}{60} = \frac{\pi n}{30} \text{ рад/сек} \quad \text{болады.}$$

Егер ω тұрақты болса, оның өрнегінен $d\varphi = \omega dt$ болатынын, ал оның интегралы

$$\varphi = \varphi_o + \omega t,$$

мұндағы φ_o - бастапқы бұрылу бұрышы

Бұрыштық үдеу айнымалы болса, яғни $\varepsilon = \varepsilon(t)$, дененің қозғалысы не үдемелі не тежемелі (кемімелі) болады (бұрыштық жылдамдық пен үдеудің таңбаларына байланысты).

Бұрыштық үдеу ε тұрақты болған жағдайда, дененің айналмалы қозғалысы бірқалыпты айналмалы қозғалыс деп аталады, ал қозғалыс заны және бұрыштық жылдамдық келесі түрде анықталады:

ОНТҮСТИК-ҚАЗАҚСТАН МЕДИСИНА АКАДЕМИЯСЫ «Онтыстық Қазақстан медицина академиясы» АҚ	 SOUTH KAZAKHSTAN MEDICAL ACADEMY АО «Южно-Казахстанская медицинская академия»
Инженерлік пәндер кафедрасы	76/11
Дәріс кешені	87 беттің 29 беті

$$\frac{d\omega}{dt} = \varepsilon, \text{ осыдан } d\omega = \varepsilon dt,$$

ал оның интегралы $\omega - \omega_o = \varepsilon t$, яғни $\omega = \omega_o + \varepsilon t$ бұрыштық жылдамдық;

$$\frac{d\varphi}{dt} = \omega, \text{ осыдан } d\varphi = \omega dt, \text{ немесе } d\varphi = (\omega_o + \varepsilon)dt, \text{ оның интегралы}$$

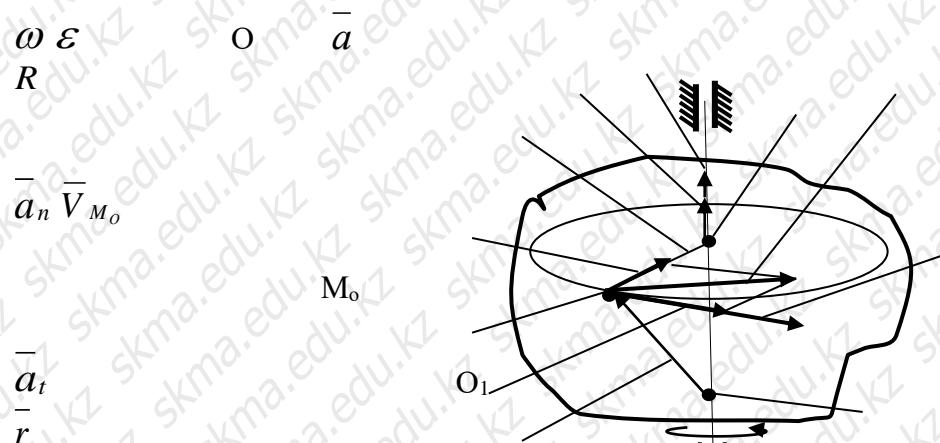
$$\varphi - \varphi_o = \omega_o t + \frac{1}{2} \varepsilon t^2, \text{ осыдан } \varphi = \varphi_o + \omega_o t + \frac{1}{2} \varepsilon t^2 \text{ қозғалыс заңы табылады.}$$

5.4 Айналып тұрған дененің сыйықтық жылдамдығы мен үдеуі

Кез келген бір M_o нүктесінің сыйықтық жылдамдығы ол жасайтын шеңберге жанама және айналу бағытына бағыттас болады (27-сурет):

$$V = \omega R,$$

мұндағы R - M_o нүктесінің жасаған шеңберінің радиусы. Ал оның үдеуі

$$a = a_n + a_t \text{ екі құраушыдан тұрады.}$$


27-сурет.

Мұндағы a_n радиус бойымен O нүктесіне бағытталған нормаль, ал a_t тангенциал, шеңберге жанама бағытымен, үдемелі қозғалыс болса \bar{V} - ға бағыттас, керісінше тежемелі қозғалыс болса \bar{V} - ға қарсы бағытталатын үдеулөр болып табылады.

$$\bar{V} = \bar{\omega} \times \bar{r}, \text{ оның модулі } V = \omega \cdot r \cdot \sin(\bar{\omega}, \bar{r}), \text{ ал}$$

$$r \cdot \sin(\bar{\omega}, \bar{r}) = R \text{ болғандықтан, } V = \omega R \text{ екенін аламыз.}$$

Айналмалы қозғалыс жасайтын дененің кез келген нүктесінің үдеуін табу үшін жылдамдықтың өрнегінен уақыт бойынша, бір тыныды аламыз.

$$\bar{a} = \frac{d\bar{V}}{dt} = \frac{d\bar{\omega}}{dt} \times \bar{r} + \bar{\omega} \times \frac{d\bar{r}}{dt} = \varepsilon \times \bar{r} + \bar{\omega} \times \bar{V}$$

$$\text{Бұл жердегі } \bar{a}_t = \varepsilon \times \bar{r}, \text{ оның модулі } a_t = \varepsilon \cdot r \cdot \sin(\varepsilon, \bar{r}) = \varepsilon \cdot R$$

ОНТҮСТИК-ҚАЗАҚСТАН MEDISINA АКАДЕМИЯСЫ «Онтыстық Қазақстан медицина академиясы» АҚ	 SOUTH KAZAKHSTAN MEDICAL ACADEMY АО «Южно-Казахстанская медицинская академия»
Инженерлік пәндер кафедрасы	76/11
Дәріс кешені	87 беттің 30 беті

нүктенің тангенциал үдеуі деп, ал

$$\bar{a}_n = \bar{\omega} \times \bar{V}, \text{ оның модулі } a_n = \omega \cdot V \sin(\bar{\omega}, \hat{\bar{V}}) = \omega \cdot V = \omega \cdot \omega \cdot R = \omega^2 R$$

($\bar{\omega} \perp \bar{V}$ - болғандықтан, $\sin 90^\circ = 1$), нормаль үдеу деп аталады.

Нүктенің толық үдеуі $a = \sqrt{a_t^2 + a_n^2} = R\sqrt{\varepsilon^2 + \omega^4}$ болса онда,

оның бағыты $\operatorname{tg}(\bar{a}, \hat{\bar{a}_n}) = \frac{a_t}{a_n} = \frac{\varepsilon}{\omega^2}$ өрнегімен анықталады.

Анықтама. Қатты денениң кейбір нүктелері қозғалмай, қалған нүк-телері қозғалмайтын нүктелерге қатысты шеңбер бойынша қозғалыста болса, онда қатты денениң қозғалысы айналмалы қозғалыс деп аталады.

Анықтама. Қатты денениң қозғалмайтын нүктелер жиыны айналу өсі деп аталады.

Қатты дene z-осынде қатысты (I жағдай) φ-бұрышқа бұрылса, (II жағдай), онда қатты денениң кез-келген нүктесі де сол бұрышқа бұрылатын болғандықтан, айналмалы қозғалыс заңы, айналу бұрышымен сипатталады:

$$\varphi = \varphi(t) \quad (1)$$

Анықтама. Айналу шапшандығын сипаттайтын векторлық шама бұрыштық жылдамдық деп аталады.

$$\bar{\omega} = \frac{d\varphi}{dt} \quad (2)$$

Анықтама. Бұрыштың жылдамдықтың уақыт бірлігі ішінде өзгеруін сипаттайтын векторлық шама бұрыштық үдеу деп аталады.

$$\bar{\varepsilon} = \frac{d\bar{\omega}}{dt} = \frac{d^2\varphi}{dt^2} \quad (3)$$

Егер дene n айналым жасайтын болса, онда оның айналу бұрышы $\varphi = 2\pi n$.

Бұрыштық жылдамдық пен айналым саны арасындағы байланыс:

$$\omega = \frac{n\pi}{30} \quad (4)$$

Мұнда бұрыштық жылдамдық бірлігі (рад/сек), бұрыштық үде бірлігі (рад/сек²). (3)

тендеуден $\varepsilon = \frac{d\omega}{dt}$ немесе $d\omega = \varepsilon \cdot dt \quad (5)$

(5) дифференциал тендеуді интегралдай отырып, бұрыштық жылдамдықты анықтаймыз:



$$\int_{\omega_0}^{\omega} d\omega = \varepsilon \int_0^t dt; \quad (6)$$

$$\bar{\omega} - \bar{\omega}_0 = \bar{\varepsilon} t; \quad (7)$$

$$\bar{\omega} = \bar{\omega}_0 \pm \bar{\varepsilon} t, \quad (8)$$

$$\text{Бұрыштық үдеу: } \bar{\varepsilon} = \frac{\bar{\omega} - \bar{\omega}_0}{t}, \quad (9)$$

Мұнда ω – бастапқы бұрыштық жылдамдық.

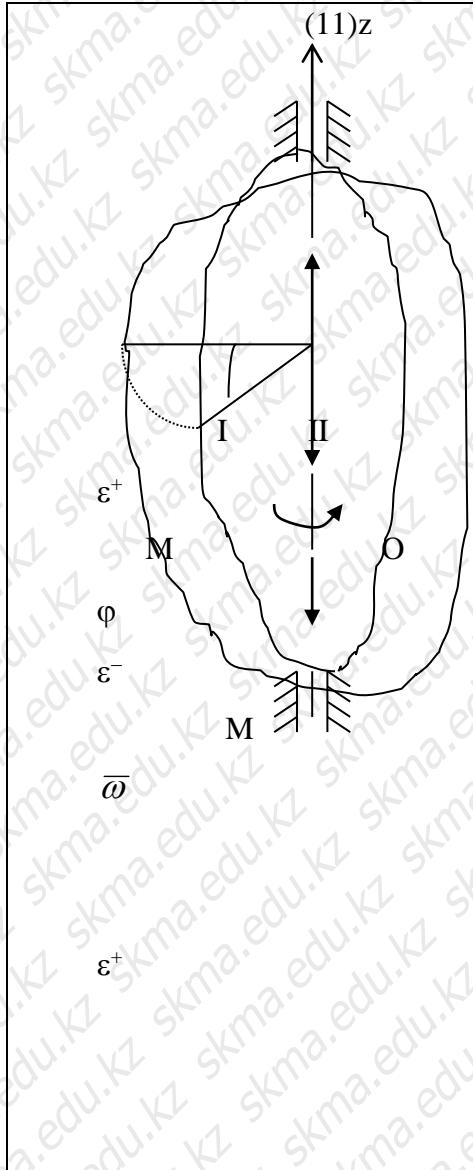
(2) тендеу бойынша $\bar{\omega} = \frac{d\bar{\varphi}}{dt}$ болғандықтан, (8) тендеу

$$\frac{d\bar{\varphi}}{dt} = \bar{\omega}_0 \pm \bar{\varepsilon} t; \quad (10)$$

$$d\varphi = \bar{\omega}_0 dt \pm \bar{\varepsilon} t dt; \quad (11)$$

(10) тендеуді интегралдай отырып, айналмалы қозғалыс (заңын) тендеуін аламыз:

$$\int_{\varphi_0}^{\varphi} d\varphi = \bar{\omega}_0 \int_0^t dt \pm \bar{\varepsilon} \int_0^t t dt; \quad (12)$$



$$\varphi - \varphi_0 = \omega_0 t \pm \frac{\varepsilon \cdot t^2}{2}; \quad (13)$$

$$\varphi = \varphi_0 + \omega_0 t \pm \frac{\varepsilon \cdot t^2}{2}, \quad (14)$$

Мұнда φ_0 – бастапқы айналу бұрышы.

$$\varphi - \varphi_0 = \omega_0 t \pm \frac{\varepsilon \cdot t^2}{2}; \quad (13)$$

$$\varphi = \varphi_0 + \omega_0 t \pm \frac{\varepsilon \cdot t^2}{2}, \quad (14)$$

Мұнда φ_0 – бастапқы айналу бұрышы.

Егер $\bar{\omega} = \text{const}$, $\varepsilon = 0$ болса, онда бірқалыпты айналмалы қозғалыс.

Егер $\bar{\omega} > 0$, $\varepsilon = \text{const}$ болса, онда бірқалыпты үдемелі немесе кемімелі қозғалыс.

Егер $\varepsilon > 0$ болса, онда үдемелі айналмалы қозғалыс.

Егер $\varepsilon < 0$ болса, онда кемімелі айналмалы қозғалыс.

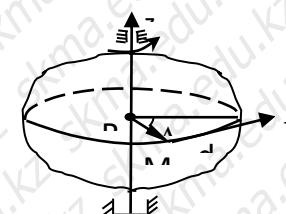
Айналмалы қозғалыстағы нүктенің сзықтық жылдамдығы мен үдеуі

Айналып тұрған қатты дененің М нүктесі, айналу осынен $\rho = R$ қашықтықта шенбер бойынша қозғалады, оның сзықтық жылдамдығы:

$$\bar{v} = R \bar{\omega}.$$

Анықтама. Айналмалы қозғалыстағы нүкте жылдамдығы айналу өсімен нүктеге дейінгі қашықтықтың бұрыштық жылдамдыққа көбейтіндісіне тең.

Жылдамдық \bar{v} шенберге жүргізілген жанама бойынша бағытталған, айналу өсінде



ОНТҮСТИК-ҚАЗАҚСТАН МЕДИСИНА АКАДЕМИЯСЫ «Онтыстық Қазақстан медицина академиясы» АҚ	 SOUTH KAZAKHSTAN MEDICAL ACADEMY АО «Южно-Казахстанская медицинская академия»
Инженерлік пәндер кафедрасы	76/11
Дәріс кешені	87 беттің 33 беті

орналасқан нұктенің жылдамдығы ноліге тең.

Үдеу жылдамдықтан уақыт бойынша алынған туындымен анықталады:

$$\bar{a} = \frac{d\bar{v}}{dt} = \varepsilon \cdot R + \omega \cdot \bar{v},$$

Мұнда: жанама үдеу $-\bar{a}_\tau = \bar{\varepsilon} \cdot R$

Нормаль үдеу $-\bar{a}_n = \bar{\omega} \cdot \bar{v} = \bar{\omega}^2 R$.

Толық үдеу шамасы:

$$a = \sqrt{a_n^2 + a_\tau^2} = R \sqrt{\varepsilon^2 + \omega^2},$$

Бағыты:

$$\operatorname{tg}\left(\hat{a}, a_n\right) = \frac{a_\tau}{a_n} = \frac{\varepsilon}{\omega^2}.$$

4. Иллюстрациялық материалдар: плакаттар, слайдтар, видео-роликтер.

5. Эдебиеттер: Негізгі:

Арапов Б. Теориялық және инженерлік механика негіздері. Оқулық. Ақнұр - 2020

Байжанов, Ә. Ж. Механикалық берілістер : оқу құралы / Ә. Ж. Байжанов, К. Ә.

Жалғасова. - Алматы : ЭСПИ, 2021. - 124 бет. С

Мещерский, И. В. Задачи по теоретической механике [Текст] : учеб. пособие / И. В. Мещерский ; под ред. В. А. Пальмова. - 51-е изд., стер ; Рек. Учеб.-методическим объед. по ун-тскому политехн. образованию. - СПб. : Изд-во "Лань", 2012. - 448 с. : ил.

Қосымша әдебиеттер

Моллах , Хамид Управление рисками в фармацевтическом производстве : монография / М. Лонг, Г. Бейсмен, пер. с англ. под общ. ред. А. В. Александровой. - 2-е изд. испр. - М. : ВИАЛЕК, 2017. - 464 с.

Мардонов, Б. М. Расчетно-проектировочные работы по сопротивление материалов сборник / Алматы :Эверо, 2014. - 256 с

Арпабеков, М. И. "Материалдар кедергісі" пәнінен жаттығулар және есептер жинағы: оқу құралы /. - Алматы :Эверо, 2015. - 68 б

Хиббелер, Р. Ч. Статика мен материалдар механикасы [Текст] : т.1 : оқулық / Р.Ч. Хиббелер ; Қаз.тіл.ауд. Е.Б.Даусеитов, С.Жұнісбеков. - 4-басылым. - Алматы : ЖШС РПБК "Дәуір", 2017. - 436 б. с.

Мещерский, И. В. Задачи по теоретической механике [Текст] : учеб. пособие / И. В. Мещерский ; под ред. В. А. Пальмова. - 51-е изд., стер ; Рек. Учеб.-методическим объед. по ун-тскому политехн. образованию. - СПб. : Изд-во "Лань", 2012. - 448 с. : ил.

Электронды басылымдар

ОНТҮСТИК-ҚАЗАҚСТАН MEDISINA АКАДЕМИЯСЫ «Онтыстық Қазақстан медицина академиясы» АҚ	 SOUTH KAZAKHSTAN MEDICAL ACADEMY АО «Южно-Казахстанская медицинская академия»
Инженерлік пәндер кафедрасы	76/11
Дәріс кешені	87 беттің 34 беті

Тұсіпов, А. Теориялық және қолданбалы механика [Электронный ресурс] : оқулық / А. Тұсіпов, Қ. Тұсіпов. - Электрон. текстовые дан. (118Мб). - Алматы : [б. и.], 2015. - эл. опт. диск (CD-ROM).

Теориялық және қолданбалы механика [Электронный ресурс] : оқулық / А. Тұсіпов, Қ. Тұсіпов. - Электрон. текстовые дан. (118Мб). - Алматы : [б. и.], 2015. - эл. опт. диск (CD-ROM).

Материалдар көдергісі. / Арапов Б.Р. оку құралы : Қарағанды, 2020. 82 бет.
<https://www.aknurpress.kz/reader/web/2463>

Теориялық механика негіздері: Оқулық. - Алматы: ҚазҰТЗУ, 2016. - 3606.
<http://rmebrk.kz/>

"Материалдар көдергісі" пәніне жаттыгулар және есептер жинағы : Оқу құралы. . - Алматы: Эверо, 2017. - 68 б.
<http://rmebrk.kz/>.

Елғондина, Марден Базарбаевна Теориялық механиканың мысалдары мен есептері: оку-әдістемелік құралы / М. Б. Елғондина, М. О. Ноғайбаева; - Алматы : Қазақ үн-ті, 2017. - 145 б. - 100 (таралым). <http://elib.kaznu.kz>

Арапов Б.Р. Теориялық және инженерлік механика негіздері. Оқулық.«Medet Group» ЖШС. Қарағанды, 2020. - 232 бет <https://aknurpress.kz/reader/web/2422>

6. Бақылау сұрақтары:

1. Қозғалмайтын ось бойынша денениң айналуы және олардың параметрлері.
2. Денениң бұрыштық жылдамдығы мен үдеуі.
3. Айналып тұрған денениң сызықтық жылдамдығы және үдеуі.
4. Толық үдеудің шамасы мен бағыты.

№6 дәріс

1. Дәріс тақырыбы: Динамика және негізгі мәселелері. Материалдық нұктесін динамикасы. Динамиканың негізгі заңдары мен теоремалары. Нұктесін қозғалысының дифференциал теңдеулері. Үйкеліс теориясы. Үйкелістің тұрлары. Дааламбер принципі.

2. Дәріс мақсаты: Динамиканың негізгі мәселелерін шеше білу. Нұктесін динамикасын және механикалық жүйелердің динамикасы тура түсініктегі қалыптастыру. Динамиканың негізгі заңдарын қолдануға және дифференциал теңдеулерін шешуге дағдыландыру. Үйкеліс құбылысы тура түсінік.

3. Дәріс тезистері:

6.1 Динамика және негізгі мәселелері

Динамика мен мәселелер немесе материялық нұктелер қозғалысын және оның пайда болу себептерін қарастыратын механиканың бөлімі. Динамика – күш дегенді білдіретін грек сөзі. Динамика мен мәселелердің динамикасы тура түсініктегі қалыптастыру. Динамиканың негізгі заңдарын қолдануға және дифференциал теңдеулерін шешуге дағдыландыру. Үйкеліс құбылысы тура түсінік.

Динамика мен мәселелер жалпы теоремаларына сүйене отырып, келесі негізгі екі мәселе шешіледі. Бірінші мәселе массасы және қозғалыс заңы бойынша әсер етуші күштер анықталады. Бұл динамиканың тура мәселе деңгелесі деп аталса да, оны шешу үшін алдымен кинематикалық шарттарға сәйкес үдеу анықталуы тиіс, соңан соң динамиканың негізгі заңдары бойынша қозғаушы күштер анықталады.

Екінші мәселе, масса мен қозғаушы күш арқылы қозғалыс сипатталады. Бұл динамиканың мәселе көрініп, динамика заңдарын пайдаланып шешіледі және тура мәселе қарастырылады.

ОНТҮСТИК-ҚАЗАҚСТАН MEDISINA АКАДЕМИЯСЫ «Онтыстық Қазақстан медицина академиясы» АҚ	 SOUTH KAZAKHSTAN MEDICAL ACADEMY АО «Южно-Казахстанская медицинская академия»
Инженерлік пәндер кафедрасы	76/11
Дәріс кешені	87 беттің 35 беті

6.2 Материялық нүктес динамикасы

Денелер мен материялық нүктес, тіпті механикалық жүйе динамикасында да жоғарыда айтылған екі мәселе қарастырылады. Материялық нүктес динамикасында осы мәселелер мына төмендегі ретпен шешіледі:

1. Санак жүйесі таңдалып, нүктеге әсер етуші күштер көрсетіледі.
2. Нүктес байланыста болса, ойша байланыстан босатылады да, байланыс реакция күштерімен алмастырылады.
3. Барлық күштерді проекциялай отырып, таңдап алынған санақ жүйесіне қатысты материялық нүктес қозғалысының дифференциал теңдеулері құрылады.
4. Дифференциал теңдеулер шешіле отырып, белгісіз реакциялар анықталады.

6.3. Динамиканың негізгі заңдары

Классикалық механикадағы Ньютоның үш заңы және күш әсерінің тәуелсіздік заң динамиканың негізгі заңдары болып саналады, сондыктан классикалық анықтамаларын өзгертпей беруге тырыстық.

1. Инерция заңы. Егер денеге басқа бірдене әсер етпесе, онда ол тыныштық күйін немесе тұзу, не қисық сызықты бір қалыпты қозғалысын сақтайды. Денениң бұл қасиетін инерциялық қасиеті деп атайды.
2. Механиканың негізгі заңы. Денениң үдеуі оған әсер ететін күшке тұра пропорционал және онымен бағыттас болады $a = F/m$ осы негізгі заңдан денеге әсер ететін күш оның массасы мен үдеуінің көбейтіндісіне тең болады деген шығады, яғни $F = ma$.
3. Әсер және қарсы әсер заңы. Әрбір әсерге шамасы тең бағыты қарама-қарсы, әсер туынтайтын. Бұл заң денелердің бір-біріне әсерлерін сипаттайтын.
4. Күштер әсерінің тәуелсіздік заңы. Денениң (нүктенің) бірнеше күштің әсерінен туынтайтын үдеуі, сол күштердің геометриялық қосындысына тең, тең әсер күштің әсерінен болатын үдеудей болады. $a = a_1 + a_2 + a_3 + \dots + a_n$ Тендіктің екі жағында массаға көбейтсек, т м көбейтіндісі $ma = m_1 + m_2 + \dots + m_n = F_1 + F_2 + \dots + F_n = F$

Материялық денелердің қозғалысын, оған әсер ететін күштерді және денениң массасын ескеріп, зерттейтін ілім денелердің қозғалысының динамикасы деп аталады. Денениң массасы оның тығыздығы (ρ) мен көлеміне (Q) тұра пропорционал, яғни

$$m = \rho \cdot Q$$

Физика пәнінен $m = \frac{G}{g}$, екені белгілі

Мұндағы G - денениң салмағы, g - еркін тұсу үдеуі.

Материялық нүктенің динамикасы. Динамиканың негізгі заңдары.

1. Инерция заңы (Галлилей – Ньютон заңы). Егер денеге күш әсер етпесе, ол тыныштық қалпын немесе тұзу сызықты бірқалыпты қозғалысын сақтайтын. Бұл денениң (нүктенің) инерциялық қасиеті деп аталады.
2. Ньютоның екінші заңы. Нүктенің қозғалу мөлшері $m\bar{V}$ күшке тұра пропорционал өзгереді, яғни

$$\frac{d(m\bar{V})}{dt} = \bar{F}.$$

Денениң массасы m тұрақты болғандықтан, ал $\frac{d\bar{V}}{dt} = \bar{a}$ екенін ескерсек $m\bar{a} = \bar{F}$,

ОНТҮСТИК-ҚАЗАҚСТАН MEDISINA АКАДЕМИЯСЫ «Онтыстық Қазақстан медицина академиясы» АҚ	 SOUTH KAZAKHSTAN MEDICAL ACADEMY АО «Южно-Казахстанская медицинская академия»
Инженерлік пәндер кафедрасы	76/11
Дәріс кешені	87 беттің 36 беті

мұндағы \bar{a} - нүктенің үдеуі, ол күштің бағытына бағыттас болады.

3. Ньютоның үшінші заңы. Әр сәтте кез келген әсерге, оған бағыты қарама қарсы, тен шамалы, кері әсер табылады, яғни

$$\bar{F}_1 = -\bar{F}_2$$

4. Күш әсерінің тәуелсіздік заңы. Нүктеге түсірілген бірнеше күштердің әсері сол күштердің жеке түсірілген тен әсер күшінің әсеріне тен. Бұдан шығатыны, егер денеге $\bar{F}_1, \bar{F}_2, \dots, \bar{F}_n$ күштері әсер етсе, онда Ньютоның екінші заңын былай жазуға болады:

$$m\bar{a} = \sum_{K=1}^n \bar{F}_K, \text{ мұндағы } \bar{a} = \bar{a}_1 + \bar{a}_2 + \dots + \bar{a}_n$$

Бұл динамиканың негізгі теңдеуі болып табылады.

Еркін материялық нүкте қозгалысының дифференциалды теңдеуі.

Массасы $m M$ материялық нүктесіне $\bar{F}_1, \bar{F}_2, \dots, \bar{F}_n$ күштер жүйесі әсер етеді. Олай болса, динамиканың негізгі теңдеуі былай жазылады:

$$m\bar{a} = \sum_{K=1}^n \bar{F}_K, \text{ егер нүктенің орнын полярлық координатта } \bar{r} \text{ арқылы белгілесек, онда}$$

$$m \frac{d^2 \bar{r}}{dt^2} = \sum_{K=1}^n \bar{F}_K,$$

ал қозғалыс Декарт координаттар жүйесінде берілсе, динамиканың негізгі теңдеуі былай жазылады:

$$m \frac{d^2 x}{dt^2} = \sum_{k=1}^n F_{kx}, \quad m \frac{d^2 y}{dt^2} = \sum_{k=1}^n F_{ky}, \quad m \frac{d^2 z}{dt^2} = \sum_{k=1}^n F_{kz}.$$

Нүкте динамикасының негізгі екі есебі бар, олар:

1. Массасы мен қозғалу заңы берілсе, нүктені қозғаушы күштерді анықтау;
2. Массасы мен қозғаушы күші берілген жағдайда оның қозғалу заңын анықтау.

6.4 Үйкеліс түрлері

Бірдене келесі бір дененің үстімен жылжу барысында әрдайым салыстырмалы қозғалысқа кедергі туындаиды. Осы құбылысты үйкеліс деп атайды. Үйкелісті екіге бөліп, құрғақ үйкеліс және сұйықтық үйкеліс деп қарастырады. Жартылайсұйық, не құрғақ та болуы мүмкін. Егер жанасатын беттер тікелей жанасатын болса, онда құрғақ үйкеліс делинеді. Егер беттер арасында сұйықтық, әсіресе май қабаты болып, тікелей жанаспайтын беттердегі үйкеліс түрін сұйықтық деп атайды.

Техникада үйкеліс құбылысының пайдалыжағы да, зияндышағы да бар. Үйкелістің көмегімен қозғалыс, берілістер жасалса, тежеуіште, т.б. жұмысшы органдар да пайдалы жұмыстар атқарады. Сонымен катар үйкелісетін беттер закымданып, бөлшектер жарамсыз қойғе ұшырап, техникалар істен шығып жатады.

Осы техникаларда қозғалыс түрлеріне байланысты сырғанау үйкелісі және домалау (тенселу) үйкелісі деп жатады. Сырғанау үйкелісі деп жанасатын денелердің жанасу нүктелеріндегі жылдамдықтары әртүрлі болатын қозғалыс үйкелісін айтады. Ал домалау үйкелісі деп жанасу нүктелеріндегі жылдамдықтарының шамасы да, бағыты да бірдей болатын қозғалыс үйкелісін айтамыз.

ОНТҮСТИК-ҚАЗАҚСТАН MEDISINA АКАДЕМИЯСЫ «Онтыстық Қазақстан медицина академиясы» АҚ	 SOUTH KAZAKHSTAN MEDICAL ACADEMY АО «Южно-Казахстанская медицинская академия»
Инженерлік пәндер кафедрасы	76/11
Дәріс кешені	87 беттің 37 беті

Сырғанау үйкелісі барысында бір дененің жанасатын бетінің бөлігі, тек сол бөлік кана басқа дененің әртүрлі бетімен жанасады. Ал домалау, не теңселе үйкеліс кезінде бір дененің әртүрлі беттері басқа дененің сәйкес беттері мен үнемі біртіндеп жанасып жатады. Сондай-ақ машина құрамындасырығанау, домалау үйкелісіне де қатысатын бөлшектер болады.

Үйкеліс түрлерінің табиғаты әртүрлі болғандықтан, машиналар мен механизмдердегі үйкелістерді есепке алу әдістері де әртүрлі, бірақtabарлығы да үйкеліс күшімен сипатталады. Денелердің жанасу беттерінде пайда болатын және жанама бойынша қозғалыс бағытына қарсы бағытталған кедергі күшті үйкеліс күші деп атайды.

Егер үйкелісіп жатқан беттерді ұлкейтіп қарайтын болсақ, сол беттердің абсолютті тегіс еместігін, яғни кедір-бұдыр екенін көруге болады. 1-суретте осындай беттер ұлкейтіліп көрсетілген. Ондағы элементар беттің реакциясын жалпы нормаль бойынша бағыттап, жылдамдық бағыты мен оған перпендикуляр құраушысына жіктесек, онда N нормаль құраушысы ауырлық күшімен тенгеріледі де, F күші қозғалысқа кедергі жасап қалып қалады. Міне, осы күш үйкеліс күші деп аталауды. 1.6 – суретінде домалап бара жатқан денелер арасындағы үйкеліс күші көрсетілген.

6.5 Үйкеліс теориясы

Үйкеліс өте күрделі құбылыс, сондықтан ол толық зерттеліп біткен жоқ. Үйкеліс күшінің шамасы қалыпты (нормаль) қысымға тұра пропорционал болады деген заңдылықты 1508 жылды Леонардо да Винчи ашса, оны 1699 жылды француз ғалымы Амонтон дәлелдеген. Сол формула $F_{\text{үйк}}=fN$ бүгінгі күнге дейін қолданылуда.

Одан кейінгі зерттеушілердің тұжырымдаған үйкеліс теорияларын үш топқа, үйкелістің механикалық, молекулалық және молекула-механикалық теориясына бөлуге болады. Үйкелістің механикалық теориясының негізін салушылар сыртқы үйкеліс денелер беттерінің тегіс еместігінен болатын ілінісу шартына және денелердің абсолютті қатты дене деп алыну шартына байланысты болады деп тұжырымдаған. Бұл тұжырымы алғаш ұсынған француз физигі И. Делагир болатын.

Молекулалық теорияны алғаш ұсынған ағылшын ғалымы И. Дезагюлье. Үйкелістің молекулалық теориясы екі дененің жанасып тұрган беттері арасында пайда болатын молекулалық тартылысты жеңуге және үйкелген сайын кедір-бұдыр азайып, үйкеліс күші арта түсетіндігіне негізделген. Өйткені беттер неғұрлым жақындаса түссе, олардың арасындағы кедергі арта түседі. Үйкеліс кезінде қатты денелердің молекулалық өзара әсеріне назар аударған және ол өзара ілінісу деп атаған. Кулон болатын және сол бойынша мына формуланы ұсынған:

$$F_{\text{үйк}} = A + fN$$

мұндағы f – үйкеліс коэффициенті, N – қалыпты қысым, ал A – қысымға тәуелді емес, беттердің жанасу тәсілдеріне байланысты тұрақты үйкеліс алдын-ала жабысадан (ілінісден) туындастырылған үйкеліс.

1939 жылды И. В. Крагельский үйкелістің молекула-механикалық теориясын ұсынған. Ол теория бойынша үйкеліс сыртқы және ішкі құраушылардан тұрады деп есептеген. Сөйтіп, $F_{\text{үйк}} = F_{\text{мех}} + F_{\text{мол}}$ деген, мұндағы $F_{\text{мех}}$ – үйкелістің сыртқы механикалық құраушысы болса, $F_{\text{мол}}$ – үйкелістің ішкі молекулалық құраушысы.

4. Иллюстрациялық материалдар: плакаттар, слайдтар, видео-роликтер.

5. Эдебиеттер: Негізгі:

Арапов Б. Теориялық және инженерлік механика негіздері. Оқулық. Ақнұр - 2020

ОНТҮСТИК-ҚАЗАҚСТАН MEDISINA АКАДЕМИЯСЫ «Онтыстық Қазақстан медицина академиясы» АҚ	 SOUTH KAZAKHSTAN MEDICAL ACADEMY АО «Южно-Казахстанская медицинская академия»
Инженерлік пәндер кафедрасы	76/11
Дәріс кешені	87 беттің 38 беті

Байжанов, Ә. Ж. Механикалық берілістер : оқу құралы / Ә. Ж. Байжанов, К. Ә. Жалғасова. - Алматы : ЭСПИ, 2021. - 124 бет. С

Мещерский, И. В. Задачи по теоретической механике [Текст] : учеб. пособие / И. В. Мещерский ; под ред. В. А. Пальмова. - 51-е изд., стер ; Рек. Учеб.-методическим объед. по ун-тскому политехн. образованию. - СПб. : Изд-во "Лань", 2012. - 448 с. : ил.

Қосымша әдебиеттер

Моллах , Хамид Управление рисками в фармацевтическом производстве : монография / М. Лонг, Г. Бейсмен, пер. с англ. под общ. ред. А. В. Александровой. - 2-е изд. испр. - М. : ВИАЛЕК, 2017. - 464 с.

Мардонов, Б. М. Расчетно-проектировочные работы по сопротивление материалов сборник / Алматы :Эверо, 2014. - 256 с

Арпабеков, М. И. "Материалдар кедергісі" пәнінен жаттығулар және есептер жинағы: оқу құралы /. - Алматы :Эверо, 2015. - 68 б

Хиббелер, Р. Ч. Статика мен материалдар механикасы [Текст] : т.1 : оқулық / Р.Ч. Хиббелер ; Қаз.тіл.ауд. Е.Б.Даусеитов, С.Жұнісбеков. - 4-басылым. - Алматы : ЖШС РПБК "Дәүір", 2017. - 436 б. с.

Мещерский, И. В. Задачи по теоретической механике [Текст] : учеб. пособие / И. В. Мещерский ; под ред. В. А. Пальмова. - 51-е изд., стер ; Рек. Учеб.-методическим объед. по ун-тскому политехн. образованию. - СПб. : Изд-во "Лань", 2012. - 448 с. : ил.

Электронды басылымдар

Тұсіпов, А. Теориялық және қолданбалы механика [Электронный ресурс] : оқулық / А. Тұсіпов, К. Тұсіпов. - Электрон. текстовые дан. (118Мб). - Алматы : [б. и.], 2015. - эл. опт. диск (CD-ROM).

Теориялық және қолданбалы механика [Электронный ресурс] : оқулық / А. Тұсіпов, К. Тұсіпов. - Электрон. текстовые дан. (118Мб). - Алматы : [б. и.], 2015. - эл. опт. диск (CD-ROM).

Материалдар кедергісі. / Арапов Б.Р. оқу құралы : Караганды, 2020. 82 бет. <https://www.aknurpress.kz/reader/web/2463>

Теориялық механика негіздері: Оқулық. - Алматы: ҚазҰТЗУ, 2016. - 3606. <http://rmebrk.kz/>

"Материалдар кедергісі" пәніне жаттығулар және есептер жинағы : Оқу құралы. . - Алматы: Эверо, 2017. - 68 б <http://rmebrk.kz/>.

Елғондина, Марден Базарбаевна Теориялық механиканың мысалдары мен есептері: оқу-әдістемелік құралы / М. Б. Елғондина, М. О. Ноғайбаева; - Алматы : ҚазАқ үн-ті, 2017. - 145 б. - 100 (таралым). <http://elib.kaznu.kz>

Арапов Б.Р. Теориялық және инженерлік механика негіздері. Оқулық.«Medet Group» ЖШС. Караганды, 2020. - 232 бет <https://aknurpress.kz/reader/web/2422>

6. Бақылау сұрақтары:

1. Материялық нүктө және қатты денелер динамикасы.
2. Динамиканың негізгі заңдары мен жалпы теоремалары.
3. Нүктө қозғалысының дифференциал тендеулері.
4. Үйкеліс құбылысы. Үйкеліс түрлері және үйкеліс теориясы.

ОНТҮСТИК-ҚАЗАҚСТАН MEDISINA АКАДЕМИЯСЫ «Онтыстық Қазақстан медицина академиясы» АҚ	 SOUTH KAZAKHSTAN MEDICAL ACADEMY АО «Южно-Казахстанская медицинская академия»
Инженерлік пәндер кафедрасы	76/11
Дәріс кешені	87 беттің 39 беті

5. Инерция және қозғалысқа кедергі күші.

№7 дәріс

1. Дәріс тақырыбы: Динамика. Механикалық қозғалыстың күштік қабілеттілік сипатта-малары. Тұзу және қысық сзықты қозғалыстағы күштің жұмысы. Күш қуаты және пайдалы әсер коэффи-циенті. Кинетикалық және потенциялық энергия. Механикалық энергияның сақталуы мен өзгеруі

2. Дәріс мақсаты: Механикалық қозғалыстың күштік қабілеттің сипаттайдын шамаларды: күш импульсі, жұмысы, қуаты және қозғалыс мөлшері мен кинетикалық, потенциялық энергиялар туралы ұғымдарды оқып игеру және оларды практикада есептеп дағдылану, іс жүзінде қолдана алатындағы еттік.

3. Дәріс тезистері:

7.1. Механикалық қозғалыстың күштік параметрлерінің сипаттамасы.

Механикалық қозғалыстың күштік параметрлері екі түрлі өлшеммен сипатталады. Егер қозғалыс өлшемі ретінде қозғалыс мөлшері таңдалса, онда әсер етіп тұрган күштердің әсерінің өлшемі ретінде, сол күштердің импульсі алынады. Бұл жағдайда механикалық қозғалыс басқа қозғалыстарға өзгермейді.

Ал қозғалыс өлшемі ретінде кинетикалық энергия қабылданса, онда әсер етіп тұрган күштердің әсерінің өлшемі ретінде сол күштердің істеген жұмысы алынады. Бұл жағдайда механикалық қозғалыс материалың басқа қозғалыс түріне өзгеруі мүмкін. Осы қозғалыстың күштік қабілеттілігін сипаттайтын физикалық шамаларға жеке-жеке тоқталайық.

7.2. Күш импульсі және қозғалыс мөлшері

Бір уақыт аралығында денелердің өзара әсерлесуі қозғалыстарының өзгеруіне себепші болады. Күштің әсері күш модулі мен дene массасына тәуелді болып қана қоймай, әсер ету уақытына да байланысты болады. Берілген уақыт аралығында күштің денеге әсерінің сипаттамасын анықтау үшін күш импульсі ұғымы енгізіледі және элементар импульс арқылы түсіндіріледі.

Элементар импульс деп күш пен оның әсер ететін шекіз аз уақыт аралығына көбйтіндісіне тең векторлық шаманы айтады, яғни $ds=Fdt$. Бұның координаталар осытеріндегі проекцияры төмендегідей болады.

Тұрақты күштердің кез келген уақыт аралығындағы импульсін анықтау үшін сол уақыт аралығында интегралдаймыз және күшпен бағыттас толық импульсті аламыз. Күш уақытқа тәуелді айнымалы болса, онда импульс векторының координата осытеріндегі проекциялары анықталады. Егер денеге бірнеше күш әсер ететін болса, онда жалпы импульс әрбір күштің импульстарының геометриялық қосындысына тең болады. Ары қарата күштің толық импульсінің модулі есептледі және бағыттаушы косинустар арқылы бағыты анықталады. Күш импульсінің бірлігі ретінде С жүйесінде $1N\cdot c = 1kg\cdot m/s$ алынса, техникалық жүйеде 1 килограмм күш·секунд алынды. Егер денеге бірнеше күш әсер етеді.

Денениң механикалық қозғалысының векторлық өлшемі қозғалыс мөлшері деп аталаатын вектормен беріледі. Қозғалыс мөлшері масса мен жылдамдықтың көбейтіндісіне тең және жылдамдықпен бағыттас болады, ал өлшем бірлігі күш импульсіндей болады.

Күштің уақыт бірлігіндегі жұмыс істеу қабілетін қуат дейді.

$dt \rightarrow dA = \bar{F} \cdot d\bar{s}$ болады, онда күш қуаты былай өрнектеледі:

$$W = \frac{dA}{dt} = \frac{\bar{F} \cdot d\bar{s}}{dt} = \bar{F} \cdot \bar{V} = F \cdot V \cos \alpha \eta = \frac{W_n}{W_T}$$

ОНТҮСТИК-ҚАЗАҚСТАН МЕДИСИНА АКАДЕМИЯСЫ «Онтыстық Қазақстан медицина академиясы» АҚ	 SOUTH KAZAKHSTAN MEDICAL ACADEMY АО «Южно-Казахстанская медицинская академия»
Инженерлік пәндер кафедрасы	76/11
Дәріс кешені	87 беттің 40 беті

Сонымен қуат құштің жанама құраушысы F_t мен V көбейтіндісіне тең. СИ жүйесінде $1\text{вт}=1\text{Дж/сек}$. МКГСС 1а.к.= $75 \frac{\text{кг}\cdot\text{м}}{\text{сек}}$

Онда машинаның толық жұмысы $A_T = A_{\text{п}} + A_3 \rightarrow A_{\text{п}} = A_{\text{т}} - A_3$

Пайдалы жұмыстың машинаның толық жұмысының қатынасы ПЭК деп аталады және η әрпімен белгіленеді

$$\eta = \frac{A_{\text{п}}}{A_T} = \frac{A_T - A_3}{A_T} = 1 - \frac{A_3}{A_T} \quad 0 \leq \eta < 1 \quad \text{көбінесе \% есептеледі.}$$

Айналып тұрған дененің жұмысы мен қуаты. $\pm M_z(\bar{F})\varphi$
 $dA = F_t dS = F_t h d\varphi = \pm M_z(\bar{F})\varphi$; $A = \pm \int_{\varphi_0}^{\varphi_1} M_z(\bar{F})\varphi d\varphi = \pm M_z(\bar{F})(\varphi_1 - \varphi_0)$

$$W = \frac{dA}{dt} = \frac{M_z(\bar{F})d\varphi}{dt} = M_z(\bar{F})\omega$$

Айналмалы қозғалыстағы денеге әсер ететін құштің қуаты айналдыруышы момент пен дененің бұрыштың жылдамдығының көбейтіндісіне тең.

7.3 Құш импульсы және қозғалысы мөлшері.

Бір уақыт аралығында денелердің өзара әсерлесуі қозғалысының өзгеруіне себепші болады. Құштің әсерері құш модулі мен дene массасына тәуелді болып қана коймай, әсер ету уақытына да байланысты болады. Берілген уақыт аралығында құштің денеге әсерінің сипаттамасын анықтау үшін құш импульсы деген ұғым енгізіледі және элементар импульсы арқылы түсіндіріледі. Элементар импульс деп құш пен оның әсер ететін шексіз аз уақыт аралығына көбейтіндісіне тең в.ш.а. $d\bar{S} = \bar{F} dt$ және құш векторымен бағыттас болады.

$$\bar{S} = \int_0^t \bar{F} dt \begin{cases} 1) \bar{F} = const \text{ болғанда, } \bar{F}(t=0) = \bar{F} \cdot t = 1 \text{ н.} \cdot c \frac{1 \text{ кг}\cdot\text{м}}{\text{с}} \text{ техн. жүйе 1 кг. с.} \\ 2) \bar{F} - \text{құш айналмалы болғанда, үш коор - Т осіне проекцияланады} \\ S_x = \int_0^t F_x dt; \quad S_y = \int_0^t F_y dt; \quad S_z = \int_0^t F_z dt. \end{cases}$$

Егер денеге бірнеше құш әсер ететін болса, онда жалпы импульс әрбір құштің импульстарының геом-лық қосындысына тең.

Дененің мех-лық қозғалысының векторлық өлшемі қозғалыс мөлшері деп аталатын вектормен беріледі. Қозғалыс мөлшері масса мен жылдамдықтың көбейтіндісіне тең және жылдамдық векторымен бағыттас болады. Өлшем бірлігі $1 \frac{\text{кг}\cdot\text{м}}{\text{сек}}$

$$m\bar{a} = \bar{F}; m \frac{d\bar{V}}{dt} = \bar{F}; \frac{d}{dt}(m\bar{V}) = \bar{F}; d(m\bar{V}) = \bar{F} dt; d(m\bar{V}) = d\bar{S}; \int_{V_0}^V d(m\bar{V}) = \int_0^t \bar{F} dt$$

$m\bar{V} - m\bar{V}_0 = \bar{S}$. Қандайда бір уақыт аралығындағы қозғалыс мөлшерінің өзгеруі сол уақыт арасындағы құш импульсына тең.

Кинетикалық энергия және оның өзгеруі туралы теорема.

$$ma = F_t; \quad m \frac{dv}{dt} = F_t; \quad m \frac{dv}{dt} \frac{ds}{ds} = F_t; \quad m \frac{ds}{dt} \frac{dv}{ds} = F_t; \quad mv dv = F_t dS; \quad d\left(\frac{mv^2}{2}\right) = F_t dS = dA; \quad \frac{mv^2}{2} - \frac{mv_0^2}{2} = A(B_0 B) \quad T_2 - T_1 = A$$

Қандайда бір орын ауыстырудагы кинетикалық энергияның өзгеруі сол орын ауыстырудагы оған әсер етуші құштің жұмысына тең.

Материялық нүктенің және механикалық жүйенің қозғалыс мөлшері.

Материялық нүктенің қозғалыс мөлшері деп, оның массасы мен жылдамдығының көбейтіндісін айтады

$$\bar{q} = m \cdot \bar{V}, \quad [\text{Нм}]$$

ОНТҮСТИК-ҚАЗАҚСТАН МЕДИСИНА АКАДЕМИЯСЫ «Онтыстық Қазақстан медицина академиясы» АҚ	 SOUTH KAZAKHSTAN MEDICAL ACADEMY АО «Южно-Казахстанская медицинская академия»
Инженерлік пәндер кафедрасы	76/11
Дәріс кешені	87 беттің 41 беті

Механикалық жүйенің қозғалыс мөлшері дененің құрайтын барлық нүктелердің қозғалыс мөлшерінің векторлық қосындысына тең

$$\bar{Q} = \sum_{k=1}^n m_k \bar{V}_k .$$

Бірақ, дene де шексіз көп нүктелерден тұратын болатындықтан, бұл өрнекті қолдану мүмкін емес, сондықтан, жүйенің қозғалыс мөлшері дененің массалар орталығының жылдамдығы мен массасының көбейтіндісіне тең болады, яғни

$$\bar{Q} = M \cdot \bar{V}_c .$$

Дененің массасының орталығынан өтетін тұзудің (өстің) айналасында айналмалы қозғалыс жасайтын дененің қозғалыс мөлшері нөлге тең болады. Қатты дененің немесе механикалық жүйенің қозғалыс мөлшерін өзгертіп тұратын құштер белгілі бір уақыт аралығында ғана әсер етеді. Осы әсерді сипаттау үшін, құштер импульсі деген векторлық шама енгізіледі. \bar{F} қүшінің dt уақыт аралығындағы импульсі dS элементар импульсі деп аталады.

$$d\bar{S} = \bar{F} dt$$

Бұдан, егер күш «0»ден « τ » аралығында әсер етсе,

$$\bar{S} = \int_0^\tau \bar{F} dt .$$

$$m \frac{d\bar{V}}{dt} = \sum_{k=1}^n \bar{F}_k .$$

Мұндағы m тұрақты шама болғандықтан, оны туындының астына алуға болады.

$$\frac{d(m \cdot \bar{V})}{dt} = \sum_{k=1}^n \bar{F}_k , \text{ яғни} \quad \frac{d\bar{q}}{dt} = \sum_{k=1}^n \bar{F}_k$$

Бұл материялық нүктенің қозғалыс мөлшерінен уақыт бойынша алынған бірінші туынды, ол сол нүктеге түсірілген құштердің векторлық қосындысына тең. Осы өрнек материялық нүктенің қозғалыс мөлшерінің өзгеруі туралы теоремасының дифференциалды түрі болып табылады.

Енді ол тендеуді интегралдасақ, материялық нүктенің қозғалыс мөлшерінің өзгеруі туралы теореманың интегралдық түрін аламыз

$$d\bar{q} = \sum_{k=1}^n \bar{F}_k dt , \quad \int_{V_0}^{V_1} d\bar{q} = \int_0^\tau \sum_{k=1}^n \bar{F}_k dt , \quad \bar{q}_1 - \bar{q}_0 = \sum_{k=1}^n \bar{S}_k .$$

7.4 Қозғалыс мөлшері мен кинетикалық энергия

Анықтама - 1. Қозғалтыруши құштің қозғалу уақытына көбейтіндісі қүш импульсі деп аталады. $\bar{S} = \bar{F} t$

Анықтама-2. Қозғалыстағы материялық нүктене (жүйе) массасының қозғалыс жылдамдығына көбейтіндісі (жүйенің) қозғалыс мөлшері деп аталады.

ОНТҮСТИК-ҚАЗАҚСТАН MEDISINA АКАДЕМИЯСЫ «Онтыстық Қазақстан медицина академиясы» АҚ	 SOUTH KAZAKHSTAN MEDICAL ACADEMY АО «Южно-Казахстанская медицинская академия»
Инженерлік пәндер кафедрасы	76/11
Дәріс кешені	87 беттің 42 беті

Материялық нүктеге қозғалыс мөлшері: $\bar{q} = m \bar{v}$.

Механикалық жүйенің қозғалыс мөлшері: $Q = \sum \bar{q}_k = \sum m_k v_k$

Механикалық қозғалыстың екі түрлі өлшемін қатарап қолдануға болады.

1. Егер қозғалыс өлшемі ретінде қозғалыс мөлшері алынса, онда түсіп тұрған күштердің әсерінің өлшемі ретінде сол күштердің импульсі алынады. Жалпы бұл жағдайда механикалық қозғалыс басқа қозғалыстарға айналмай механикалық қозғалыс ретінде қала береді.

2. Егер қозғалыс өлшемі ретінде кинетикалық энергия алынса, онда түсіп тұрған күштердің әсерінің өлшемі ретінде сол күштердің жасаған жұмысы алынады. Бұл жағдайда механикалық қозғалыс материяның басқа қозғалыс түрлеріне /жылулық, химиялық, т.б/ айналуы мүмкін. Энергия мен жұмыс табиғаттағы барлық құбылыстарды қарапайым механикалық қозғалыспен жалғастырады да түрлі қозғалыстардың бір-біріне айналуын зерттеуге мүмкіншілік береді.

Анықтама-3. Материялық нүктенің (механикалық жүйенің) механикалық қозғалысына байланысты жұмыс жасау қабілетін кинетикалық энергия деп атайды.

Материялық нүктенің кинетикалық энергиясы тәмендегі өрнекпен анықталады:

$$T = \frac{1}{2} m v^2, \quad (1)$$

Мұнда: m -нүктенің массасы, v -нүктенің жылдамдығы.

Кинетикалық энергия T - скаляр шама. Механикалық жүйенің кинетикалық энергиясы жүйеге нүктелерінің кинетикалық энергияларының қосындысына тең, ол скаляр шама тәмендегі өрнекпен анықталады:

$$T = \sum_{K=1}^n T_K = \frac{1}{2} \cdot \sum_{K=1}^n m_K v_K^2 \quad (2)$$

Механикалық жүйенің кинетикалық энергиясы нольге тең болуы үшін системадағы барлық нүктелердің жылдамдықтары нольге тең болуы қажет.

Егер механикалық жүйе қатты денелерден тұрса, онда оның кинетикалық энергиясы сол денелердің кинетикалық энергияларының қосындысына тең. Мұнда әр дene, тежеп тұрған байланыстарға және оған түсіп тұрған күштерге байланысты, түрлі қозғалыста болуы мүмкін. Енді қатты дененің әр түрлі қозғалыстардағы кинетикалық энергияларын өрнектейік.

I. Ілгерілемелі қозғалыстарғы қатты дененің кинетикалық энергиясы. Дене ілгерілемелі қозғалыста болса кез келген нүктесінің жылдамдығы массалар центрінің жылдамдығына тең болады, демек (2)-ші өрнек былай түрленеді:

$$T = \frac{1}{2} \sum_{K=1}^n m_K v_K^2 = \frac{1}{2} v_c^2 \sum_{K=1}^n m_K = \frac{1}{2} m v_c^2,$$

$$T = \frac{1}{2} M V_c^2$$

яғни:

Сонымен, ілгерілемелі қозғалыстарғы қатты дененің кинетикалық энергиясы дененің массасы мен жылдамдығының квадратының көбейтіндісінің жартысына тең болады.

ОНТҮСТИК-ҚАЗАҚСТАН МЕДИСИНА АКАДЕМИЯСЫ «Оңтүстік Қазақстан медицина академиясы» АҚ	 SOUTH KAZAKHSTAN MEDICAL ACADEMY АО «Южно-Казахстанская медицинская академия»
Инженерлік пәндер кафедрасы	76/11
Дәріс кешені	87 беттің 43 беті

Қатты дene тұрақты OZ өсіне қатысты ω - бұрыштық жылдамдықпен айналғанда оның кез келген өс бойында жатпайтын нүктесі $v_K = \omega h_k$ жылдамдықпен қозғаладытын болғандықтан, дененің кинетикалық энергиясын былай түрлендіруге болады:

$$T = \frac{1}{2} \sum_{K=1}^n m_K v_k^2 = \frac{1}{2} \sum_{K=1}^n m_K \omega^2 h_k^2 = \frac{1}{2} \omega^2 \sum_{K=1}^n m_K h_k^2 = \frac{1}{2} J_z \omega^2 \quad T = \frac{1}{2} J_z \omega^2$$

Сонымен, айналмалы қозғалыстағы дененің кинетикалық энергиясы дененің айналу өсіне қатысты инерция моменті мен оның бұрыштық жылдамдығының квадратының көбейтіндісінің жартысына тең.

7.5 Жазықтыққа параллель қозғалыстағы қатты дененің кинетикалық энергиясы

Қатты дененің жазықтыққа параллель қозғалысын полюспен бірге ілгерілемелі және сол полюске қатысты айналмалы қозғалыстарға жіктеуге болады. Егер біз полюсті дененің массалар центрінен, яғни С-дан таңдал алатын болсақ, онда дененің жазықтыққа параллель қозғалысын полюспен бірге ілгерілемелі және сол полюстен жазықтыққа перпендикуляр бағытталған CZ өсіне қатысты айналмалы қозғалыстарға жіктеуге болады, демек дененің кинетикалық энергиясы осы екі қозғалыстағы оның кинетикалық энергияларынан құралады:

$$T = \frac{1}{2} M V_C^2 + \frac{1}{2} J_{CZ} \omega_{CZ}^2 \quad (5)$$

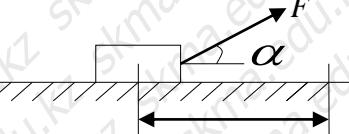
Мұнда M -дененің массасы, J_{CZ} -дененің CZ өсіне қатысты алынған инерция моменті, V_C -дененің массалар центрімен бірге ілгерілемелі қозғалыстағы жылдамдығы, ω_{CZ} -дененің CZ өсіне қатысты айналмалы қозғалысындағы бұрыштық жылдамдық.

Бұл өрнектің бірінші мүшесі дененің ілгерілемелі қозғалысындағы кинетикалық энергиясын, ал екінші мүшесі оның айналмалы қозғалысындағы кинетикалық энергиясын береді.

7.6 Жұмыс пен қуат

Материялық нүктенің \bar{F} қозғалтырушы күшітің әсерінен өткенкендегі жолына көбейтіндісі жұмыс деп аталады. Жұмыс күш векторының орын ауыстыру векторына скалярлық көбейтіндісіне тең. Илгерілемелі қозғалыстырылған нүктенің жұмысы:

$$A = \bar{F} \cdot s \cos \alpha \quad (6)$$

	<p>Егер $\bar{F} \alpha < 90^\circ$ болса, $A > 0$ болады, Егер: $\alpha > 90^\circ$ болса $A < 0$; Егер: $\alpha = 90^\circ$ болса $A = 0$ болады. Күштің жол бойындағы жұмысы траекторияға тәуелді болады. СИ системасында күштің жұмысы джоульмен өлшенеді: $1 \text{ дж} = 1 \text{ Нм}$</p>
---	--

Айналмалы қозғалыстағы нүктенің жұмысы: $A = m_z (\bar{F}) \varphi_1$

Ауырлық күштің жұмысы: $A = \pm p H = \pm mg H$

ОНТҮСТИК-ҚАЗАҚСТАН MEDISINA АКАДЕМИЯСЫ «Онтыстық Қазақстан медицина академиясы» АҚ	 SOUTH KAZAKHSTAN MEDICAL ACADEMY АО «Южно-Казахстанская медицинская академия»
Инженерлік пәндер кафедрасы	76/11
Дәріс кешені	87 беттің 44 беті

Уақыт бірлігінде жасалатын күш жұмысы қуат деп аталады. Ілгерілемелі

$$N = \frac{A}{t} = F v \cos(\bar{F}, v).$$

козғалыстығы нүктенің қуаты:

Куат күш пен жылдамдықтың скалярлық қобейтіндісіне тең. СИ системасында қуат ваттпен өлшенеді: $1\text{Вт}=1\text{Дж}/\text{с}$, $1\text{кВт}=10^3\text{Вт}$

$$N = \frac{A}{t} = m_z(\bar{F}) \cdot \omega.$$

Айналмалы козғалыстағы нүктенің қуаты:

Динамиканың негізгі заңы:

$$m\bar{a} = \bar{F} \quad (1) \quad \text{немесе} \quad m \frac{d\bar{v}}{dt} = \bar{F} \quad (2)$$

Бұл тендеуді түрлентірсек, онда

$$m d\bar{v} = \bar{F} \cdot dt \quad (3)$$

козғалыстың бірінші ретті дифференциалдық тендеуін аламыз. Бұл тендеуді бастапқы шартта: уақытты $t = t_0 = 0$, ал бастапқы жылдамдықты $\bar{v} = \bar{v}_0$ белгілесек, онда оны интегралдай отырып шешеміз.

$$m \int_{\bar{v}_0}^{\bar{v}} d\bar{v} = \int_{t_0}^t \bar{F} dt \quad (4)$$

$$m \bar{v} - m \bar{v}_0 = \bar{F} t \quad (5) \quad \text{немесе} \quad m \bar{v} - m \bar{v}_0 = S \quad (6)$$

Динамиканың негізгі заңы:

$$m\bar{a} = \bar{F} \quad (1) \quad \text{немесе} \quad m \frac{d\bar{v}}{dt} = \bar{F} \quad (2)$$

Бұл тендеуді түрлентірсек, яғни тендеудің екі жағын элементар жолға қобейтірсек, онда

$$m \frac{d\bar{v}}{dt} \cdot ds = \bar{F} \cdot ds \quad (3)$$

козғалыстың бірінші ретті дифференциалдық тендеуін аламыз.

Бұл тендеуді бастапқы шартта: бастапқы жолды $-S_0$, ал бастапқы жылдамдықты $\bar{v} = \bar{v}_0$

белгілесек және $\frac{ds}{dt} = v$ екендігін ескерсек, онда оны интегралдай отырып шешеміз:

$$m \int_{\bar{v}_0}^{\bar{v}} \bar{v} d\bar{v} = \int_{-S_0}^s \bar{F} ds \quad (3)$$

$$\frac{mv^2}{2} - \frac{mv_0^2}{2} = F \cdot s \quad (4) \quad \text{немесе} \quad \frac{mv^2}{2} - \frac{mv_0^2}{2} = A \quad (5)$$

4. Иллюстрациялық материалдар: плакаттар, слайдтар, видео-роликтер.

5. Эдебиеттер: Негізгі:

ОНТҮСТИК-ҚАЗАҚСТАН MEDISINA АКАДЕМИЯСЫ «Онтыстық Қазақстан медицина академиясы» АҚ	 SOUTH KAZAKHSTAN MEDICAL ACADEMY АО «Южно-Казахстанская медицинская академия»
Инженерлік пәндер кафедрасы	76/11
Дәріс кешені	87 беттің 45 беті

Арапов Б. Теориялық және инженерлік механика негіздері. Оқулық. Ақнұр - 2020
Байжанов, Ә. Ж. Механикалық берілістер : оқу құралы / Ә. Ж. Байжанов, К. Ә.
Жалғасова. - Алматы : ЭСПИ, 2021. - 124 бет. С

Мещерский, И. В. Задачи по теоретической механике [Текст] : учеб. пособие / И. В.
Мещерский ; под ред. В. А. Пальмова. - 51-е изд., стер ; Рек. Учеб.-методическим объед. по
ун-тскому политехн. образованию. - СПб. : Изд-во "Лань", 2012. - 448 с. : ил.

Қосымша әдебиеттер

Моллах , Хамид Управление рисками в фармацевтическом производстве :
монография / М. Лонг, Г. Бейсмен, пер. с англ. под общ. ред. А. В. Александровой. - 2-е изд.
испр. - М. : ВИАЛЕК, 2017. - 464 с.

Мардонов, Б. М. Расчетно-проектировочные работы по сопротивление материалов
сборник / Алматы :Эверо, 2014. - 256 с

Арпабеков, М. И. "Материалдар кедергісі" пәнінен жаттығулар және есептер
жинағы: оқу құралы /. - Алматы :Эверо, 2015. - 68 б

Хиббелер, Р. Ч. Статика мен материалдар механикасы [Текст] : т.1 : оқулық / Р.Ч.
Хиббелер ; Қаз.тіл.ауд. Е.Б.Даусеитов, С.Жұнісбеков. - 4-басылым. - Алматы : ЖШС РПБК
"Дәүір", 2017. - 436 б. с.

Мещерский, И. В. Задачи по теоретической механике [Текст] : учеб. пособие / И. В.
Мещерский ; под ред. В. А. Пальмова. - 51-е изд., стер ; Рек. Учеб.-методическим объед. по
ун-тскому политехн. образованию. - СПб. : Изд-во "Лань", 2012. - 448 с. : ил.

Электронды басылымдар

Тұсіпов, А. Теориялық және қолданбалы механика [Электронный ресурс] : оқулық /
А. Тұсіпов, Қ. Тұсіпов. - Электрон. текстовые дан. (118Мб). - Алматы : [б. и.], 2015. - эл.
опт. диск (CD-ROM).

Теориялық және қолданбалы механика [Электронный ресурс] : оқулық / А. Тұсіпов,
Қ. Тұсіпов. - Электрон. текстовые дан. (118Мб). - Алматы : [б. и.], 2015. - эл. опт. диск (CD-
ROM).

Материалдар кедергісі. / Арапов Б.Р. оқу құралы : Қарағанды, 2020. 82 бет.
<https://www.aknurpress.kz/reader/web/2463>

Теориялық механика негіздері: Оқулық. - Алматы: ҚазҰТЗУ, 2016. - 360б.
<http://rmebrk.kz/>

"Материалдар кедергісі" пәніне жаттығулар және есептер жинағы : Оқу құралы. . -
Алматы: Эверо, 2017. - 68 б.<http://rmebrk.kz/>.

Елғондина, Марден Базарбаевна Теориялық механиканың мысалдары мен есептері:
оқу-әдістемелік құралы / М. Б. Елғондина, М. О. Ноғайбаева; - Алматы : Қазақ ун-ті, 2017. -
145 б. - 100 (таралым). <http://elib.kaznu.kz>

Арапов Б.Р. Теориялық және инженерлік механика негіздері. Оқулық.«Medet Group»
ЖШС. Қарағанды, 2020. - 232 бет <https://aknurpress.kz/reader/web/2422>

6. Бақылау сұрақтары:

1. Күш импульсы және қозғалыс мөлшері дегеніміз не.
2. Тұзу және қисық сзыбыты қозғалыстағы күш жұмысы.
3. Күш қуаты және ПӘК.

ОНТҮСТИК-ҚАЗАҚСТАН МЕДИСИНА АКАДЕМИЯСЫ «Онтыстық Қазақстан медицина академиясы» АҚ	 SOUTH KAZAKHSTAN MEDICAL ACADEMY АО «Южно-Казахстанская медицинская академия»
Инженерлік пәндер кафедрасы	76/11
Дәріс кешені	87 беттің 46 беті

4. Кинетикалық және потенциалдық энергия.
5. Механикалық энергияның сақталуы мен өзгеруі.

№8 дәріс

1. Дәріс тақырыбы: Материалдар кедергісінің мақсаты мен міндеттері. Негізгі жорамалдар мен болжамдар. Материалдар және конструкция элемент-терінің формасы. Ішкі күштер және қима тәсілмен анықтау. Деформациялар мен орын ауыстырулар.

2. Дәріс мақсаты: Материалдар кедергісінің мақсаты мен міндеттерін және негізгі жорамалдары мен болжамдарын білу. Ішкі жүктемелер және қима тәсілмен анықтау. Деформация түрлері.

3. Дәріс тезистері:

8.1 Материалдар кедергісінің мақсаты мен міндеттері

Адамзат зәулім ғимараттар мен күрделі құрылыштар тұрғыза бастағаннан, құрал-жабдықтар мен машиналар, кемелер жасай бастағаннан олардың төзімділігі мен шыдамдылығын және ұзақ пайдалуды ойластыра бастады. Осының барлығы материалдар кедергісінің пайда болуына және ғылым болып қалыптасуына үлкен ықпал етті. Материалдар кедергісі ғылыминың негізгі мақсаты салмағы жеңіл, беріктігі мен қатаңдығы жоғары, өзі арзан конструкциялардың жобасын жасау болып табылады.

Материалдар кедергісі механика заңдары мен ережелеріне және механикалық сынақтар нәтижелеріне негізделе отырып, анықтамалық мәліметтер мен ғылыми зерттеулер корытындысын көп қолданатын бөлім. Бұл бөлімде әртүрлі сыртқы әсерден туындастырылған деформация түрлері анықталып, ғимараттар мен конструкция элементтерінің, машиналар мен механизмдер бөлшектерінің құрылыш материалдарының, т.б. бұйымдардың беріктігі, қатаңдығы және орнықтылығы қарастырылады.

Пәннің басты мақсаты білім алушыларға материалдарды беріктікке, қатаңдыққа және орнықтылыққа есептеу жолдарын үйрете отырып, деформацияланатын денелер мен бұйымдар механикасы бойынша білімдерін жетілдіру. Ал міндеті – болашақ мамандарға техникалық білім беру және инженерлік есептерді шешуге дағылданады.

8.2 Негізгі ұғымдар және олардың анықтамалары

Кез-келген дене сыртқы әсерден қозғалумен бірге деформацияға ұшырайды. Ол деформация көзге көрінбеуі де, адамдар сезбеуі де мүмкін. Осы деформацияға қарсыласуын сипаттайтындар материалдардың беріктігі мен қатаңдығы және денелердің өздерінің орнықтылығы. Материалдардың беріктігі дегеніміз, оның сыртқы әсерге, жүктемелерге қарсыласу қабілеті. Материалдың, немес одан дайындалған бөлшектердің қатаңдығы дегеніміз, сыртқы әсерден туындастырылған деформациялардың тағайындалған қалыпты шамадан аспауы.

Құрылым элементтерінің, немесе бөлшектерінің орнықтылығы деп, олардың сыртқы әсерлерден бастапқы тепе-тендік қалпын немес орнын сақтап қалуды айтады. Сондай-ақ денелер әртүрлі материалдардан дайындалады. Ал материалдар деп айтылатын жалпы ұғым конструкция элементтері мен машина бөлшектері дайындалатын қара және түрлі-түсті металлдар мен пластмассаларды, жасанды және құрама бұйымдары, тас, қыш, шыны, фарфор, ағаш, текстолит, бетон, сым сияқтыларды қамтиды.

Көп жағдайда материалдарды беріктікке есептеу жеткілікті болады, ал қатаңдыққа және орнықтылыққа есептеу қажеттілік туындағанда ғана жасалады, сондықтан тәжірибелік сабактарда беріктікке есептеулер жиі қарастырылады.

8.3 Негізгі жорамалдар мен болжамдар

ОНТҮСТИК-ҚАЗАҚСТАН MEDISINA АКАДЕМИЯСЫ «Онтыстық Қазақстан медицина академиясы» АҚ	 SOUTH KAZAKHSTAN MEDICAL ACADEMY АО «Южно-Казахстанская медицинская академия»
Инженерлік пәндер кафедрасы	76/11
Дәріс кешені	87 беттің 47 беті

Инженерлі-техниклық пәндердің практикалық есептері қурделі болып келеді және студенттер шешу барысында қындыққа тап болып жатады. Сондықтан материалдар кедегісі курсында конструкция элементтерін беріктікке, қатаандыққа және орнықтылыққа есептеулерді жөнілдету және ынғайлы ету үшін төмендегі жорамалдар мен болжамдар қабылдаймыз:

- беріктікке есептелетін денениң бұқіл қолемі осы материалдың шексіз кіші түйіршіктерімен толық толтырылған деп есептелінеді, яғни оның атомдық құрылымы ескерілмей, саңлаусыз тұтас дene деп қарастырылады;
- материалдар изотропты деп, яғни оның негізгі механикалық және физикалық қасиеттері кез келген бағытта бірдей деп есептелінеді;
- материал деформациаланғанда оның деформациясының мөлшері денениң бастапқы геометриялық өлшемдерінен әлдеқайда кіші деп есептеледі;
- материал деформациясы серпімді, яғни әсер етуші күш алынып тасталса деформацияда жойылады деп және күш пен деформация арасындағы байланыс сзықты деп қабылданады.

8.4 Материалдар мен конструкция элементтерінің формасы

Машина бөлшектері мен конструкция элементтерінің түрі мен формасы шын мәнінде алуан түрлі болып келетіні белгілі. Алайда беріктікке және қатаандыққа есептеу барысында оларды келесі үш топқа келтіруге болады:

- a) сырықтар (брус, стержень) – бұлар бір өлшемі қалған екі өлшемінен әлдеқайда үлкен болып келетін денениң, материалдың (машина бөлшектері мен құрылым элементтерінің) түрі мен формасы;
- b) пластиналар – бұлар екі өлшемі қалған бір өлшемінен әлдеқайда үлкен болатын материалдың түрі; Пластиналар жазық немесе қысық бетті болуы мүмкін.
- c) массивті дene – бұл барлық үш өлшемі-де бір шамалас болып келетін материалдар түрі.

Практикада өте жиі кездесетін материалдар (машина бөлшектері) түрі сырық тәріздес болып келетіндікten материалдар кедегісі бөлімінде көбінесе сырықтардың беріктігі, қатаандығы және орнықтылығы қарастырылады. Ал пластина және массивті дene тәріздес материалдардың беріктігін есептеу үшін серпімділік теориясында немесе арнайы курстарда қарастырылған тәсілдер қолданылады.

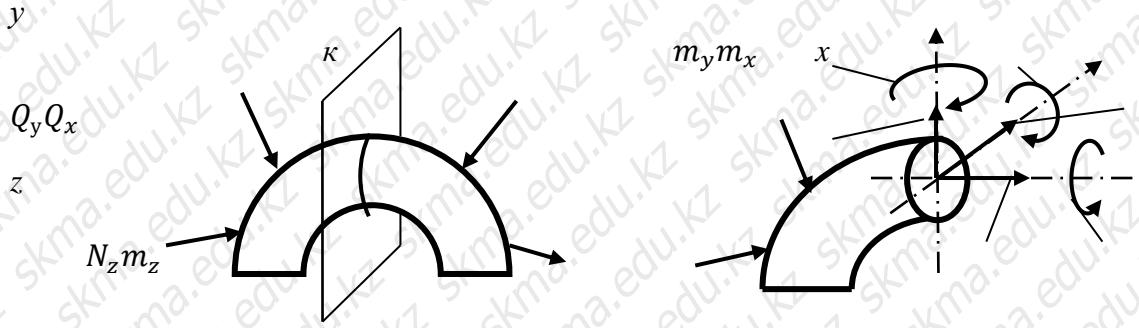
8.5 Ішкі күштер және оларды анықтау

Денеге әсер ететін сыртқы күштер оның бөліктерінің арасында қосымша күштердің пайда болуына әкеп соқтырады, ол күштер ішкі күштер деп аталады. Ішкі күштерді анықтау материалдарды беріктікке, қатаандыққа және орнықтылыққа есептеудің негізі болып табылады. Материалдың беріктігі ішкі күштер шамасымен бағаланады. Яғни машина бөлшектері мен құрылым элементтерінің қималарындағы ішкі күштерді анықтау оларды беріктікке есептеудің алғы шарты болып табылады. Ішкі күштер материалдар кедегісі пәнінде кең тараған қима тәсілімен анықталады.

Бұл тәсілмен анықтау жолы 30-суретте көрсетілген. Суретте кескінделген кез келген бір дene тәпе-тендік жағдайда болсын. Ішкі күштерді анықтау үшін оны сол ішкі күштерді анықтайтын қима бойынша к жазықтығымен ойша қызып екіге бөлеміз.

Кез келген бір бөлігін ойша алып тастан келесі бөлігінің тәпе-тендігін қарастырамыз. Есептеу оңай болу үшін мүмкіндігінше сыртқы күштер аз болігін қалдырган

жөн. Мысалы сол жак бөлігін жеке алғып қарастырайық. Қиманың ауырлық центрінен координаттар осьтерін жүргіземіз.



28-сурет

Ойша алғып тастаған бөлік пен қарастырып отырған бөліктердің бір-біріне әсері ішкі күштермен сипатталады. Ол күштердің қиманың ауырлық центреңе түсірілген басты күш F және басты момент M арқылы көрсетуге болады. Бұл басты ішкі күштерді олардың осьтердегі құраушыларына жіктел Q_x , Q_y , N_z деп белгіленген осьтерге паралель күштермен және m_x , m_y , m_z деп белгіленген осьтерге қатысты моменттермен алмастыруға болады және бұлар ішкі күштік факторлар деп аталады.

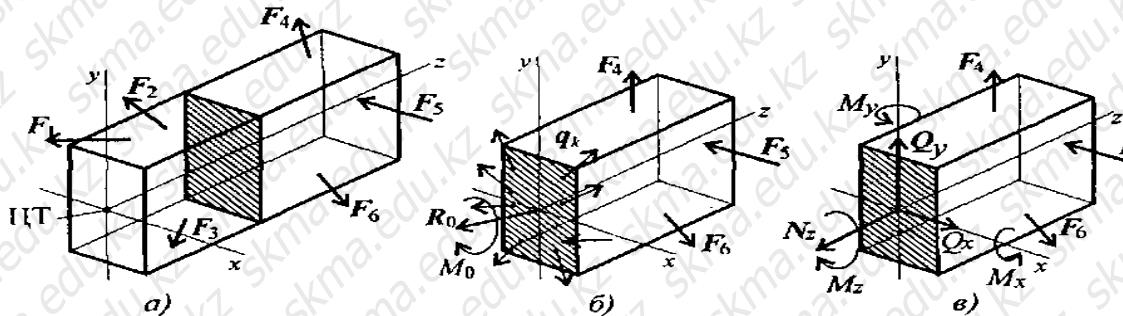
Машина бөлшектерін беріктікке есептеуде ішкі күштердің осы алты құраушысын анықтау жеткілікті болады. Олардың мәнін анықтау үшін теориялық механикада қарастырылған статиканың тепе-тендік теңдеулерін пайдаланамыз. Кеңістікте олардың да саны алтау, онда ішкі күштер толығымен анықталады. Бірақ та практикалық есептерді шығару барысында жазықтықта теңдеулердің үшеуі ғана пайдаланылатындығын ұмытпаған жөн.

Онда ол теңдеулерді толық жаза отырып, олардан күштердің қандай құраушысы анықталатынын байқайык.

- 1) $\sum M_x = 0$ осы теңдеуден m_x табамыз
- 2) $\sum M_y = 0$ осы теңдеуден m_y табамыз
- 3) $\sum M_z = 0$ осы теңдеуден m_z табамыз
- 4) $\sum F_x = 0$ осы теңдеуден Q_x табамыз
- 5) $\sum F_y = 0$ осы теңдеуден Q_y табамыз
- 6) $\sum F_z = 0$ осы теңдеуден N_z табамыз

Ішкі күштік факторларға байланысты мынадай жағдайлар болуы мүмкін.

1. Егер N_z бойлық күші қимадан сыртқа қарай бағытталған болса, созылу деп, ал егер қимаға қарай бағытталса, сығылу деп атайды.
2. Тек көлденең күштер Q_x немесе Q_y әсер етсе, жанышылу не ығысу деформациясы пайда болады.



29-сурет

3. Бұралу моментінің бір өзі әсер етсе, онда дene бұралуға үшyрайды.
4. Көлденен құштер немесе иуші моменттердің әсерінен иілуге үшyрайды.

Ішкі құштік жүктемелердің N_z және M_b тұра тепе-тендік тендеулерінен анықталып жатса, Q мен M_i –дің алдымен екі қураушысы анықталады. Сонаң соң төмендегі формулалармен толық мәні есептеледі.

4. Иллюстрациялық материалдар: плакаттар, слайдтар, видео-роликтер.

5. Әдебиеттер: Негізгі:

Арапов Б. Теориялық және инженерлік механика негіздері. Оқулық. Ақнұр - 2020

Байжанов, Ә. Ж. Механикалық берілістер : оқу құралы / Ә. Ж. Байжанов, К. Ә. Жалғасова. - Алматы : ЭСПИ, 2021. - 124 бет. С

Мещерский, И. В. Задачи по теоретической механике [Текст] : учеб. пособие / И. В. Мещерский ; под ред. В. А. Пальмова. - 51-е изд., стер ; Рек. Учеб.-методическим объед. по ун-тскому политехн. образованию. - СПб. : Изд-во "Лань", 2012. - 448 с. : ил.

Косымша әдебиеттер

Моллах , Хамид Управление рисками в фармацевтическом производстве : монография / М. Лонг, Г. Бейсмен, пер. с англ. под общ. ред. А. В. Александровой. - 2-е изд. испр. - М. : ВИАЛЕК, 2017. - 464 с.

Мардонов, Б. М. Расчетно-проектировочные работы по сопротивление материалов сборник / Алматы :Эверо, 2014. - 256 с

Арпабеков, М. И. "Материалдар кедергісі" пәнінен жаттығулар және есептер жинағы: оқу құралы /. - Алматы :Эверо, 2015. - 68 б

Хиббелер, Р. Ч. Статика мен материалдар механикасы [Текст] : т.1 : оқулық / Р.Ч. Хиббелер ; Қаз.тіл.ауд. Е.Б.Даусеитов, С.Жұнісбеков. - 4-басылым. - Алматы : ЖШС РПБК "Дәуір", 2017. - 436 б. с.

Мещерский, И. В. Задачи по теоретической механике [Текст] : учеб. пособие / И. В. Мещерский ; под ред. В. А. Пальмова. - 51-е изд., стер ; Рек. Учеб.-методическим объед. по ун-тскому политехн. образованию. - СПб. : Изд-во "Лань", 2012. - 448 с. : ил.

Электронды басылымдар

Тұсіпов, А. Теориялық және қолданбалы механика [Электронный ресурс] : оқулық / А. Тұсіпов, К. Тұсіпов. - Электрон. текстовые дан. (118Мб). - Алматы : [б. и.], 2015. - эл. опт. диск (CD-ROM).

ОНТҮСТИК-ҚАЗАҚСТАН MEDISINA АКАДЕМИЯСЫ «Онтыстық Қазақстан медицина академиясы» АҚ	 SOUTH KAZAKHSTAN MEDICAL ACADEMY АО «Южно-Казахстанская медицинская академия»
Инженерлік пәндер кафедрасы	76/11
Дәріс кешені	87 беттің 50 беті

Теориялық және қолданбалы механика [Электронный ресурс] : окулық / А. Тұсіпов, К. Тұсіпов. - Электрон. текстовые дан. (118Мб). - Алматы : [б. и.], 2015. - эл. опт. диск (CD-ROM).

Материалдар кедергісі. / Арапов Б.Р. оку құралы : Караганды, 2020. 82 бет. <https://www.aknurpress.kz/reader/web/2463>

Теориялық механика негіздері: Оқулық. - Алматы: ҚазҰТЗУ, 2016. - 3606. <http://rmebrk.kz/>

"Материалдар кедергісі" пәніне жаттығулар және есептер жинағы : Оқу құралы. . - Алматы: Эверо, 2017. - 68 б <http://rmebrk.kz/>.

Елғондина, Марден Базарбаевна Теориялық механиканың мысалдары мен есептері: оқу-әдістемелік құралы / М. Б. Елғондина, М. О. Ноғайбаева; - Алматы : Қазақ үн-ті, 2017. - 145 б. - 100 (таралым). <http://elib.kaznu.kz>

Арапов Б.Р. Теориялық және инженерлік механика негіздері. Оқулық. «Medet Group» ЖШС. Караганды, 2020. - 232 бет <https://aknurpress.kz/reader/web/2422>

6. Бақылау сұрақтары:

1. Материалдар кедергісінің мақсаттары мен міндеттері.
2. Негізгі ұғымдар және олардың анықтамалары.
3. Тұтас денелердің формасы мен материалдары.
4. Қима тәсілімен ішкі жүктемелерді анықтау.
5. Деформациялар және орын ауыстырулар.

№9 дәріс

1. Дәріс тақырыбы: Осьтік созылу және сығылу. Бойлық күш және нормаль кернеу. Сырықтың деформациялары және Гук заңы. Созылу және сығылу кезіндегі эпюралар мен диаграммалар.

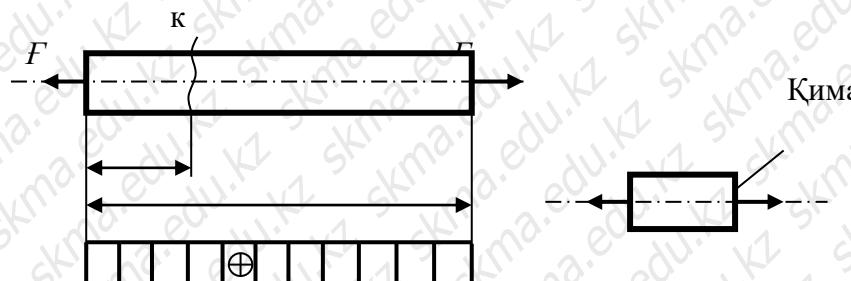
2. Дәріс мақсаты: Осьтік созылу және сығылу кезіндегі ішкі күштік жүктемелер мен деформацияларды анықтау. Гук заңы және эпюралар мен диаграммаларды салу.

3. Дәріс тезистері:

9.1 Осьтік созылу және сығылу

Сырықтың екі жағынан оның осі бойымен қарама-қарсы бағытта әсер етіп жатқан күштердің әсерінен сырғықта тұра созылу немесе сығылу деформациясы туындейды. Созылу және сығылу барысында дененің ұзына бойы талшықтары бірдей шамаға ұзарады немесе қыскарады және қима деформациядан кейін де бастапқы қимаға параллель болып қала береді деген болжамдар жасалады.

Сырықтарға сырттан әсер ететін күштердің теңәсер күші сырғықтың өсіне паралель әрі сол өс бойымен өтетін болса, онда сырғық өстік созылуға немесе сығылуға ұшырайды. Демек өстік созылу деп сыртқы күш әсерінен оның бастапқы ұзындығының ұлғайып, қимасының ендік өлшемдерінің кішірейетін жағдайын айтады, ал өстік сығылу бұған керісінше болады. Өстік созылу-сығылу жағдайында сырғықтың көлденең қимасында өткен тақырыпта көрсетілген алты ішкі күштердің тек біреуі ғана, яғни бойлық күш N_z пайда болады, ол қима тәсілімен анықталады. Осы жағдайда қима тәсілін пайдалану 32 – ші суретте көрсетілген.



ОНТҮСТИК-ҚАЗАҚСТАН MEDISINA АКАДЕМИЯСЫ «Онтыстық Қазақстан медицина академиясы» АҚ	 SOUTH KAZAKHSTAN MEDICAL ACADEMY АО «Южно-Казахстанская медицинская академия»
Инженерлік пәндер кафедрасы	76/11
Дәріс кешені	87 беттің 51 беті



30-сурет.

Суреттен көрініп тұрғанындағы сырықты кез келген жерінен ойша κ жазықтығымен қиу арқылы екіге бөлеміз, одан әрі оның бір бөлігін, біздін жағдайда оң жақ бөлігін ойша алып тастап сол жақ бөлігін жеке қарастырамыз. Ишкі бойлық қүш N_z қиманың ауырлық центрине түсірілпі, қимадан сырықтың алып тастаған бөлігіне қарай бағытталады (сыртқы нормаль бағытымен). Енді бұл белгісіз ішкі қүшті анықтау үшін статиканың келесі тепе-тәндік теңдеуін пайдаланамыз.

$$\Sigma F_z = 0 \text{ яғни } -F + N_z = 0 \text{ осыдан } N_z = F \text{ екенін табамыз.}$$

Егер ішкі бойлық қүштің таңбасы оң болса сырыйқ созылады, ал оның таңбасы теріс болса онда сырыйқ сыйылады. Ишкі бойлық қүштің сырыйқтың ұзына бойына өзгеру заңдылығын көрсететін график осы қүштің эпюре деп аталады. Ол 32 – суретте көрсетілген және оң таңбамен белгіленген.

9.2 Нормаль кернеу

Ишкі бойлық қүштің сырыйқтың қимасының ауданына қатынасы нормаль кернеу деп аталады, ол сырыйқтың қима ауданының бірлігіне келетін бойлық қүштің шамасын көрсетеді, яғни ішкі қүштің қарқындылығы (интенсивность) болып табылады-да келесі өрнекпен есептеледі.

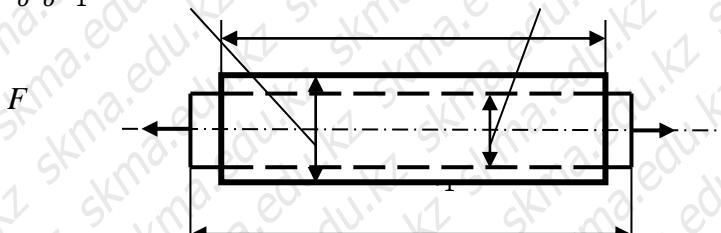
$$\sigma = \frac{N_z}{A} [\text{H/m}^2]$$

Практикалық есептеулер кезінде көбінесе kN/cm^2 өлшемі қолданылады, яғни бұдан былай осы өлшемді тұрақты пайдаланамыз. Ал σ «сигма» деп оқылып, нормаль кернеуден айтылады; A - сырыйқтың көлденең қимасының ауданы, cm^2 өлшемімен өлшенеді.

9.3 Сырықтың деформациялары және Гук заны

Сыртқы қүштердің әсерінен сырыйқтың бастапқы өлшемдерінің өзгеретіндігі туралы жоғарыда айтқан болатынбыз, ол өзгерулер сырыйқтың деформациялары деп аталады осындай деформациялар 33 - ші суретте көрсетілген.

$$h_0 l_0 h_1$$



31-сурет.

Бұл жердегі $\Delta l = l_1 - l_0$ абсолюттік бойлық, ал $\Delta h = h_0 - h_1$, абсолюттік ендік деформациялар деп аталады, олардың өлшемі ұзындық өлшеміне тең, яғни m немесе cm өлшемімен өлшенеді. Абсолюттік бойлық деформацияның сырыйқтың бастапқы

ОНТҮСТИК-ҚАЗАҚСТАН MEDISINA АКАДЕМИЯСЫ «Онтыстық Қазақстан медицина академиясы» АҚ	 SOUTH KAZAKHSTAN MEDICAL ACADEMY АО «Южно-Казахстанская медицинская академия»
Инженерлік пәндер кафедрасы	76/11
Дәріс кешені	87 беттің 52 беті

ұзындығына, ал абсолюттік ендік деформацияның енінің өлшеміне қатынастары салыстырмалы бойлық және салыстырмалы ендік деформациялар деп аталады, бұлар өлшемсіз шамалар болып табылады.

Материалдар кедегісі пәнінде денелердің тек серпімді деформациялары карастырылады, яғни күш әсерін алғып тастағанда жойылып кететін деформациялар серпімді болатынын жоғарыда айтқан болатынбыз.

$\varepsilon_6 = \Delta l / l_0$ салыстырмалы бойлық, ал

$\varepsilon_e = \Delta h / h_0$ салыстырмалы ендік деформациялар болып табылады.

Бұл екі деформациялар арасындағы тұрақты байланыс ендік деформация, немесе Пуассон коэффициенті деп аталады ол тең болады:

$$\mu = \varepsilon_e / \varepsilon_6$$

бұл коэффициент кез келген материал үшін тұрақты болып келеді-де оның серпімділік касиетін сипаттайды. Ол табигатта кездесетін барлық материалдар үшін 0 мен 0,5 арасында жатады. Мысалы болат материал үшін ол коэффициент $\mu = 0,25$ тең.

Гук заңы. Ағылшын ғалымы Роберт Гук күш пен сол күш әсер ететін сырықтың деформациялары арасында тұра пропорционалдық байланыс барын анықтаған.

Ол байланыс Гук заңы деп аталады-да келесі формуламен өрнектеледі:

$$\sigma = \varepsilon_6 E; \frac{N_z}{A} = \frac{\Delta l \cdot E}{l_0}; N_z l_0 = \Delta l \cdot EA; \Delta l = \frac{N_z \cdot l_0}{A \cdot E}$$

бұл жердегі E — материалдың серпімділік модулі деп аталады, ол тәжрибеден анықталады, әрбір материал үшін тұрақты болып келеді-де материалдың серпімділік касиетін сипаттайды. Мысалы болат материал үшін $E = 2 \cdot 10^4 \text{ кН}/\text{см}^2$ тең.

Гук заңына кернеу мен деформацияның мәнін қойсақ абсолюттік бойлық деформация үшін келесі формуланы аламыз:

$$\Delta l = \frac{N_z \cdot l_0}{A \cdot E}$$

Бұл жердегі $A \cdot E$ - сырықтың қатаандығы деп аталады.

9.4 Қөлбеу қимадағы кернеулер.

Егер сырықты оның өсіне қөлбеу орналасқан жазықтықпен қиятын болсақ онда ол қимада тік және жанама кернеулер туындейдьы. Қөлбеу қиманың нормалы сырық өсімен α - бұрышын құраса, ол жазықтықтың ауданы $A_\alpha = \frac{A}{\cos \alpha}$, болатыны белгілі, мұндағы A – сырықтың қөлденен қимасының ауданы. Олай болса қөлбеу қимадағы толық кернеу тең болады.

$$p = \frac{N}{A_\alpha} = \frac{N}{A} \cos \alpha = \sigma \cdot \cos \alpha$$

Енді бұл толық кернеуді қөлбеу жазықтықтың нормаліна проекцияласақ, қөлбеу жазықтық бетіндегі тік кернеудің өрнегін аламыз.

$$\sigma_\alpha = p \cdot \cos \alpha = \sigma \cdot \cos^2 \alpha$$

Ал толық кернеуді қөлбеу жазықтықтың бетіне проекцияласақ, оның бетіндегі жанама кернеудің өрнегін аламыз.

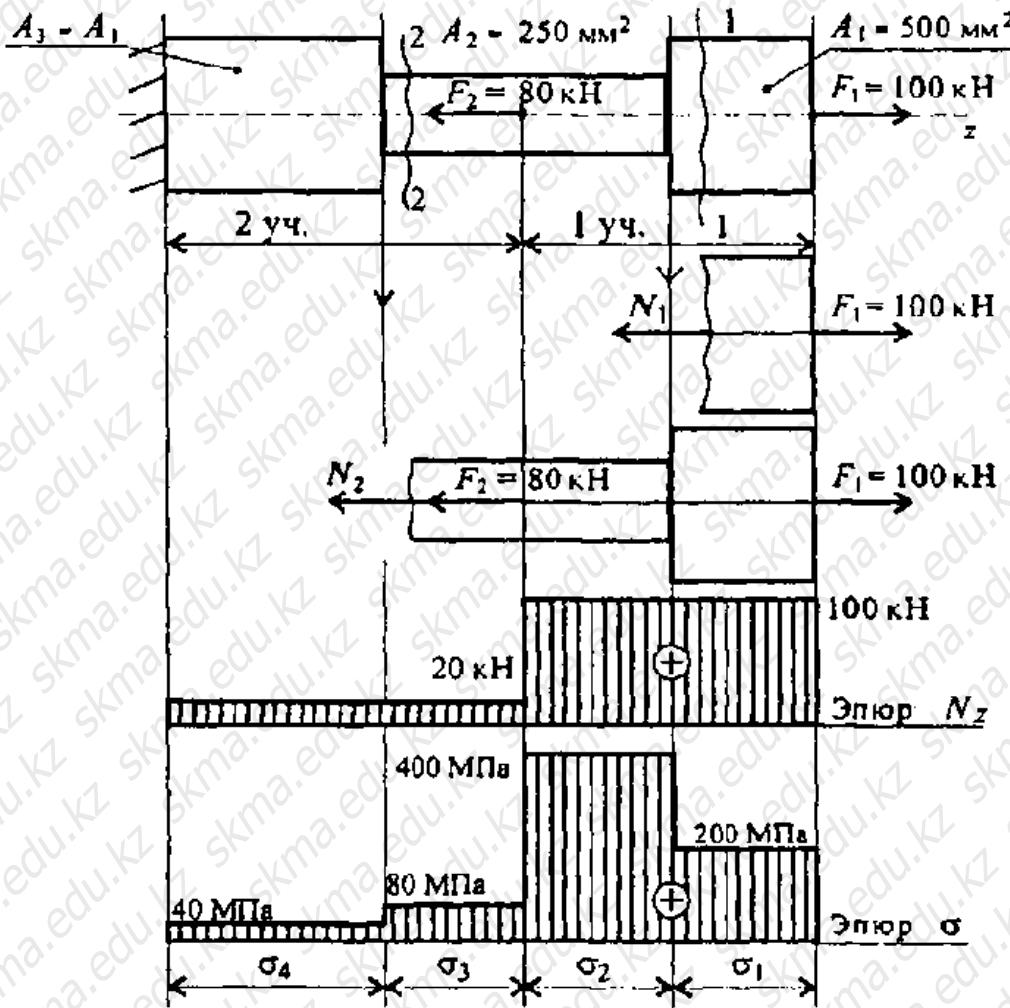
$$\tau_\alpha = p \cdot \sin \alpha = \sigma \cdot \cos \alpha \cdot \sin \alpha = \sigma \cdot \frac{1}{2} \cdot \sin 2 \alpha.$$

9.5 Бойлық күш пен тік кернеу эпюрлары

Сырықтың көлденең қимасындағы бойлық күш пен тік кернеуді анықтау үшін мысал қарастырайық. Бойлық күштің сырық ұзындығы бойынша тарқалуын сипаттайтын график бойлық күш әпюрасы деп аталады.

Тік кернеудің сырық ұзындығы бойынша тарқалуын сипаттайтын график бойлық *тік кернеу* эпюрасы деп аталады.

Табылған бойлық күш пен кернеу теріс таңбалы болғанда, ол осытің төменгі бөлігіне түседі.



32-cyper

9.6 Беріктік және қатаандық шарттаръ

Созылатын немесе сығылатын материалдың беріктігі, тік кернеудің ең үлкен мәні бойынша бағаланады, яғни материал берік болу үшін келесі шарт орындалуы керек.

$$\sigma^{max} = \frac{|N|^{max}}{A} \leq [\sigma]$$

ОНТҮСТИК-ҚАЗАҚСТАН MEDISINA АКАДЕМИЯСЫ «Онтыстық Қазақстан медицина академиясы» АҚ	 SOUTH KAZAKHSTAN MEDICAL ACADEMY АО «Южно-Казахстанская медицинская академия»
Инженерлік пәндер кафедрасы	76/11
Дәріс кешені	87 беттің 54 беті

Бұл шарт беріктік шарты деп аталады. Бұл жердегі $[\sigma]$ - мүмкіндік кернеу, ол материалды кирататын кернеуді беріктік қоры коэффициентіне бөлу арқылы анықталатынын жоғарыда көрсеткенбіз, ол әрі материалдың беріктігін сипаттайтын шама болып табылады. Осы шарт орындалса есептелеңетің машина бөлшегі немесе құрылымының элементі берік болады.

Сырықтарды беріктікке есептеу беріктік шарты арқылы орындалады.

$$\sigma^{max} = \frac{|N|^{max}}{A} \leq [\sigma]$$

Бұл өрнек арқылы $\sigma^{max} = [\sigma]$ деп алып, үш түрлі есептерді шешуге болады:

Материалдың (машина бөлшегінің) жүк көтеру қабілетін, яғни куаіпсіз қандай жүктің шамасын көтеріп тұратындығын анықтауға болады.

Демек

$$|N|^{max} = [\sigma] \cdot A.$$

2) Машина бөлшегінің қимасының ауданын, яғни олшемдерін табуға болады.

$$A = \frac{|N|^{max}}{[\sigma]}.$$

3) Материалдың барлық өлшемдері және сыртқы күш шамасы белгілі болса онда оның беріктігін тексеруге болады.

$$\sigma^{max} \leq [\sigma]$$

4. Иллюстрациялық материалдар: плакаттар, слайдтар, видео-роликтер.

5. Эдебиеттер: Негізгі:

Арапов Б. Теориялық және инженерлік механика негіздері. Оқулық. Ақнұр - 2020

Байжанов, Ә. Ж. Механикалық берілістер : оқу құралы / Ә. Ж. Байжанов, К. Ә. Жалғасова. - Алматы : ЭСПИ, 2021. - 124 бет. С

Мещерский, И. В. Задачи по теоретической механике [Текст] : учеб. пособие / И. В. Мещерский ; под ред. В. А. Пальмова. - 51-е изд., стер ; Рек. Учеб.-методическим объед. по ун-тскому политехн. образованию. - СПб. : Изд-во "Лань", 2012. - 448 с. : ил.

Қосымша әдебиеттер

Моллах , Хамид Управление рисками в фармацевтическом производстве : монография / М. Лонг, Г. Бейсмен, пер. с англ. под общ. ред. А. В. Александровой. - 2-е изд. испр. - М. : ВИАЛЕК, 2017. - 464 с.

Мардонов, Б. М. Расчетно-проектировочные работы по сопротивление материалов сборник / Алматы :Эверо, 2014. - 256 с

Арпабеков, М. И. "Материалдар кедергісі" пәнінен жаттыгулар және есептер жинағы: оқу құралы /. - Алматы :Эверо, 2015. - 68 б

Хиббелер, Р. Ч. Статика мен материалдар механикасы [Текст] : т.1 : оқулық / Р.Ч. Хиббелер ; Қаз.тіл.ауд. Е.Б.Даусеитов, С.Жұнісбеков. - 4-басылым. - Алматы : ЖШС РПБК "Дәүір", 2017. - 436 б. с.

Мещерский, И. В. Задачи по теоретической механике [Текст] : учеб. пособие / И. В. Мещерский ; под ред. В. А. Пальмова. - 51-е изд., стер ; Рек. Учеб.-методическим объед. по ун-тскому политехн. образованию. - СПб. : Изд-во "Лань", 2012. - 448 с. : ил.

Электронды басылымдар

ОНТҮСТИК-ҚАЗАҚСТАН MEDISINA АКАДЕМИЯСЫ «Онтыстық Қазақстан медицина академиясы» АҚ	 SOUTH KAZAKHSTAN MEDICAL ACADEMY АО «Южно-Казахстанская медицинская академия»
Инженерлік пәндер кафедрасы	76/11
Дәріс кешені	87 беттің 55 беті

Тұсіпов, А. Теориялық және қолданбалы механика [Электронный ресурс] : оқулық / А. Тұсіпов, К. Тұсіпов. - Электрон. текстовые дан. (118Мб). - Алматы : [б. и.], 2015. - эл. опт. диск (CD-ROM).

Теориялық және қолданбалы механика [Электронный ресурс] : оқулық / А. Тұсіпов, К. Тұсіпов. - Электрон. текстовые дан. (118Мб). - Алматы : [б. и.], 2015. - эл. опт. диск (CD-ROM).

Материалдар көдергісі. / Арапов Б.Р. оқу құралы : Қарағанды, 2020. 82 бет. <https://www.aknurpress.kz/reader/web/2463>

Теориялық механика негіздері: Оқулық. - Алматы: ҚазҰТЗУ, 2016. - 360б. <http://rmebrk.kz/>

"Материалдар көдергісі" пәніне жаттығулар және есептер жинағы : Оқу құралы. . - Алматы: Эверо, 2017. - 68 б <http://rmebrk.kz/>.

Елғондина, Марден Базарбаевна Теориялық механиканың мысалдары мен есептері: оқу-әдістемелік құралы / М. Б. Елғондина, М. О. Ноғайбаева; - Алматы : Қазақ ун-ті, 2017. - 145 б. - 100 (таралым). <http://elib.kaznu.kz>

Арапов Б.Р. Теориялық және инженерлік механика негіздері. Оқулық.«Medet Group» ЖШС. Қарағанды, 2020. - 232 бет <https://aknurpress.kz/reader/web/2422>

6. Бақылау сұрақтары:

1. Осьтік созылу және сығылу кезіндегі деформация.
2. Бойлық күш және нормаль кернеуді анықтау.
3. Сырық деформациясы және Гук заны.
4. Созылу және сығылу кезіндегі эпюралар мен диаграммалар.
5. Беріктік және қатаандық шарттары.

№10 дәріс

1. Дәріс тақырыбы: Материалдардың механикалық қасиеттері. Пуассон коэффициенті. Мүмкіндік және шектік кернеуі. Беріктік қор коэффициенті. Механикалық сынақтар мен ғылыми зерттеулер нәтижелері. Кернеуілік күй түрлері. Материалдың пропорциональберіктік, аққыштықшегі.

2. Дәріс мақсаты: Сынақ нәтижелерін талдай отырып, материалдардың сипаттамасы мен қасиеттері мен танысу. Материалдардың беріктік және пластикалық қасиеттерін сипаттайтын шамаларды анықтау.

3. Дәріс тезистері:

10.1 Материалдардың сипаттамалары

Адам баласы әртүрлі құрылыштар тұрғызып, механизмдер жасай бастағаннан-ақ, олардың төзімді және сенімді болу жолдарын ойластыра бастаған. Ерте заманда итальян оқымыстысы Галилео Галилей кеме құрастыру барысында әрбір бөлшектерін сынақтардан өткізген. Міне, содан бері қандай да болмасын конструкцияларды құрастыру үшін, оларды құрайтын бөлшектердің материалдарының сипаттамаларын анықтап, беріктігіне, қатаандығына және төзімділігіне баға берілуде.

Машина бөлшектері мен конструкция элементтері үшін материалдар тандау барысында матермалдардың сапасын және жарамдылығын білу қажет. Материалдардың сапасы мен жарамдылығын білу қажет. Материалдардың сапасы мен жарамдылығы механикалық, физико-химиялық және технологиялық сипаттамаларының жиынтығымен

бағаланады. Олар ережеге сәйкес зертханаларда материалдар үлгісіне жасалған сынақтардан анықталады.

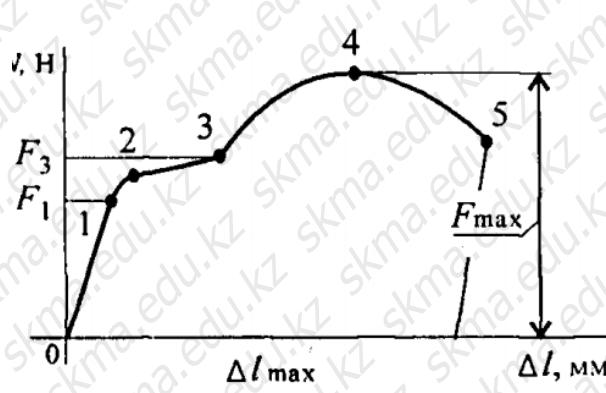
Жалпы материалдар туралы мәліметтер созылуға, сығылуға, кесілуға, қылуға, бұралуға және иілуге жүргізілген сынақ барысында жасалған эксперименттер нәтижесі сұрыпталып жасалады және кестеге енгізіледі. Оларды инженерлік есептеулер жасау барысында, дайын кестелік мән ретінде пайдаланамыз.

10.2 Механикалық сынақ нәтижелері

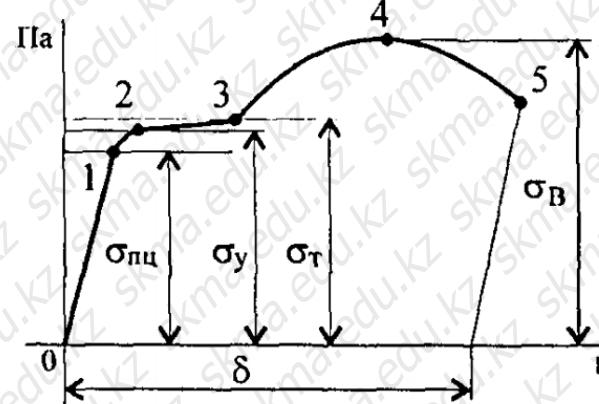
Материалдардың механикалық қасиеттерін анықтау үшін жасалатын сынақ түрлері өте көп. Солардың ішінде материал үлгілерінің созылуға, сығылуға иілуге және қылуға жасалатын сынақтар негізгі болып табылады. Мемлекеттік стандарттарға сай арнайы зертханаларда жасалған сынақтардан кейін небір диаграммалар алынып жатады. Кейіннен ол диаграммалар өндөліп, материалдардың физика-механикалық қасиеттері сипатталады.

Диаграмма – салыстырылатын шамалардың бір-біріне арақатынасын көрнекі түрде бейнелейтін графикалық сызба. Ал үлгінің созылуы барысында оған түсірілген күш пен сол күшке сәйкес үлгінің ұзару деформациясы арасындағы байланысты бейнелейтін, қағазға автоматты түрде түсіріп берілген график материал үлгісінің созылу диаграммасы деп аталады.

Сондай диаграммалардың бірі аз көміртекті болат үлгінің созылу диаграммасы 40-суретте берілген. Созылу диаграммасының ерекше бөліктері 1,2,3,4,5 цифрларымен белгіленген. Координатаның бас нүктесінен 1-ге дейінгі аралық Гук занымен тағайындалған, сыртқы жүктемеге деформация тұра пропорционал өсетін аралық және 1 нүктесіне пропорционалдық шек сәйкес келеді де, одан әрі қисық сзызық басталады. (40-сурет)



a)



б)

33-сурет

0 мен 2 аралығы материалдың серпімділік аралығы деп аталып, екі нүктесі серпімдік шегіне сәйкес келеді. Одан әрі материал серпімділік қасиетін жоғалтады. Ал үшінші нүктесіне материалдың аққыштық шегі сәйкес келіп, деформацияның үздіксіз өсуі басталады, яғни деформация шарықтау шегіне жетеді. 4 нүктесі максимал күшке сәйкес келеді және оның мәні сынақ машинасының автоматты тетігіне жазылыш қалады. Бұл кезде үлгіде мойынша пайда болады, ал кернеу уақытша қарсыласу кернеуі деп аталып,

ОНТҮСТИК-ҚАЗАҚСТАН МЕДИСИНА АКАДЕМИЯСЫ «Онтыстық Қазақстан медицина академиясы» АҚ	 SOUTH KAZAKHSTAN MEDICAL ACADEMY АО «Южно-Казахстанская медицинская академия»
Инженерлік пәндер кафедрасы	76/11
Дәріс кешені	87 беттің 57 беті

материалдың беріктік шегі болады. 4 пен 5 аралығында үлгі үзіледі де, материал кесілуге не киылуға ұшырайды. Үлгінің үзілгеннен кейінгі өлшемдері мен бастапқы өлшемдері салыстырыла отырып, материалдың пластикалық қасиеттері анықталады.

10.3 Материалдардың механикалық қасиеттері

Машина бөлшектерінің беріктікі, бөлшектер жасалған материалдың механикалық қасиеттеріне сүйене отырып жасалады.

Материалдар кедегісінде (жалпы беріктікке есептеулерде) материалдың екі түрлі механикалық қасиеттері кең қолданылады, олар материалдың беріктік және пластикалық қасиеттері. Материалдың беріктік қасиеттері негізінен төмендегі үш көрнеумен сипатталады:

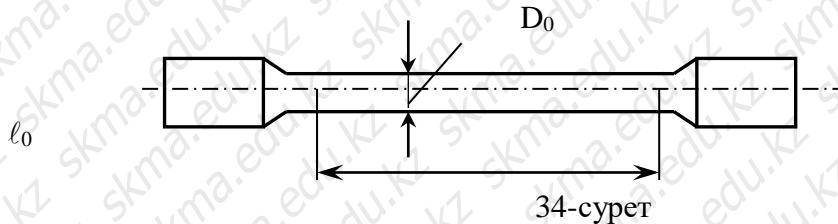
$\sigma_{\text{пп}} (\tau_{\text{пп}})$ – материалдың пропорционал шегі(МПа, кН/см²);

$\sigma_{\text{аш}} (\tau_{\text{аш}})$ – материалдың аққыштық шегі (МПа, кН/см²)

$\sigma_{\text{бш}} (\tau_{\text{бш}})$ – материалдың беріктік шегі (МПа, кН/см²)

Материалдардың механикалық қасиеттерін зерттеу үшін мемлекеттік стандарттарға сай, лабораториялық сынақтар жүргізіледі. Бұл сынақты жүргізу үшін жүк түсіру қабілеті 100 кН және одан да жоғары болатын кез-келген сынақ қондырғысы жарайды. Бұл қондырғының сынақ барысында сыналатын үлгіге әсер етуші күш пен оның деформациясы арасындағы байланысты көрсететін графикті, яғни үлгінің созылу диаграммасын, қағазға жазып беретін тетіктері бар.

Сынақты орындау үшін материалдан арнайы үлгі жасалынады. Осындай үлгінің кескіні мен өлшемдері 34 – сурегте көрсетілген. Бұл өлшемдер және үлгіні жасау кезіндегі дәлдік деңгейі, үлгі бетінің тегістігі, сынақ өткізетін мезгілде қолданыстағы Мемлекеттік стандарттың талаптарына сай болуы шарт.



Мұндағы: ℓ – үлгінің бастапқы ұзындығы, ол үлгінің цилиндр тәріздес

бөлігін қамтиды. $\ell_0 = 100$ мм –ге тең болады. Осы ұзындыққа тең етіп, сынақ алдында, үлгі бетіне штангенциркульдің көмегімен белгі жасалынады;

ℓ_1 - үлгінің сынақтан кейінгі ұзындығы;

d_0 – үлгінің сынаққа дейінгі бастапқы диаметрі;

d_1 – үлгі үзілген жердегі ең жіңішке қимасы – мойыншаның диаметрі.

Өлшемдері өлшеніп белгі салынған үлгі сынақ қондырғысының ілгектеріне орнатылады. Ол үшін үлгінің бұрандалы екі ұшына беті сфера тәріздес болып келетін қалпақшалар бұрап кіргізіледі. Қалпақшалар үлгімен бірге қондырғының ілгектеріндегі ойықтарға орнатылады.

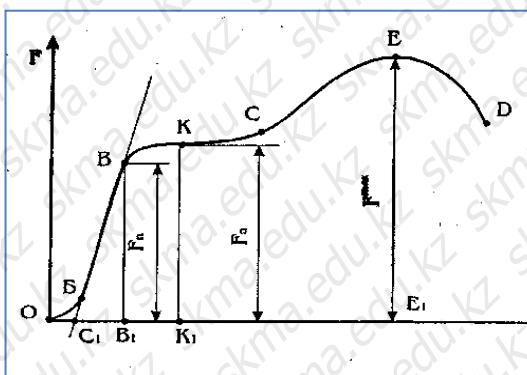
Одан әрі сынақ қондырғысы іске қосылады да үлгіге күш түсіріледі. Күш жылжымалы ілгектің 4...6 мм/мин жылдамдықпен қозғалуы арқылы түсіріледі. Сынақ үлгі үзілгенге дейін жүргізіледі. Үлгіні сынау барысында қондырғының график жазу тетігі үлгінің созылу диаграммасын жазып отырады.

Үлгі үзілген мезгілде қондырғы тоқтатылады. Сынақ қондырғысы жазып берген диаграмманың бастапқы аралығы қисық сызықты болып келеді, ол қондырғының диаграмма жазу тетіндегі санлаулар болуының әсерінен.

Созылу диаграммасының абсцисса өсінен Е нүктесіне деинінгі ара қашықтығы, күш өлшепштегі F_{\max} күшіне тең екені мәлім, олай болса, күш координатының нақты масштабын, яғни ордината өсінің масштабын келесі өрнектен табамыз.

$$\mu_F = \frac{F_{\max}}{DD_1} \left[\frac{\kappa H}{\text{мм}} \right] \quad \text{анықталған масштабты пайдаланып}$$

$$F_n = BB_1 \cdot \mu_F \quad \text{және} \quad F_a = CC_1 \cdot \mu_F \quad \text{екенін анықтаймыз.}$$



35-сурет

Беріктік шегі:

$$\sigma_{\text{бш.}} = \frac{F_{\max}}{A_0} \left[\frac{\kappa H}{\text{см}^2} \right], \text{ МПа}$$

Осы анықталған үш тік кернеумен, материалдың беріктік қасиеті сипатталады. Үлгі толық үзілгеннен кейін оның бөліктерін қондырғы ілгектерінен ажыратып алып, бұрандалы қалпақшаларды шығарып тастаймыз.

Үлгінің екі бөлігін үзілген беттері арқылы түйістіріп тұрып үлгі беріндегі бастапқы жасалған белгілердің ара қашықтығын, яғни үлгінің үзілгеннен кейінгі ұзындығын l_1 - ді өлшеміз.

Осы қалыпта мойыншаның диаметрін өлшеп аламыз. Ол үшін мойыншаның диаметрін бір – біріне перпендикуляр екі бағытта өлшеп олардың орташа мәнін d_1 – мәні ретінде қабылдаймыз.

Материалдың пластикалық қасиеттерін сипаттайтын шамаларды анықтаймыз:

- үлгінің қалдық салыстырмалы ұзаруы;

$$\delta = \frac{l_1 - l_0}{l_0} \cdot 100\%$$

- үлгінің ауданының жіңішкеруі

$$Z = \psi = \frac{A_0 - A_1}{A_0} \cdot 100\%$$

Материалдың беріктік қасиеттерін анықтаймыз:

пропорциональдық шегі:

$$\sigma_{\text{пп.ш.}} = \frac{F_n}{A_0} \left[\frac{\kappa H}{\text{см}^2} \right], \text{ МПа} -$$

аққыштық шегі:

$$\sigma_{\text{аш.}} = \frac{F_a}{A_0} \left[\frac{\kappa H}{\text{см}^2} \right], \text{ МПа}$$

ОНТҮСТИК-ҚАЗАҚСТАН МЕДИСИНА АКАДЕМИЯСЫ «Онтыстық Қазақстан медицина академиясы» АҚ	 SOUTH KAZAKHSTAN MEDICAL ACADEMY АО «Южно-Казахстанская медицинская академия»
Инженерлік пәндер кафедрасы	76/11
Дәріс кешені	87 беттің 59 беті

Материалдың беріктік және пластичалық қасиеттерінің жиынтығы оның механикалық қасиеттеріне жатады.

Материалдың механикалық қасиеттері, оның сертификаты ретінде материалды жасаган завод, шығарылған бұйымдармен бірге береді.

Морт материалдар үшін оның пластикалық қасиеттерін сипаттайтын шамалары (z , δ) ете аз не нөлге тең болады.

Пластикалық материалдар үшін оның құмасындағы тік кернеудің шамасы аққыштық шегіне жетсе, олар қирады деп есептелінеді, сондықтан осындай материалдар үшін мүмкіндік кернеу олардың аққыштық шегі арқылы келесі өрнекпен анықталады:

$$[\sigma] = \frac{\sigma_{ash}}{n_{ash}}$$

бул жерде $n_{ash} = 1.5$, беріктік қоры коэффициенті деп аталады.

Пластикалық морт және анизотропты материалдардың ұлгісін сығуға сынау арқылы олардың механикалық қасиеттері анықталады.

Сығуға сынақ жүргізу үшін жүк түсіру қабілеті 250 кН және одан да жоғары болатын кез-келген пресс қолданылады. Сығуға сынақ жүргізу үшін мемлекеттік стандарт бекіткен ұлгі аламыз. Стандарт талаптарына сәйкес келмейтін ұлгілер мен орындалған сынақтар жарамсыз деп табылады.

10.4 Сынақты жүргізу тәртібі.

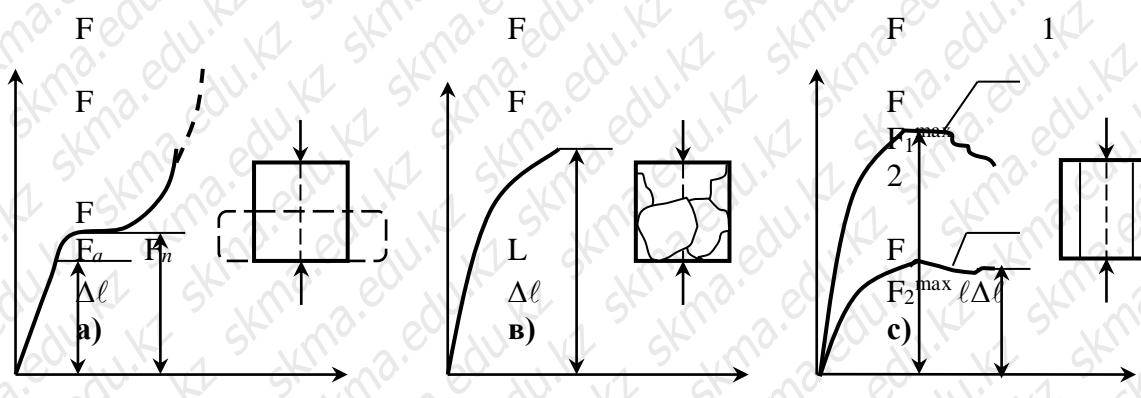
Сыналатын ұлгілер престің жылжымалы және жылжымайтын табақшаларының ортасына орналастырылады да сығушы күш түсіріледі. Ұлгінің сығылу диаграммасы кондырығы көмегімен жазылып алынады.

36а – суретте болаттан жасалған ұлгінің сығылу диаграммасы көрсетілген.

Болат ұлгі пластикалық материал болғандықтан оны киратып тастауға болмайды.

Сығушы күш көбейген сайын ұлгі мыжылып алғашқыда бөшке тәріздес одан әрі дөңгелек пластина тәрізденіп жалпайып деформацияланады.

Сондықтан сығылу диаграммасында күштің мәні шексіздікке дейін көбейгенімен ұлгі қирамайтыны белгілі, олай болса пластикалық материал үшін қиаратушы күш F^{max} – ның мәнін анықтай алмаймыз, яғни бұл материал үшін сығылу кезінде беріктік шегін таба алмаймыз. Осындай материалдардың сығылудағы беріктік шегі шартты түрде созылу кезіндегі беріктік шегіне тең деп алынады.



36-сурет

ОНТҮСТИК-ҚАЗАҚСТАН MEDISINA АКАДЕМИЯСЫ «Онтыстық Қазақстан медицина академиясы» АҚ	 SOUTH KAZAKHSTAN MEDICAL ACADEMY АО «Южно-Казахстанская медицинская академия»
Инженерлік пәндер кафедрасы	76/11
Дәріс кешені	87 беттің 60 беті

36б – суретте морт материалдың үлгісінің (шойын, дюоралюмини т.с.с.) сығылу диаграммасы кескінделген. Морт материал сығылу кезінде сығушы күш бағытымен шамада 45° бұрыш жасай жарылып сыну арқылы қирайды (уатылып кетеді). Сондықтан морт материал үшін сығуға сынақ кезінде тек беріктік шегін ғана анықтай аламыз, себебі бұл материалдар үшін пропорционал және аққыштық күштері болмайды.

36в – суретінде ағаш үлгінің сығылу диаграммасы кескінделген. Бұл арада 1 – диаграмма үлгіні талшық бойымен сығу арқылы, ал 2 – диаграмма материалдың талшығына перпендикуляр бағытта сынау арқылы түрғызылған

Бұл суреттен көрініп түрғанындағы ағаштан жасалған үлгінің механикалық қасиеті сығушы күштің бағытына байланысты болады екен. Ағаштың беріктігі талшық бағытымен сынағанда оның көлденең бағыттағы беріктігінен әлдеқайда үлкен екені көрініп түр.

Мұндай материалдар анизотропты материалдар деп аталады. Яғни ағаш үшін біз екі беріктік шегін анықтаймыз. Олар: талшық бағытындағы және талшыққа көлденең бағыттағы қасиеттерін сипаттайды.

10.5 Шектік және мүмкіндік кернеу

Пластикалық материалдан жасалған конструкция элементтері мен машина бөлшектері көлденең қимасындағы тік кернеу аққыштық шегіне жеткенде пластикалық деформацияға үшірайды. Конструкция элементтері мен машина бөлшектерінің пластикалық деформациялануы, оның жұмыс параметлерін өзгертіп, жұмыс жасау қаблетін төмендетуі мүмкін. Сондықтан, пластикалық материалдар үшін аққыштық шегі σ_{ash}. Қауіпті кернеу болып саналады. Морт материалдардың қауіпті кернеуі, беріктік шегі -σ_{ash}. болып табылады.

Конструкция элементтері мен машина бөлшектерінің қызметі сенімді болуы үшін, оның көлеміндегі ең үлкен кернеу қауіпті кернеуден кіші болуы қажет. Бұл кернеу төмендегі өрнекпен анықталады:

$$[\sigma] = \frac{\sigma_{ash}}{n}$$

Мұнда: $[\sigma]$ – мүмкін болған кернеу;

σ_{ash} – аққыштық шегіндегі кернеу;

n – беріктік қоры коэффиценті.

Беріктік қоры коэффициенті деп мүмкіндік кернеудің қауіпті кернеуден неше есе кіші екендігін көрсететін шаманы атайды.

Беріктік қоры коэффициенті әр түрлі факторлардың әсерлерін ескеретін бірнеше құраушыларға жіктеліп, келесі түрде анықталады:

$$n = n_1 \cdot n_2 \cdot n_3 \cdot \dots$$

Құрастыруышының біріншісі материалдың механикалық сипаттамаларының, сыртқы күштердің алдын ала жобаланған шамалардан ауытқуын ескерсе, екіншісі материалдардың даярлану технологиясын, механикалық өндеу ерекшеліктерін т.с.с., ал үшіншісі температуралы, қоршаған ортада жұмыс жасау шарттарын ескереді. Машина жасау өндірісінде беріктік қоры коэффициентінің құрастыруышылары: $n_1 = 1,2 \dots 1,4$, $n_2 = 2 \dots 3$ және $n_3 = 1 \dots 1,5$

Мүмкін болған кернеудің дұрыс анықталуы машина бөлшектерінің қауіпсіз, сенімді қызмет атқаруын қамтемасыз етумен катар, материалды үнемдел тиімді жұмсауға мүмкіндік береді.

ОНТҮСТИК-ҚАЗАҚСТАН MEDISINA АКАДЕМИЯСЫ «Онтыстық Қазақстан медицина академиясы» АҚ	 SOUTH KAZAKHSTAN MEDICAL ACADEMY АО «Южно-Казахстанская медицинская академия»
Инженерлік пәндер кафедрасы	76/11
Дәріс кешені	87 беттің 61 беті

10.6 Дененің кернеулік күйі

Машина бөлшектері мен құрлым элементтерінің бір-біріне әсері нормаль және жанама кернеулермен де сипатталады. Олардың мәні берілген нүктеге арқылы жүргізілген қимаға байланысты. Қарастырылатын нүктеге арқылы жүргізілген қимадағы ауданшалардың кернеулерінің жиынтығымен дененің кернеулік күйі айқындалады. Жанама кернеулер нольге тең ауданшалар басты ауданшалар деп, осы ауданшалардағы нормаль кернеулер σ_1 , σ_2 , σ_3 басты кернеулер деп аталады.

Басты кернеулердің екеуі нольге тең болатын жағдай сзызықты кернеулік күй, ал ауданшаның біреуінде нормаль кернеу нольге тең болса, жазық кернеулік күй болады. Басты кернеулердің ешқайсы нольге тең болмаса, көлемдік кернеулік күй деп аталады.

4. Иллюстрациялық материалдар: плакаттар, слайдтар, видео- роликтер.

5. Эдебиеттер: Негізгі:

Арапов Б. Теориялық және инженерлік механика негіздері. Оқулық. Ақнұр - 2020

Байжанов, Ә. Ж. Механикалық берілістер : оқу құралы / Ә. Ж. Байжанов, К. Ә. Жалғасова. - Алматы : ЭСПИ, 2021. - 124 бет. С

Мещерский, И. В. Задачи по теоретической механике [Текст] : учеб. пособие / И. В. Мещерский ; под ред. В. А. Пальмова. - 51-е изд., стер ; Рек. Учеб.-методическим объед. по ун-тскому политехн. образованию. - СПб. : Изд-во "Лань", 2012. - 448 с. : ил.

Қосымша әдебиеттер

Моллах , Хамид Управление рисками в фармацевтическом производстве : монография / М. Лонг, Г. Бейсмен, пер. с англ. под общ. ред. А. В. Александровой. - 2-е изд. испр. - М. : ВИАЛЕК, 2017. - 464 с.

Мардонов, Б. М. Расчетно-проектировочные работы по сопротивление материалов сборник / Алматы :Эверо, 2014. - 256 с

Арпабеков, М. И. "Материалдар кедергісі" пәнінен жаттығулар және есептер жинағы: оқу құралы /. - Алматы :Эверо, 2015. - 68 б

Хиббелер, Р. Ч. Статика мен материалдар механикасы [Текст] : т.1 : оқулық / Р.Ч. Хиббелер ; Қаз.тіл.ауд. Е.Б.Даусеитов, С.Жұнісбеков. - 4-басылым. - Алматы : ЖШС РПБК "Дәүір", 2017. - 436 б. с.

Мещерский, И. В. Задачи по теоретической механике [Текст] : учеб. пособие / И. В. Мещерский ; под ред. В. А. Пальмова. - 51-е изд., стер ; Рек. Учеб.-методическим объед. по ун-тскому политехн. образованию. - СПб. : Изд-во "Лань", 2012. - 448 с. : ил.

Электронды басылымдар

Тұсіпов, А. Теориялық және қолданбалы механика [Электронный ресурс] : оқулық / А. Тұсіпов, К. Тұсіпов. - Электрон. текстовые дан. (118Мб). - Алматы : [б. и.], 2015. - эл. опт. диск (CD-ROM).

Теориялық және қолданбалы механика [Электронный ресурс] : оқулық / А. Тұсіпов, К. Тұсіпов. - Электрон. текстовые дан. (118Мб). - Алматы : [б. и.], 2015. - эл. опт. диск (CD-ROM).

Материалдар кедергісі. / Арапов Б.Р. оқу құралы : Қарағанды, 2020. 82 бет.
<https://www.aknurpress.kz/reader/web/2463>

Теориялық механика негіздері: Оқулық. - Алматы: ҚазҰТЗУ, 2016. - 3606.
<http://rmebrk.kz/>

ОНТҮСТИК-ҚАЗАҚСТАН MEDISINA АКАДЕМИЯСЫ «Онтыстық Қазақстан медицина академиясы» АҚ	 SOUTH KAZAKHSTAN MEDICAL ACADEMY АО «Южно-Казахстанская медицинская академия»
Инженерлік пәндер кафедрасы	76/11
Дәріс кешені	87 беттің 62 беті

"Материалдар кедергісі" пәніне жаттығулар және есептер жинағы : Оқу құралы. . - Алматы: Эверо, 2017. - 68 б <http://rmebrk.kz/>.

Елғондина, Марден Базарбаевна Теориялық механиканың мысалдары мен есептері: оқу-әдістемелік құралы / М. Б. Елғондина, М. О. Ноғайбаева; - Алматы : Қазақ үн-ті, 2017. - 145 б. - 100 (таралым). <http://elib.kaznu.kz>

Арапов Б.Р. Теориялық және инженерлік механика негіздері. Оқулық.«Medet Group» ЖШС. Караганды, 2020. - 232 бет <https://aknurpress.kz/reader/web/2422>

6. Бақылау сұрақтары:

1. Материалдардың механикалық және физикалық қасиеттері.
2. Пластикалық және морт сынғыш материалдар.
3. Машина бөлшектерін жасау үшін қолданылатын материалдар.

№11 дәріс

1. Дәріс тақырыбы: Жазық қималардың геометриялық сипаттамалары.

Қималардың статикалық моменті. Полярлық, осытік, кедергі және инерция моменттері. Біртекті деңе-лер мен қарапайым фигура-лардың ауырлық орталығын анықтау.

2. Дәріс мақсаты: Геометриялық сипаттамаларды анықтай білу. Статикалық осытік, полярлық кедергі, және инерция моменттерін талдау түсіну.

3. Дәріс тезистері:

11.1 Жазық қималардың геометриялық сипаттамалары

Созылу және сығылу кезінде дененің деформацияға қарсыласуы ауданға да байланысты екенін байқау қыын емес. Мысалы, көлденең қимасының ауданы ұлғайған сайын дененің ұзаруы мен кернеу кемі түседі. Бұл жағдайда дененің қимасының ауданы қарапайым геометриялық сипаттамасы болып табылады және оны ескеріп отыру қажеттігі туындайды. Оның ауданы қима жазықтығы бойынша алынған шекіз кіші ауданша қосындысынан тұрады, яғни

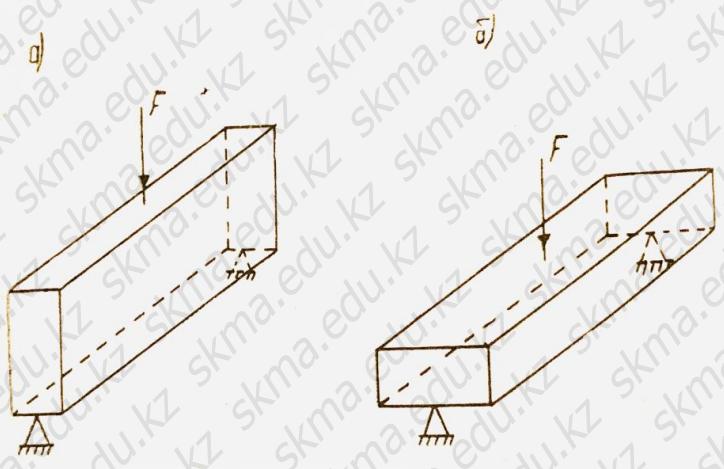
$$A = \sum_{i=0}^{-k} \Delta A_0 + \Delta A_1 + \Delta A_2 + \dots + \Delta A_k \quad A = \int dA$$

Ауданды интегралдың көмегімен де есептеуге болады. Мысалы, көлденені төртбұрышты қиманың ауданы (37-сурет) төмендегідей болады.

$$A = \int_A dA = \int_{-\frac{h}{2}}^{\frac{h}{2}} bdy = by \Big|_{-h/2}^{h/2} = b \left(\frac{h}{2} + \frac{h}{2} \right) = b \cdot h \text{ немесе}$$

$$A = \int_A dA = \int_{-b/2}^{b/2} hdx = hx \Big|_{-b/2}^{b/2} = h \left(\frac{b}{2} + \frac{b}{2} \right) = h \cdot b$$

Ауданды ескеріп отыруымыздың тағы бір себебі, деформация оның орналасуына байланысты болуы оны келесі суреттен көруге болады.



37-сурет

Бұл жерде арқалықтың қима аудандары бірдей, бірақ та илүдері әртүрлі болады. Сонымен бұралу және ілу деформациясының шамасы дененің орналасуына да байланысты екен.

Осыған дейін байқағанымыз созылу, сығылу кезінде сырықтардың беріктігі мен қатаандығы қолденең қимада пайда болатын кернеу мен деформацияға тек әсер ететін құшке ғана емес, сонымен қатар қарапайым геометриялық сипаттамасы деп аталатын қолденең қимадағы ауданға да байланысты екен.

Бұралуға, ілтүге, құрделі қарсыласуға есептегендегі қиманың құрделірек геометриялық сипаттамаларын қолдануға тұра келеді және ол үшін осы ауданшаның нүктеге, оське дейінгі арақашықтықтың көбейтіндісінің қосындысы түріндегі шартты шамалар енгізіледі. Олар қиманың статикалық, инерция және кедергі моменттері деп аталады.

11.2 Қиманың статикалық моменттері

Кезкелген қима ауданының оське байланысты орналасуын сипаттайтын шама статикалық момент. Статикалық моментті былай анықтауға болады. Жазық қима бетінің шексіз өте кіші бөлігінің оның ауырлық центрінен кез келген оське дейінгі арақашықтығына көбейтіндісі сол бөліктің статикалық моменті болады және олардың қосындысы арқылы толық қиманың статикалық моменті табылады. Онда қима бетінің кез келген жерінен ΔA_i бөлігін алыш, келесі өрнектерді аламыз

$$S_x = \sum S_{ix} = \sum y_i \Delta A_i, S_y = \sum S_{iy} = \sum x_i \Delta A_i$$

Бұл қосындылар интеграл арқылы есептеледі, сөйтіп статикалық моменттер формуласы төмендегідей болады

$$S_x = \int_A y dA, S_y = \int_A x dA$$

Егер қиманың ауырлық центрінің координаталары белгілі болса, онда статикалық момент былай анықталады: $S_x = Ay_c$ және $S_y = Ax_c$. Бұл өрнектерден қиманың ауырлық центрінен өтетін осьтерге қатысты статикалық моменттер нольге тең болатыны көрініп тұр. Керсінше, егер қандайда бір осьтер арқылы анықталған статикалық моменттер нольге тең болса, онда осы осьтер қиманың ауырлық центрі арқылы өтеді.

ОНТҮСТИК-ҚАЗАҚСТАН MEDISINA АКАДЕМИЯСЫ «Онтыстық Қазақстан медицина академиясы» АҚ	 SOUTH KAZAKHSTAN MEDICAL ACADEMY АО «Южно-Казахстанская медицинская академия»
Инженерлік пәндер кафедрасы	76/11
Дәріс кешені	87 беттің 64 беті

Сонымен қиманың бір оське қатысты статикалық моменті деп, қима ауданының сол оське дейінгі қашықтығына көбейтіндісін айтады. Статикалық моменттері ұзындық өлшем бірлігінің үшінші дәрежесімен өрнектеледі, мысалы; мм^3 , см^3 , м^3 .

Практикада статикалық момент арқылы қиманың ауырлық центрінің координаталары анықталып жатады.

$$x_c = S_y/A \quad y_c = S_x/A \text{ немесе } x_c = \sum x_i A_i / \sum A_i \quad y_c = \sum y_i A_i / \sum A_i$$

Күрделі және құрама қималардың статикалық моменттері қиманың жеке бөліктерінің жоғардағы формуламен анықталатын статикалық моменттерінің қосындысына тең.

11.3 Инерция және кедергі моменттері

Ілү, бұралу барысында материалдардың деформацияға қарсыласу қабілеттерін сипаттайтын шамалар қиманың инерция және кедергі моменттері. Бұл моменттер осьтік және полярлық болып екіге бөлінеді.

Қиманың осьтік инерция моменті деп толық қима бойынша алынған элементар ауданшалардың сол қима қарастырылып отырған жазықтықтағы қандайда бір осытен арақашықтығының квадратына көбейтіндісінің қосындысы айтылады. Толық тұтас қима үшін

$$dI_x = y^2 dA, \quad I_x = \int_A y^2 dA \quad dI_y = x^2 dA \quad I_y = \int_A x^2 dA$$

Ал тұтас күрделі және құрама қима үшін бөлектердің әрқайсысын бөлек есептеп алып қосамыз, яғни

$$I_x = \sum I_{xi} \quad I_y = \sum I_{yi}$$

Осьтік инерция моменттінің симметриялы қиманың ортақ осьтерінен ең үлкен қашықтыққа қатынасын осьтік кедергі моменті дейді

$$W_x = I_x / 0.5 h \quad W_y = I_y / 0.5 h$$

Қиманың полярлық өрістік инерция моменті деп толық қима бойынша алынған элементары ауданшалардың сол қиманың бір нүктесінен арақашықтығының квадратына көбейтіндісінің қосындысы айтылады, толық тұтас қима үшін;

$$dI_p = \rho^2 dA \quad I_p = \int_A \rho^2 dA$$

Ал $\rho^2 = x^2 + y^2$ екені белгілі, олай болса

$$I_p = \int_A (x^2 + y^2) dA = \int_A x^2 dA + \int_A y^2 dA = I_x + I_y$$

Инерция және кедергі моменттері ұзындық өлшем бірлігінің төртінші дәрежесімен өрнектеледі. Өзара перпендикуляр осьтері бойынша инерция моментін центден тепкіш инерция моменті деп, төмендегі формуламен есептеуге болады.

$$dI_{xy} = xy dA \quad I_{xy} = \int_A xy dA \text{ деп аталады}$$

Практикада полярлық моменттер қиманың ауырлық центріне қатысты қарастырылатын болса, инерция моменттері сол ауырлық центрі арқылы өтетін симметриялық осьтерге қатысты қарастырылады. Ол осьтер бас осьтер деп аталып, бір-біrine перпендикуляр болады және дененің төртінші дәрежесінде өсіріледі. Сондықтан практикалық есептеулерде кем дегендеге бір симметриялық өсіріледі. Ал екі

ОНТҮСТИК-ҚАЗАҚСТАН MEDISINA АКАДЕМИЯСЫ «Онтыстық Қазақстан медицина академиясы» АҚ	 SOUTH KAZAKHSTAN MEDICAL ACADEMY АО «Южно-Казахстанская медицинская академия»
Инженерлік пәндер кафедрасы	76/11
Дәріс кешені	87 беттің 65 беті

симметриялы өсі бар денелерде әрбір ось бойынша инерция моментері әртүрлі болуы мүмкін. Бір бас осыке қатысты инерция моменті үлкен, ал екінші бойынша кіші болуы немесе керісінше болуы мүмкін. Сондай-ақ ортасы қуыс денелерде инерция және кедергі моменттері кемиді, яғни қуыс бөліктің инерция және кедергі моменттері алып тасталады.

11.4 Қарапайым қималардың инерция және кедергі моменттері

Өндірісте материалдар әр түрлі қималы және профильді қылыш дайындалады. Әртүрлі қарапайым қималылар төртбұрышты, үшбұрышты, квадрат, дөңгелек, ішкі қуыс дөңгелек, эллипс және т.б. формалы болып келеді. Сондай-ақ есептеу барысында күрделі қималылар осындай қарапайым қималыларға келтіріліп жатады. Онда олардың инерция және кедергі моменттерін есептей білген жөн болар. 1. Төртбұрыштың қиманың есебін қарастырайық. Төртбұрыштың вертикаль және горизонталь симметрия осьтері қиманың ауырлық центрі арқылы өтетін болғандықтан оның басты осьтері болады және ол осьтер төртбұрыштың ені бойынша да, биіктігі бойынша да тең бөліктерге бөледі. Онда төртбұрыштың кезкелген жерінен ені b -ға тең x осінен у қашықтығында жатқан қалындығы dy -ке тең элементар ауданша алсақ, оның ауданы $dA = bdy$ болады, ал x осі бойынша толық инерция моменті

$$I_x = \int_A y^2 dA = \int_{-\frac{h}{2}}^{\frac{h}{2}} y^2 bdy = \frac{by^3}{3} \Big|_{-h/2}^{h/2} = \frac{bh^3}{24} + \frac{bh^3}{24} = \frac{2bh^3}{24} = \frac{bh^3}{12}$$

Интегралдау арқылы у осіне байланысты қиманың инерция моменті анықталады.

$$I_y = \int_A x^2 dA = \int_{-\frac{b}{2}}^{\frac{b}{2}} x^2 hdx = \frac{hx^3}{3} \Big|_{-b/2}^{b/2} = \frac{hb^3}{24} + \frac{hb^3}{24} = \frac{2hb^3}{24} = \frac{hb^3}{12}$$

Ал төртбұрыштың қима үшін кедергі моменті. Тең қабырғалы және тең бүйірлі үшбұрыштың бір ғана симметриялық осі болады. Ауырлық центрі сол осьтің бойында жатады. Алдымен үшбұрыштың қиманың инерция моментін оның табаны арқылы өтетін x осі бойынша анықтаймыз.

Дөңгелек және ішкі қуыс дөңгелектің кезкелген диаметрі симметриялық осі бола алады. Ауырлық центрі сол дөңгелектің центрінде жатады. Қимадан қалындығы dg -ға тең шексіз жіңішке дөңгелек алсақ, онда оның ауданы $dA = 2\pi gdg$ тең болады.

4. Иллюстрациялық материалдар: плақаттар, слайдтар, видео-роликтер.

5. Әдебиеттер: Негізгі:

Арапов Б. Теориялық және инженерлік механика негіздері. Оқулық. Ақнұр - 2020

Байжанов, Ә. Ж. Механикалық берілістер : оқу құралы / Ә. Ж. Байжанов, К. Ә. Жалғасова. - Алматы : ЭСПИ, 2021. - 124 бет. С

Мещерский, И. В. Задачи по теоретической механике [Текст] : учеб. пособие / И. В. Мещерский ; под ред. В. А. Пальмова. - 51-е изд., стер ; Рек. Учеб.-методическим объед. по ун-тскому политехн. образованию. - СПб. : Изд-во "Лань", 2012. - 448 с. : ил.

Қосымша әдебиеттер

ОНТҮСТИК-ҚАЗАҚСТАН MEDISINA АКАДЕМИЯСЫ «Онтыстық Қазақстан медицина академиясы» АҚ	 SOUTH KAZAKHSTAN MEDICAL ACADEMY АО «Южно-Казахстанская медицинская академия»
Инженерлік пәндер кафедрасы	76/11
Дәріс кешені	87 беттің 66 беті

Моллах , Хамид Управление рисками в фармацевтическом производстве : монография / М. Лонг, Г. Бейсмен, пер. с англ. под общ. ред. А. В. Александровой. - 2-е изд. испр. - М. : ВИАЛЕК, 2017. - 464 с.

Мардонов, Б. М. Расчетно-проектировочные работы по сопротивление материалов сборник / Алматы :Эверо, 2014. - 256 с

Арпабеков, М. И. "Материалдар кедергісі" пәнінен жаттығулар және есептер жинағы: оқу құралы /. - Алматы :Эверо, 2015. - 68 б

Хиббелер, Р. Ч. Статика мен материалдар механикасы [Текст] : т.1 : оқулық / Р.Ч. Хиббелер ; Қаз.тіл.ауд. Е.Б.Даусеитов, С.Жұнісбеков. - 4-басылым. - Алматы : ЖШС РПБК "Дәүір", 2017. - 436 б. с.

Мещерский, И. В. Задачи по теоретической механике [Текст] : учеб. пособие / И. В. Мещерский ; под ред. В. А. Пальмова. - 51-е изд., стер ; Рек. Учеб.-методическим объед. по ун-тскому политехн. образованию. - СПб. : Изд-во "Лань", 2012. - 448 с. : ил.

Электронды басылымдар

Тұсіпов, А. Теориялық және қолданбалы механика [Электронный ресурс] : оқулық / А. Тұсіпов, Қ. Тұсіпов. - Электрон. текстовые дан. (118Мб). - Алматы : [б. и.], 2015. - эл. опт. диск (CD-ROM).

Теориялық және қолданбалы механика [Электронный ресурс] : оқулық / А. Тұсіпов, Қ. Тұсіпов. - Электрон. текстовые дан. (118Мб). - Алматы : [б. и.], 2015. - эл. опт. диск (CD-ROM).

Материалдар кедергісі. / Арапов Б.Р. оқу құралы : Қарағанды, 2020. 82 бет. <https://www.aknurpress.kz/reader/web/2463>

Теориялық механика негіздері: Оқулық. - Алматы: ҚазҰТЗУ, 2016. - 3606. <http://rmebrk.kz/>

"Материалдар кедергісі" пәніне жаттығулар және есептер жинағы : Оқу құралы. . - Алматы: Эверо, 2017. - 68 б <http://rmebrk.kz/>.

Елғондина, Марден Базарбаевна Теориялық механиканың мысалдары мен есептері: оқу-әдістемелік құралы / М. Б. Елғондина, М. О. Ноғайбаева; - Алматы : Қазақ үн-ті, 2017. - 145 б. - 100 (таралым). <http://elib.kaznu.kz>

Арапов Б.Р. Теориялық және инженерлік механика негіздері. Оқулық.«Medet Group» ЖШС. Қарағанды, 2020. - 232 бет <https://aknurpress.kz/reader/web/2422>

6. Бақылау сұрақтары:

1. Жазық қималардың геометриялық сипаттамалары.
2. Қиманың статикалық, инерция және кедергі моменттері.
3. Қарапайым қималардың инерция және кедергі моменттері.
4. Параллель көшіру және бұру кезіндегі инерция моменттерінің өзгеруі.
5. Құрделі және құрама қималардың геометриялық сипаттамалары.

№12 дәріс

1. Дәріс тақырыбы: Ығысу, жаншылу және кесілу туралы түсініктер. Ығысу кезіндегі деформация мен Гук заны. Ығысу модулі мен кернеу. Ығысу және жаншылу кезіндегі беріктік шарттары.

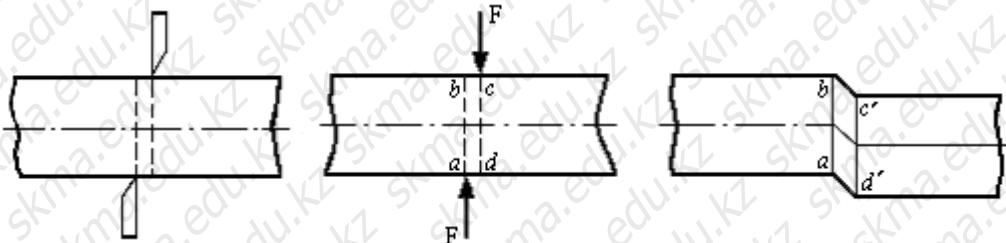
ОНТҮСТИК-ҚАЗАҚСТАН МЕДИСИНА АКАДЕМИЯСЫ «Онтыстық Қазақстан медицина академиясы» АҚ	 SOUTH KAZAKHSTAN MEDICAL ACADEMY АО «Южно-Казахстанская медицинская академия»
Инженерлік пәндер кафедрасы	76/11
Дәріс кешені	87 беттің 67 беті

2. Дәріс мақсаты: Ығысу, жаншылу және кесілу кезіндегі денелер мен материалдарда болатын өзгерістермен танысу және іс жүзінде алдын алуға, практикада беріктікке есептеуге дағдыландыру.

3. Дәріс тезистері:

12.1 Ығысу, жаншылу және кесілу туралы түсінікттер

Ығысу дene осіне перпендикуляр бағытталған екі күштің әсерінен пайда болады. Ығысуды сипаттайтын мысал ретінде төмендегі суретте металдарды қиу процесі көрсетілген.



38-сурет

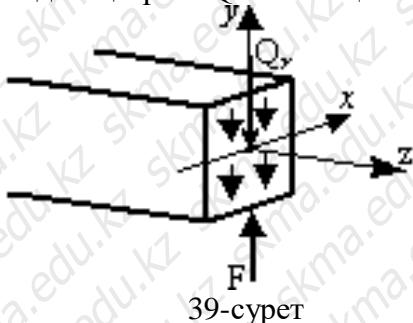
Темір қиятын қайшылар ығыстырудың көмегімен материалдарды кияды.

Кесілу мен ығысу кезінде конструкциялардың жекелеген элементтерінің жанасатын жерлерінде жаншылу қатар жүреді. Жаншылу дег қысым жасалатын бөліктің бет бойынша сығылу деформациясын айтады. Бөлшектер жаншылуға бүйір беттері бойынша ұшырайды. Жаншылуға жанасып жатқан бөлшектердің барлығы да ұшырауы мүмкін және ары қарата деформация жалғаса беретін болса, денелер бөлінеді. Бөлшектердің көлденен күштің әсерінен бөлінуі кесілуі, материалдың қылуы деп аталады.

Ығысу мен жаншылу бөлшектердің бүлінуіне әкеліп соқса, кесілу бөлшектерді мүлдем жарамсыз етеді. Ис жүзінде заклепкалы және бұрандалы қосылыстар мен пісіріп біріктірулер ығысу, жаншылу және кесілуге ұшырайтын болғандықтан, осы бөлшектер беріктік шарты бойынша ығысуға, жаншылуға, қылуға есептеліп жатады.

12.2 Ығысу деформациясы

Сырыққа әсер ететін сыртқы күштер өте аз арақашықтықта бір-біріне параллель, бірақта қарама-қарсы әсер ететін жағдайда ғана ығысу деформациясы туындаиды. Тек көлденен күштің әсерінен дene формасының өзгеруі ығысу деформациясы деп аталады. Ығысу, жаншылу және қылу деформациясы болсын ішкі күштер қима әдісімен анықталады. Онда төмендегі қимадағы күштердің тепе-тендік теңдеуін құра отырып, көлденен күшті Q-ны анықтаймыз.



39-сурет

$\Sigma F_y = F - Q_y = 0$ осыдан $Q_y = F$ яғни бір күш әсер етіп түрғандықтан және бас осытің бойында жатқандықтан $Q = F$ болады.

Егер бас осытің бойында жатпаса, онда $Q = \sqrt{Q_x^2 + Q_y^2}$ табылады және заклепкамен болттың санына байланысты $Q = F/z$ есептеледі.

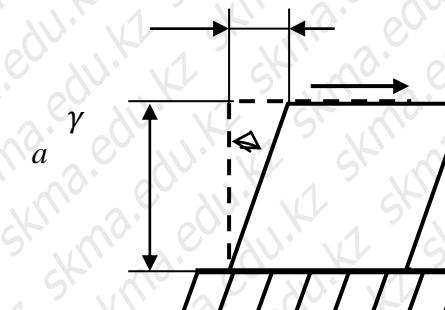
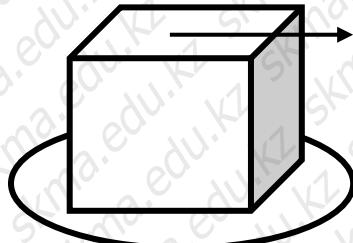
12.3 Ығысу кезіндегі кернеу және Гук заңы

Ұғысу барысында қимада тек көлденең күш туындаитындығын жоғарыда айтқанбыз. Сол құштің қима ауданына қатынасы мен $\tau = Q/A$ – жанама кернеу анықталады. Ұғысу деформациясы кезінде денениң көлденең кимасында тек жанама кернеулер туындаитын болса таза ұғысу деп аталады. Таза ұғысуға ұшырайтың материалдың деформациялануы 42 – ші суретте көрсетілген. Тік бұрышты үшбұрыштан $\Delta S/a = \operatorname{tg} \gamma \approx \gamma$ анықталады және бұл жердегі ΔS - абсолюттік ұғысу деформациясы, ал γ - ұғысу бұрышы деп аталады.

Ұғысу кезіндегі Гук заңы $\gamma = \tau/G$ формуласымен өрнектеледі, мұндағы G – ұғысумодулі материалдың серпімділік қасиетін сипаттайтын тұрақты шама, A – материал кимасының ауданы.

$\frac{\Delta S}{a}$

τ

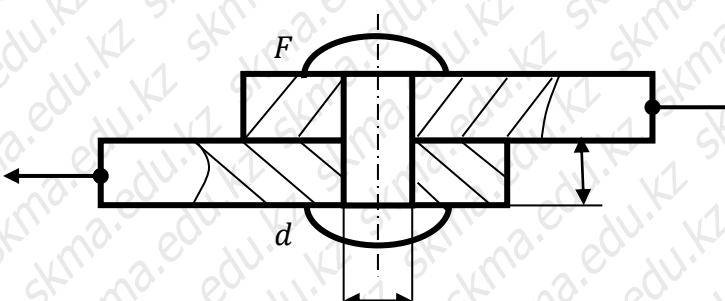


40-сурет

Ұғысу деформациясы кезіндегі денениң кернеулік күйін қарастырайық. Осылан дейін қарастырылған денелерден бөлініп алғынған кубтың үстінгі бетіндегі жанама кернеулер мен тірек реакцияларының әсерінен осы дене тепе-тендік қалпында болғандықтан x - өсіне паралель кез келген қыры айналасындағы моменттердің қосындысы нөлге тең болуы керек. Осылай деформацияланған денениң шексіз кіші бөлігін элементар куб ретінде қарастырсақ 43 – суретте кескінделген жағдайды аламыз. Кубтың қабырғасын a – деп белгілесек, x – өсі айналасындағы моменттердің қосындысы келесі $\sum M_x = 0$ өрнегімен көрсетіледі: $-\tau_{zy}a^3 + \tau_{yz}a^3 = 0$; осыдан $\tau_{zy} = \tau_{yz}$ екенін табамыз жалпы айтатын болсақ: $\tau_{xy} = \tau_{yx}$; $\tau_{yz} = \tau_{zy}$; $\tau_{zx} = \tau_{xz}$. Бұл тенденциялар жанама кернеулердің жұптық заңы деп аталады.

12.4 Ұғысу және жаншылукездегі беріктік шарттары

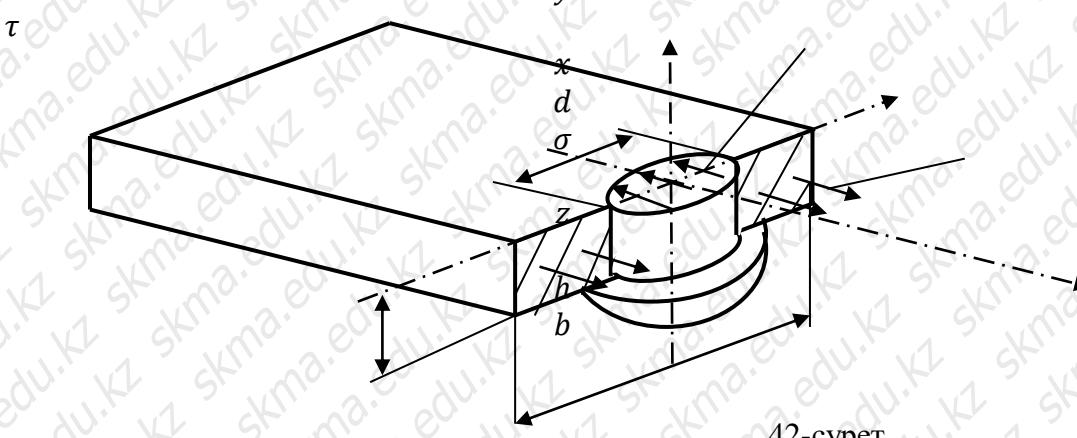
Практикада кейбір машина бөлшектері мен құрылым элементтерін ұғысуға және жаншылуға беріктікке есептеуге тұра келеді. Осындағы бөлшектерге заклепка, бұранда (болт), шпонка, шпилька, штифт және пісіріп біріктірілген материалдар жатады. Мысал ретінде заклепкалы қосылыстарды қарастырайық. 44 – суретте пластикалардың заклепкалы қосылысы кескінделген.



41-сурет.

Заклепка мен пластиналарда қандай кернеулер туындаитының көру үшін қима тәсілін колданамыз, ол әдіс 42 – суретте кескінделген. Пластиналарда нормаль кернеуді мүмкіндік кернеумен шектесек оның созылуға беріктік шартын аламыз, яғни

$$\sigma = \frac{F}{A} = \frac{F}{(b-d)h} \leq [\sigma]$$



42-сурет.

Бұл жердегі b - пластиналардың ені; h - пластиналардың қалындығы; d - заклепканың диаметрі, F - сыртқы күш.

Заклепканың пластина тесігінің бүйір бетіне заклепкамен жанасқан бетіне түсіретін кернеуін жанышылу кернеу деп атайды, ал оны жанышылуға (смятие) мүмкіндік кернеумен шектесек, онда жанышылуға беріктік шартын аламыз

$$\sigma_m^{\max} = \frac{F}{d \cdot h} \leq [\sigma]_{\text{ж}}$$

Бұл жердегі $[\sigma]_{\text{ж}}$ - жанышылуға мүмкіндік кернеу.

Заклепканың қима ауданында туындаитын жанама кернеулердің мәнін заклепка материалының мүмкіндік жанама кернеуімен шектесек, заклепканың ығысуға беріктік шартын аламыз:

$$\tau^{\max} = \frac{4Q}{\pi \cdot d^2} \leq [\tau]$$

Бұл жердегі $Q = F$ - заклепка қимасындағы көлденең күш; $[\tau]$ - мүмкіндік жанама кернеу. Егер заклепка бірнеше рет қылатын болса және оның саны (диаметрлері бірдей) бірнеше болса, онда жоғарыдағы өрнек былай жазылады:

$$\tau^{\max} = \frac{4Q}{\pi \cdot d^2 \cdot z \cdot m} \leq [\tau]$$

Мүндағы m - заклепканың киылу саны; z - заклепканың саны.

ОНТҮСТИК-ҚАЗАҚСТАН MEDISINA АКАДЕМИЯСЫ «Онтыстық Қазақстан медицина академиясы» АҚ	 SOUTH KAZAKHSTAN MEDICAL ACADEMY АО «Южно-Казахстанская медицинская академия»
Инженерлік пәндер кафедрасы	76/11
Дәріс кешені	87 беттің 70 беті

4. Иллюстрациялық материалдар: плакаттар, слайдтар, видео- роликтер.

5. Әдебиеттер: Негізгі:

- Арапов Б. Теориялық және инженерлік механика негіздері. Оқулық. Ақнұр - 2020
 Байжанов, Ә. Ж. Механикалық берілістер : оқу құралы / Ә. Ж. Байжанов, К. Ә. Жалғасова. - Алматы : ЭСПИ, 2021. - 124 бет. С
 Мещерский, И. В. Задачи по теоретической механике [Текст] : учеб. пособие / И. В. Мещерский ; под ред. В. А. Пальмова. - 51-е изд., стер ; Рек. Учеб.-методическим объед. по ун-тскому политехн. образованию. - СПб. : Изд-во "Лань", 2012. - 448 с. : ил.

Қосымша әдебиеттер

Моллах , Хамид Управление рисками в фармацевтическом производстве : монография / М. Лонг, Г. Бейсмен, пер. с англ. под общ. ред. А. В. Александровой. - 2-е изд. испр. - М. : ВИАЛЕК, 2017. - 464 с.

Мардонов, Б. М. Расчетно-проектировочные работы по сопротивление материалов сборник / Алматы :Эверо, 2014. - 256 с

Арпабеков, М. И. "Материалдар кедергісі" пәнінен жаттығулар және есептер жинағы: оқу құралы /. - Алматы :Эверо, 2015. - 68 б

Хиббелер, Р. Ч. Статика мен материалдар механикасы [Текст] : т.1 : оқулық / Р.Ч. Хиббелер ; Қаз.тіл.ауд. Е.Б.Даусеитов, С.Жұнісбеков. - 4-басылым. - Алматы : ЖШС РПБК "Дәүір", 2017. - 436 б. с.

Мещерский, И. В. Задачи по теоретической механике [Текст] : учеб. пособие / И. В. Мещерский ; под ред. В. А. Пальмова. - 51-е изд., стер ; Рек. Учеб.-методическим объед. по ун-тскому политехн. образованию. - СПб. : Изд-во "Лань", 2012. - 448 с. : ил.

Электронды басылымдар

Тұсіпов, А. Теориялық және қолданбалы механика [Электронный ресурс] : оқулық / А. Тұсіпов, К. Тұсіпов. - Электрон. текстовые дан. (118Мб). - Алматы : [б. и.], 2015. - эл. опт. диск (CD-ROM).

Теориялық және қолданбалы механика [Электронный ресурс] : оқулық / А. Тұсіпов, К. Тұсіпов. - Электрон. текстовые дан. (118Мб). - Алматы : [б. и.], 2015. - эл. опт. диск (CD-ROM).

Материалдар кедергісі. / Арапов Б.Р. оқу құралы : Қарағанды, 2020. 82 бет. <https://www.aknurpress.kz/reader/web/2463>

Теориялық механика негіздері: Оқулық. - Алматы: ҚазҰТЗУ, 2016. - 3606. <http://rmebrk.kz/>

"Материалдар кедергісі" пәніне жаттығулар және есептер жинағы : Оқу құралы. . - Алматы: Эверо, 2017. - 68 б<http://rmebrk.kz/>.

Елғондина, Марден Базарбаевна Теориялық механиканың мысалдары мен есептері: оқу-әдістемелік құралы / М. Б. Елғондина, М. О. Ноғайбаева; - Алматы : Қазақ ун-ті, 2017. - 145 б. - 100 (таралым). <http://elib.kaznu.kz>

Арапов Б.Р. Теориялық және инженерлік механика негіздері. Оқулық.«Medet Group» ЖШС. Қарағанды, 2020. - 232 бет <https://www.aknurpress.kz/reader/web/2422>

6. Бақылау сұрақтары:

1. Ығысу, жаншылу және кесілу туралы түсініктер.
2. Ығысу кезіндегі туындастын кернеу және Гук заңы. Ығысу модулі.
3. Ығысу және жаншылу кезіндегі беріктік шарттары.
4. Ығысу деформациясы кезінде қөлденең қимада туындастын жүктемелер.

№13 дәріс

1. Дәріс тақырыбы: Бұралу. Таза ығысу. Бұралу кезіндегі деформация және кернеу. Бұралу барысындағы ішкі күшті факторлар және бұралу бұрышы. Бұралу кезіндегі беріктік және қатаандық шарттары.

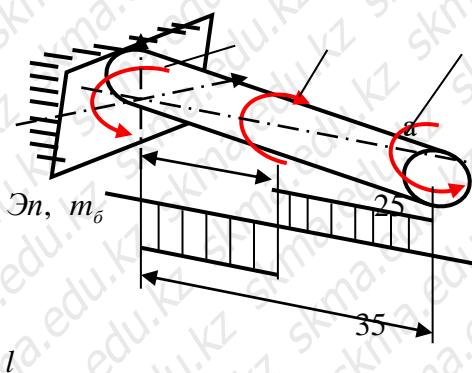
2. Дәріс мақсаты: Бұралу деформациясы туралы түсініктер. Бұралу бұрышы мен қөлденең қималардағы бұралу моменті мен кернеулерді анықтау. Бұралу моментінің эпюраларын салу.

3. Дәріс тезистері:

13.1 Бұралу деформациясы

Сыртқы күштер әсерінен сырықтың қимасында тек бұраушы момент (яғни сырықтың өсі айналасындағы момент) пайда болса, ол біліктердің бұралуы деп аталады. Яғни бұралуға ұшырайтын сырықтар біліктер деп аталатыны көрініп түр. Мысал ретінде 43-суретте кескінделген қимасы дөңгелек білікті қарастырайык.

$$M_A \ T_1 \ T_2$$



43-сурет.

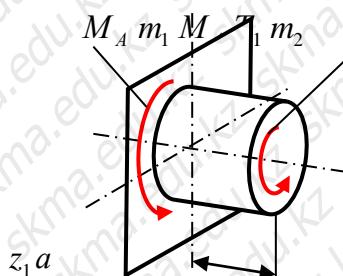
Білікке сырттан әсер ететін моменттерді T - әрпімен белгілесек $T_1 = 60 \text{ kN}\cdot\text{m}$; $T_2 = 25 \text{ kN}\cdot\text{m}$ теңдейік. Білікті беріктікке есептеу үшін ішкі бұраушы моменттердің эпюрін түрғызуға тура келеді, себебі тек солай етсек ғана ішкі бұраушы моменттің ең үлкен мәнін таба аламыз. Ол үшін тірек моменттің табайық, алдымен е兹 қалауымызша осы моментті сағат тілі жүрісіне қарсы бағытталған деп есептейік, ол 35 суретте көрсетілген. Статиканың тендеуін жазамыз:

$$\Sigma M_z = 0; \text{ олай болса } M_a - T_1 + T_2 = 0; \text{ осыдан } M_a = T_1 - T_2 = 35 \text{ kN}\cdot\text{m} \text{ екенін табамыз.}$$

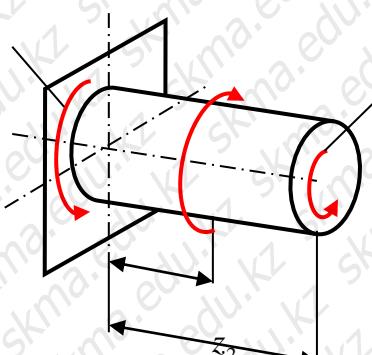
Статиканың тендеуін жазғанда сағат тілі жүрісіне кері бағытталған моменттерді он, ал

бағыттас бағытталған моменттерді теріс таңбамен аламыз. Енді қима тәсілін пайдаланып бірінші аралық үшін ішкі бұраушы моменттерді анықтаймыз (44 – сурет):

$\Sigma M_z = 0; \quad M_a + m_1 = 0; \quad$ бұдан $m_1 = -M_a = -35 \text{ кН}\cdot\text{м}$ екенін тауып эпюрін тұрғызамыз. Бұл жерде ішкі бұраушы моментті қимаға біліктің алып тастаған бөлігі жағынан қарағанда сағат тілі жүрісіне кері бағыттаймыз.



44 – Сурет.



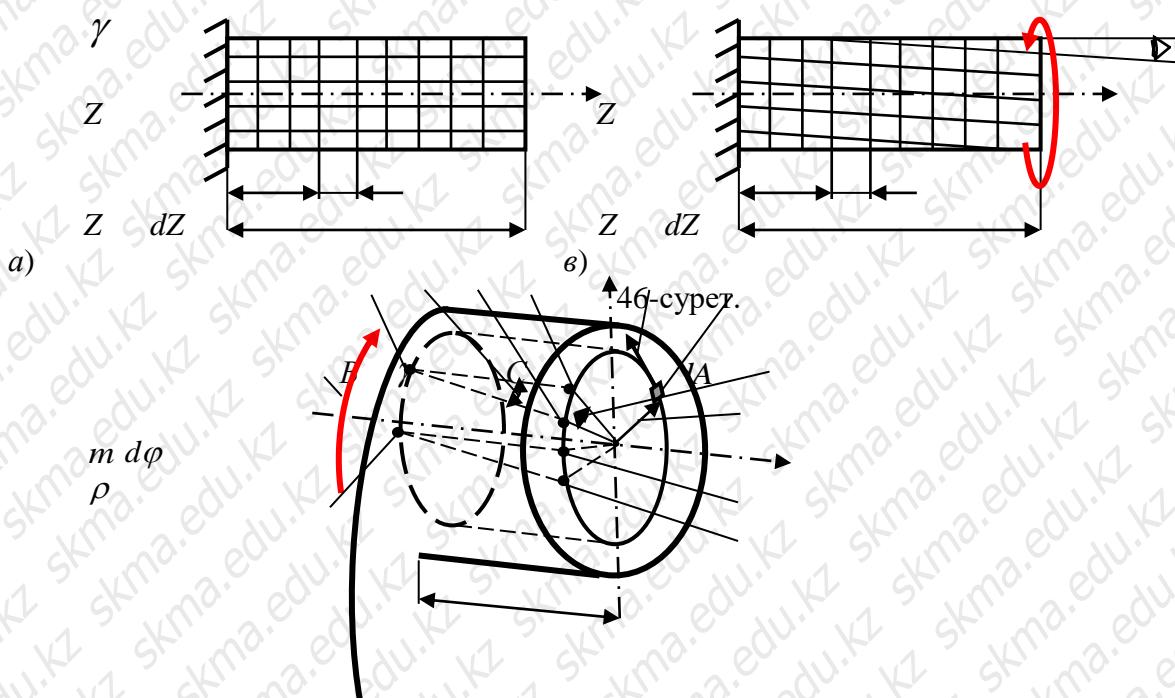
45 – Сурет.

Екінші аралықтағы ішкі бұраушы моментті дәл осындай тәсілмен табамыз. Екінші аралықтың қимасы 45 суретте кескінделген. Статиканың тендеуін жазып екінші аралықтағы ішкі бұраушы моментті табамыз.

$\Sigma M_z = 0; \quad M_a - T_1 + m_2 = 0; \quad m_2 = T_1 - M_a = 25 \text{ кН}\cdot\text{м}$ екенін тауып эпюрін тұрғызамыз. Ишкі бұраушы моменттердің эпюрі 35 суретте көрсетілген. Тұрғызылған эпюрден көрініп тұрғанындағы ең үлкен ішкі бұраушы момент $m^{\max} = |-35| \text{ кН}\cdot\text{м} = 35 \text{ кН}\cdot\text{м}$ тең, осы момент кейін білікті беріктікке есептегендеге пайдаланылады. Ең үлкен бұраушы момент әсер еткенде (38,в сурет) іргелес қималар бір-бірімен сырғанай қозғалып Z

13.2 Біліктердің бұралуы барысындағы кернеу

Кимасы дөнгелек болып келген біліктің бұралуын тәжрибеден зерттейік, ол үшін біліктің бүйір бетіне оның жасаушысына паралель және шенбер бағытындағы сызықтар арқылы торкөздер сыйайық (38,а сурет). Білік бетіне түсірілген осы төртбұрыштар білікке бұраушы момент әсер еткенде (38,в сурет) іргелес қималар бір-бірімен сырғанай қозғалып Z



ОНТҮСТИК-ҚАЗАҚСТАН MEDISINA АКАДЕМИЯСЫ «Онтыстық Қазақстан медицина академиясы» АҚ	 SOUTH KAZAKHSTAN MEDICAL ACADEMY АО «Южно-Казахстанская медицинская академия»
Инженерлік пәндер кафедрасы	76/11
Дәріс кешені	87 беттің 73 беті

z

E

Д

dZ

dA

Д

д

d

д

47-сурет.

осі айналасында бұралу салдарынан ромбыларға айналады. Демек біліктің материалы бұралу кезінде ығысу деформациясына ұшырайтының анықтаймыз. Цилиндр жасаушысының бастапқы қалпы мен оның деформациядан кейінгі орнының арасындағы бұрыш γ - ығысу бұрышы немесе ығысу деформациясы деп аталады. Тәжірибелі нәтижесі көрсеткендегі, дөңгелек біліктің бұралуы кезінде оның деформацияға дейінгі жазық қимасы деформациядан кейін-де жазық қүйінде, ал радиусы тұзу сызық қүйінде қалады екен. Қима жазықтықтардың деформацияға дейінгі ара қашықтықтары деформациядан кейін-де сол қүйінде өзгермей қалады деп есептеледі. Біліктің, ұзындығы шексіз кіші, яғни dZ -ке тең бөлігін жеке алып қарастырайық және көрнекі болу үшін оны үлкейтіп көрсетейік.

a) Есептің статикалық жағы:

47 суретте көрсетілгендей оң жақ қимадағы бұраушы момент осы қимадағы жанама күштердің Z осі айналасындағы моменттерінің қосындысына тең. Яғни dA шексіз кіші ауданының бетіндегі күштің моменті тең болады:

$$dm = \tau * dA * \rho : \quad (18)$$

ал бүкіл қима бетіндегі осындағы моменттердің қосындысы ішкі бұраушы моментке тең болады:

b) Есептің геометриялық жағы:

Қарастырып отырған элементтің абсолюттік деформациясы

$$CC_1 = \rho * d\varphi = \gamma * dZ \text{ олай болса салыстырмалы ығысу деформациясы}$$

$$\gamma = \rho * d\varphi / dZ \text{ болады.}$$

c) Есептің физикалық жағы:

Ол Гуктың заны арқылы өрнектеледі, олай болса

$$\tau = G\gamma = G \cdot \rho \cdot d\varphi / dZ \text{ осыдан } \frac{d\varphi}{dZ} = \frac{\tau}{G\rho} \quad (21)$$

екенин табамыз. Енді (21)-ші өрнектегі жанама кернеудің мәнін (19)-шы статиканың тендеуіне қойсақ, келесі өрнекті аламыз:

$$m = \int_A \tau \cdot \rho \cdot dA = \int_A \rho \cdot G \cdot \frac{d\varphi}{dZ} \cdot \rho \cdot dA = G \cdot \frac{d\varphi}{dZ} \int_A \rho^2 \cdot dA \quad (22)$$

Бұл жердегі $\int_A \rho^2 \cdot dA = J_p$ деп белгілесек ол дөңгелек қиманың өрістік инерция

моменті деп аталады, cm^4 - өлшемімен өлшенеді.

Олай болса

ОНТҮСТИК-ҚАЗАҚСТАН МЕДИСИНА АКАДЕМИЯСЫ «Онтыстық Қазақстан медицина академиясы» АҚ	 SOUTH KAZAKHSTAN MEDICAL ACADEMY АО «Южно-Казахстанская медицинская академия»
Инженерлік пәндер кафедрасы	76/11
Дәріс кешені	87 беттің 74 беті

$$m = G \cdot \frac{d\varphi}{dZ} \cdot J_p; \quad \frac{d\varphi}{dZ} = \frac{m}{G \cdot J_p}; \quad (23)$$

ал (21) өрнекке $\frac{d\varphi}{dZ} = \frac{\tau}{G \cdot \rho}$ сүйене отырып $\frac{\tau}{G \cdot \rho} = \frac{m}{G \cdot J_p}$ екенін одан

$$\tau = \frac{m}{J_p} \rho \quad (24)$$

жанама кернеудің формуласын табамыз.

Бұл жердегі ρ қима бетіндегі жанама кернеу анықталатын нүктенің қиманың ауырлық орталығынан қашықтығы. Яғни жанама кернеудің мәні нүктенің қима орталығынан қашақшылықта орналасқанына байланысты екені көрініп түр, және ол байланыс түзу сызықты. Сондықтан жанама кернеудің мәні қима орталығында нөлге, ал қима шетінде ең үлкен шамасына тең болады.

$\tau^{\max} = \frac{m}{J_p} \rho^{\max}$ бұл жердегі $\rho^{\max} = r = d/2$ олай болса ең үлкен жанама кернеу тең болады:

$$\tau^{\max} = \frac{m}{J_p} \cdot r = \frac{m}{W_p} \quad (25)$$

Бұл жердегі W_p қиманың өрістік кедергі моменті деп аталады-да келесі өрнекпен анықталады:

$$W_p = J_p / r \quad (26)$$

Олай болса біліктің бұралуы қезіндегі беріктік шарты былай жазылады

$$\tau^{\max} = \frac{m}{W_p} \leq [\tau] \quad (27)$$

Бұл жердегі $[\tau]$ - мүмкіндік жанама кернеу деп аталады, ол тәжірибеден лабораториялық сынаптар арқылы табылады, ал $m = |m|^{\max}$ біліктің бойындағы абсолюттік шамасы жағынан ең үлкен бұраушы моментке тең деп алынады.

13.3 Дөңгелек қиманың геометриялық сипаттамалары

Дөңгелек қиманың геометриялық сипаттамалары келесі формулалармен анықталады:

$$\text{Тұтас дөңгелек қима үшін } J_p = \frac{\pi \cdot d^4}{32} \text{ см}^4 \text{ және } W_p = \pi d^3 / 16 \text{ см}^2, \quad (28)$$

ал дөңгелек сақина тәріздес қима үшін

$$J_p = \frac{\pi \cdot D^4}{32} (1 - c^4) \text{ см}^4; \quad W_p = \frac{\pi \cdot D^3}{16} (1 - c^4) \text{ см}^3 \quad (29)$$

Бұл жердегі $c = d/D$ – ішкі диаметрдің сыртқы диаметрге қатынасы.

Бұралу қезіндегі деформация бұралу бұрышы болып табылады, ол (23)-ші өрнекті пайдаланып былай анықталады:

ОНТҮСТИК-ҚАЗАҚСТАН MEDISINA АКАДЕМИЯСЫ «Онтыстық Қазақстан медицина академиясы» АҚ	 SOUTH KAZAKHSTAN MEDICAL ACADEMY АО «Южно-Казахстанская медицинская академия»
Инженерлік пәндер кафедрасы	76/11
Дәріс кешені	87 беттің 75 беті

$\frac{d\varphi}{dZ} = \frac{m}{G \cdot J_\rho}$; одан $d\varphi = \frac{m \cdot dZ}{G \cdot J_\rho}$; бұл өрнекті біліктің ұзындығы бойынша интегралдасақ $\varphi = \int_0^1 \frac{m \cdot dZ}{G \cdot J_\rho}$ тең, ал егер біліктің қима ауданы мен материалы оның ұзындығы бойынша тұрақты болса $\varphi = \frac{m \cdot l}{G \cdot J_\rho}$ (30) бұл жердегі $G \cdot J_\rho$ - біліктің қатандығы деп аталады.

Егер білік бірнеше аралықтан тұратын болса оның толық бұралу бұрышы келесі өрнекпен анықталады-да, оны алдын ала берілген бұралу бұрышымен шектесек біліктің қатандық шартын аламыз:

$$\varphi = \sum_{i=1}^n \frac{m_i \cdot l_i}{G_i \cdot J_{\rho i}} \leq [\varphi] \quad (31)$$

(31) өрнек біліктің қатандық шарты болып табылады. Бұл жердегі $[\varphi]$ - мүмкіндік бұралу бұрышы болып табылады, ол машина бөлшегінің жұмыс істей жағдайына байланысты тағайындалады.

4. Иллюстрациялық материалдар: плакаттар, слайдтар, видео-роликтер.

5. Әдебиеттер: Негізгі:

Арапов Б. Теориялық және инженерлік механика негіздері. Оқулық. Ақнұр - 2020

Байжанов, Ә. Ж. Механикалық берілістер : оқу құралы / Ә. Ж. Байжанов, К. Ә. Жалғасова. - Алматы : ЭСПИ, 2021. - 124 бет. С

Мещерский, И. В. Задачи по теоретической механике [Текст] : учеб. пособие / И. В. Мещерский ; под ред. В. А. Пальмова. - 51-е изд., стер ; Рек. Учеб.-методическим объед. по ун-тскому политехн. образованию. - СПб. : Изд-во "Лань", 2012. - 448 с. : ил.

Қосымша әдебиеттер

Моллах , Хамид Управление рисками в фармацевтическом производстве : монография / М. Лонг, Г. Бейсмен, пер. с англ. под общ. ред. А. В. Александровой. - 2-е изд. испр. - М. : ВИАЛЕК, 2017. - 464 с.

Мардонов, Б. М. Расчетно-проектировочные работы по сопротивление материалов сборник / Алматы :Эверо, 2014. - 256 с

Арпабеков, М. И. "Материалдар кедергісі" пәнінен жаттығулар және есептер жинағы: оқу құралы /. - Алматы :Эверо, 2015. - 68 б

Хиббелер, Р. Ч. Статика мен материалдар механикасы [Текст] : т.1 : оқулық / Р.Ч. Хиббелер ; Қаз.тіл.ауд. Е.Б.Даусеитов, С.Жұнісбеков. - 4-басылым. - Алматы : ЖШС РПБК "Дәуір", 2017. - 436 б. с.

Мещерский, И. В. Задачи по теоретической механике [Текст] : учеб. пособие / И. В. Мещерский ; под ред. В. А. Пальмова. - 51-е изд., стер ; Рек. Учеб.-методическим объед. по ун-тскому политехн. образованию. - СПб. : Изд-во "Лань", 2012. - 448 с. : ил.

Электронды басылымдар

ОНТҮСТИК-ҚАЗАҚСТАН MEDISINA АКАДЕМИЯСЫ «Онтыстық Қазақстан медицина академиясы» АҚ	 SOUTH KAZAKHSTAN MEDICAL ACADEMY АО «Южно-Казахстанская медицинская академия»
Инженерлік пәндер кафедрасы	76/11
Дәріс кешені	87 беттің 76 беті

Тұсіпов, А. Теориялық және қолданбалы механика [Электронный ресурс] : оқулық / А. Тұсіпов, Қ. Тұсіпов. - Электрон. текстовые дан. (118Мб). - Алматы : [б. и.], 2015. - эл. опт. диск (CD-ROM).

Теориялық және қолданбалы механика [Электронный ресурс] : оқулық / А. Тұсіпов, Қ. Тұсіпов. - Электрон. текстовые дан. (118Мб). - Алматы : [б. и.], 2015. - эл. опт. диск (CD-ROM).

Материалдар көдергісі. / Арапов Б.Р. оку құралы : Қарағанды, 2020. 82 бет.
<https://www.aknurpress.kz/reader/web/2463>

Теориялық механика негіздері: Оқулық. - Алматы: ҚазҰТЗУ, 2016. - 3606.
<http://rmebrk.kz/>

"Материалдар көдергісі" пәніне жаттыгулар және есептер жинағы : Оқу құралы. . - Алматы: Эверо, 2017. - 68 б.
<http://rmebrk.kz/>.

Елғондина, Марден Базарбаевна Теориялық механиканың мысалдары мен есептері: оқу-әдістемелік құралы / М. Б. Елғондина, М. О. Ноғайбаева; - Алматы : Қазақ үн-ті, 2017. - 145 б. - 100 (таралым). <http://elib.kaznu.kz>

Арапов Б.Р. Теориялық және инженерлік механика негіздері. Оқулық. «Medet Group» ЖШС. Қарағанды, 2020. - 232 бет <https://aknurpress.kz/reader/web/2422>

6. Бақылау сұрақтары:

- Бұралу деформациясы және бұралуға ұшырайтын бөлшектер.
- Бұралу кезіндегі деформация және оны сипаттау.
- Бұралу бұрышы мен бұралу моментін анықтау.
- Бұралу деформациясының эпюралары.
- Дөңгелек қималардың дөңгелек сипаттамалары.

№14 дәріс

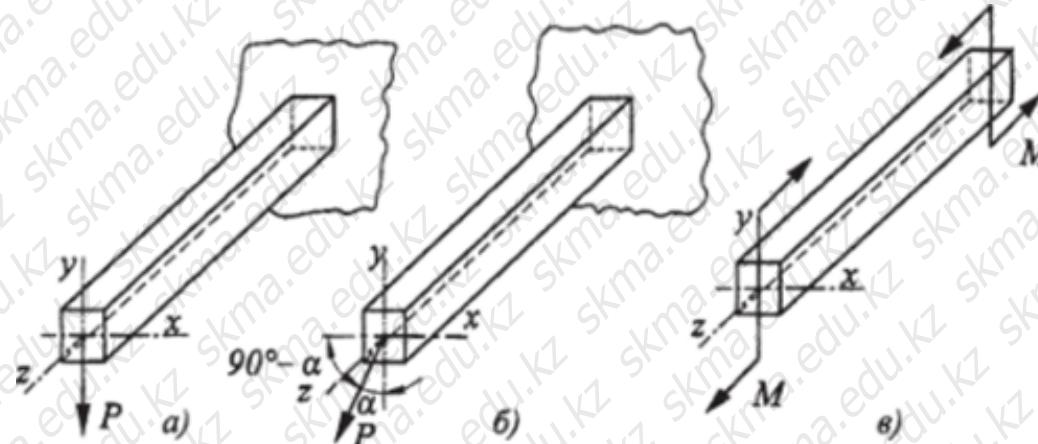
1. Дәріс тақырыбы: Иілу. Иілу түрлерінің класификациясы.Иілу кезіндегі ішкі күштік фак-торлар. Бойлық және көлде- нең иілу. Иуші момент және көлденен қүш арасындағы Дифференциал байланыстар. Иілу кезіндегі нормаль және жанама кернеу.

2. Дәріс мақсаты: Иілу және күрделі деформация туралы түсінік қалыптастыра отырып, ішкі күштік факторларды анықтау.

3. Дәріс тезистері:

14.1 Иілу және күрделі деформациялар

Өте жиі кездесетін бойлық көлденен иілу, бұл кезде сыртқы күштер арқалықтың бойлық осіне перпендикуляр, арқалықтың осімен көлденен қимасындағы басты осытердің бірі арқылы өтетін жазықтықта, дербес жағдайда арқалықтың симметрия жазықтығымен сәйкес келетін жазықтықта әсер етеді. Бұндай иілуді тұра иілу деп атайды. Егерде иілу деформациясын туыннататын қүштер арқалықтың осі арқылы өтетін, бірақта оның көлденен қимасының бірде-бір басты осі арқылы өтпейтін жазықтық арқылы әсер ететін болса, онда қиғаш иілу орын алады.



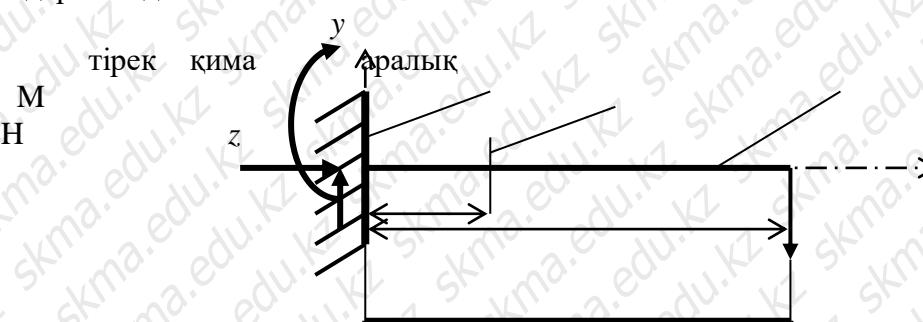
48-сурет

Іілу барысында арқалықтың көлденең қимасында екі ішкі күштік факторлар: іілу моменті және көлденең күш туындейды. Егер арқалықтың қимасында тек иішу момент болып, көлденең күш 0-ге тең болса, онда арқалықтың таза іілуі деп аталады. Ал қимада момент пен көлденең күш бір уақытта пайда болса, ол арқалықтың жазық іілуі болады.

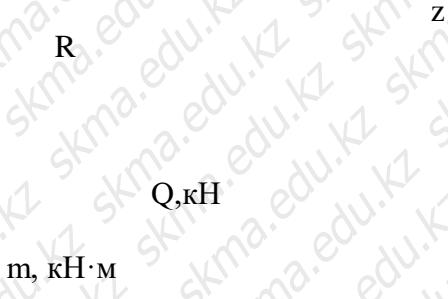
Практикада көптеген машина бөлшектері бір уақытта бірнеше қарапайым деформациялар әсеріне ұшырайды. Ол деформациялардың көбісі иілумен қатарласып болып жатады. Олардың жиі кездесетін жекелеген түрлеріне қиғаш іілу, иіліп созылу немесе сығылу, иіліп бұралу жатады. Бұл жағдайда материал күрделі деформацияға ұшырады деп айтады. Ал жалпы жағдайдағы деформациялану, қарапайым деформациялардың барлық түрі бір мезгілде орын алған күрделі түрі болып табылады. Материалдарды қарапайым деформациялар жағдайында беріктікке есептеу тәсілдерін менгерген студентке күрделі деформацияға ұшыраған материалды беріктікке есептеу көп кыйындық туғызбайды. Күрделі деформация кезінде сырықтың (материалдың) қимасында бір мезгілде бірнеше ішкі күштер пайда болады. Мысалы қиғаш іілу жағдайында арқалықтың қимасында бір мезгілде екі өстің айналасындағы иуші моменттер және осы екі өске параллель болатын көлденең күштер туындейды, ал қарапайым деформацияға жататын жазық іілу кезінде, арқалықтың қыймасында тек бір күш және бір иуші момент туындастырынын, қарапайым деформацияларды қарастырғанда көрген болатынбыз.

14.2 Арқалықтардың іілуі және тірек түрлері

Сыртқы күштердің әсерінен сырықтың түзу осі майысатын болса ол иілу деформациясы деп аталады. Иілуге ұшырайтын сырықтар арқалықтар (балка) деп аталады. Сонымен арқалық деп жұмыс барысында иілуге ұшырайтын сырықтарды айтады еken және арқалықтар да сырықтар сияқты тірекке орнатылады немесе бекітіледі. Арқалықтар тіректерге әртүрлі тәсілмен бекітіледі: бір тіректі қатаң бекітілген және қос тіректі топсалы бекітілгендер болады.

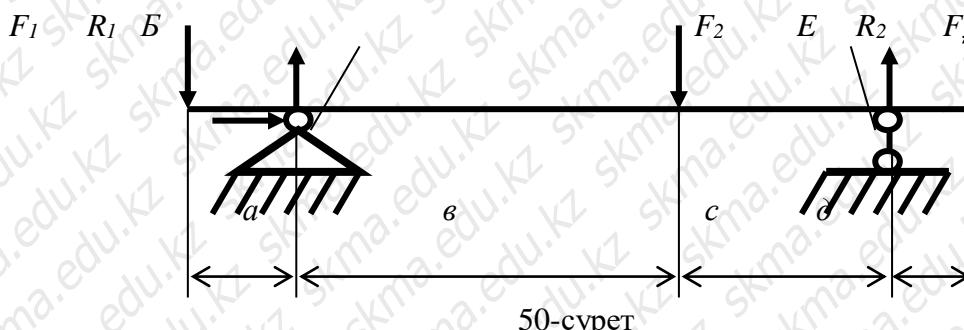


ОНТҮСТИК-ҚАЗАҚСТАН МЕДИСИНА АКАДЕМИЯСЫ «Онтыстық Қазақстан медицина академиясы» АҚ	 SOUTH KAZAKHSTAN MEDICAL ACADEMY АО «Южно-Казахстанская медицинская академия»
Инженерлік пәндер кафедрасы	76/11
Дәріс кешені	87 беттің 78 беті



49-сурет

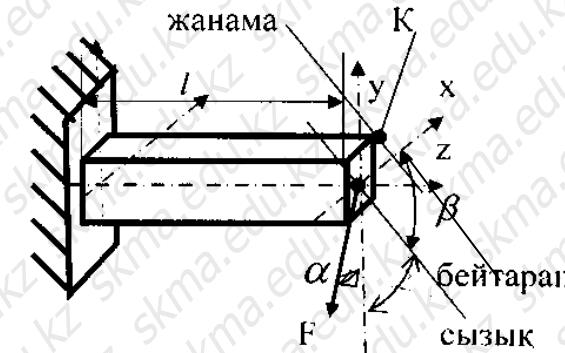
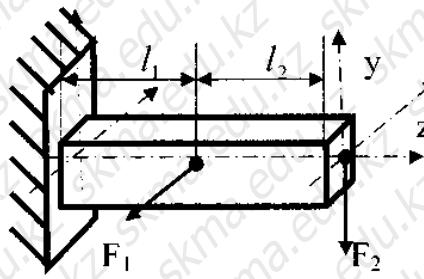
Арқалық ретінде кезкелген жабдықтар мен машиналарда кездесетін білікті, осыт, ұзын винттерді және қабырға бекітілгендерді, құрылыста екі қабырға арасына орналасытыратын бөренелерді, немесе еденге төсөлеттің тақтайларды алып қарастыруға болады.



50-сурет

14.3 Қиғаш иілуі

Қиғаш иілу арқалыққа кеңістік күштер (1а- Сурет) немесе қиманың басты өстерімен дәл келмейтін жазықтықтар бетінде жататын күштер (1б -Сурет) әсерінен туындаиды. Қиғаш иілу кезінде арқалықтың иілген өсі кеңістік қыйсық болып табылады. Арқалықтың қимасында екі өстер айналасындағы моменттер m_x және m_y туындаиды. Иілген арқалық үшін негізінен иуші момент қауіпті болатындықтан қиғаш иілу кезінде тек иуші моменттерді ғана қарастырамыз.



51-сурет

51а - суреттегі бір ұшынан қатаң бекітілген арқалықтың қауіпті қимасы тірекке бекітілген қима болғандықтан сол қима үшін иуші моменттер келесі өрнектерден анықталады:

$$m_x = F_2 \cdot (l_1 + l_2) \quad m_y = F_1 \cdot l_1 \quad (1)$$

Ал 51б - суреттегі арқалыққа әсер ететін күш F қиманың басты өстері «х» және «у» өстерімен дәл келмегендіктен оны осы өстерге параллель қураушыларына жіктеуге болады, яғни $F_x = F \cdot \sin\alpha$ $F_y = F \cdot \cos\alpha$ (2)

$$\text{Олай болса } m_x = F_y \cdot l = F \cdot \cos\alpha \cdot l \quad m_y = F_x \cdot l = F \cdot \sin\alpha \cdot l \quad (3)$$

Қиманың кез келген нүктесіндегі толық тік кернеу екі иуші моменттерден жеке-жеке туындаитын тік кернеулердің алгебралық қосындысы екенін жоғарыда айтқанбыз. Олай болса қиғаш ілген арқалықтың қимасындағы нүктедегі толық тік кернеу тең болады:

$$\sigma_{max} = \frac{m_x}{J_x} \cdot y + \frac{m_y}{J_y} \cdot x \quad (4)$$

Мұндағы (x) және (y) қима бетіндегі кернеу анықталатын нүктенің, қиманың басты өстерінен алғандағы координаттары.

Қима бетіндегі ең үлкен тік кернеу қиманың бейтарап қабатынан ең қашық жатқан нүктеде туындаиды, ал ол нүктенің орнын қима бетіндегі бейтарап сызықтан өлшеу арқылы анықтаймыз. Олай болса алдымен бейтарап сызықтың орнын анықтап алуымыз керек. Бейтарап сызық дегеніміз қима бетіндегі кернеуі нөлге тең болатын нүктелердің орны екені белгілі. Сондықтан толық тік кернеудің өрнегін (4) нөлге теңестіре отырып қима бетіндегі бейтарап сызықтың теңдеуін аламыз, яғни

$$\sigma_{max} = \frac{m_x}{J_x} \cdot y + \frac{m_y}{J_y} \cdot x = 0$$

Бұл өрнекке (3) теңдеудегі иуші моменттердің мәнін қойып бейтарап сызық үшін келесі теңдеуді аламыз.

ОНТҮСТИК-ҚАЗАҚСТАН MEDISINA АКАДЕМИЯСЫ «Онтыстық Қазақстан медицина академиясы» АҚ	 SOUTH KAZAKHSTAN MEDICAL ACADEMY АО «Южно-Казахстанская медицинская академия»
Инженерлік пәндер кафедрасы	76/11
Дәріс кешені	87 беттің 80 беті

$$\sigma_{mol} = \frac{F \cdot \cos \alpha \cdot l}{J_x} \cdot y + \frac{F \cdot \sin \alpha \cdot l}{J_y} \cdot x = 0 \quad (5)$$

Бұл өрнектен бейтарап сзық координаттар бас нүктесінен өтетіні көрініп тұр, енді оны түрлендіріп және үқсас мүшелерін қыскартсақ, келесі өрнекті аламыз:

$$\frac{\cos \alpha}{J_x} \cdot y = - \frac{\sin \alpha}{J_y} \cdot x \quad \text{осыдан}$$

$$\frac{y}{x} = - \frac{\sin \alpha}{\cos \alpha} \cdot \frac{J_x}{J_y}, \quad \text{яғни}$$

Мұндағы x, y – бейтарап сзықтың нүктелерінің координаттары.

$$tg \beta = - \frac{J_x}{J_y} \cdot tg \alpha \quad (6)$$

Бұл өрнек қима бетіндегі бейтарап сзықтың орнын анықтайтын β бұрышының мәнін табуға мүмкіндік береді. Бұл бұрыш « x » өсінен α бұрышына бағыттас бағытта өлшеніп салынады (16 - сурет).

Ең қауіпті нүктелер орны, яғни ең үлкен толық тік кернеу туындастынын нүктенің орны қима бетіне, бейтарап сзыққа параллель, жанама жүргізу арқылы анықталады. Осындай нүкте 16 - суретте « K » әрпімен белгілengen. Бұл

нүктеде $y_K = y$ тағжәне $x_K = x_{max}$ екенін ескерсек (4) өрнекті пайдаланып ең үлкен толық тік кернеудің мәнін табамыз. Ал арқалық берік болу үшін ол мүмкіндік кернеуден кіші немесе оған тең болуы керек, яғни:

$$\sigma_{mol}^{max} = \frac{m_x}{J_x} \cdot y_{max} + \frac{m_y}{J_y} \cdot x_{max} \leq [\sigma] \quad (7)$$

$W_x = \frac{J_x}{y_{max}}$, және $W_y = \frac{J_y}{x_{max}}$ екенін ескерсек (7) өрнек келесі

ықшам тұрғе келтіріледі:

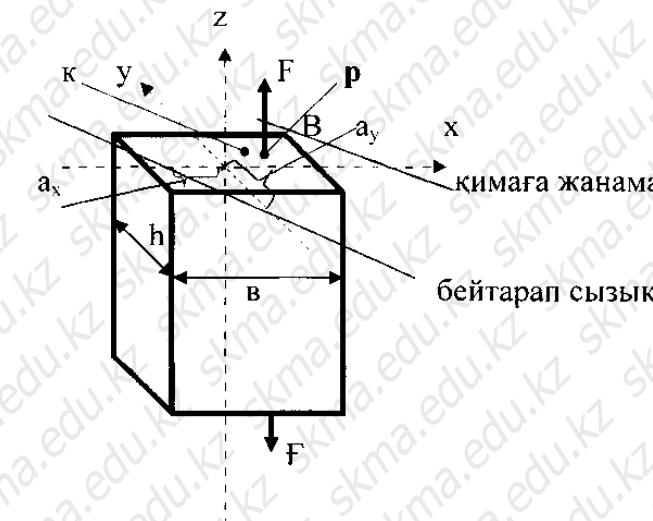
$$\sigma_{mol}^{max} = \frac{m_x}{W_x} + \frac{m_y}{W_y} \leq [\sigma] \quad (8)$$

Бұл формула қыйғаш иілген арқалықтың беріктік шарты деп аталады.

14.4 Центрден тыс созылу немесе сығылу

Егер сырық бір мезгілде июші моменттер мен созатын немесе сығатын күштер әсеріне ұшыраса, онда оның қимасында екі июші момент, екі көлденен қүш пен бойлық

күштер туындауы мүмкін. Сырықтың осылай жүктелуі, бойлық күштің бағытына байланысты, иіліп созылу немесе иіліп сығылудеп аталағы. Көптеген жағдайларда сырықтардың әрі иіліп әрі созылуы немесе сығылуы, сырықтың өсінен тыс жатқан, бірақ өске параллель, бір күштің әсерінен-де орын алады. Сырықтардың осылай жүктелуінің бір мысалы 9 -суретте көрсетілген.



52-сурет

F күшінің түсірілген нүктесін (p) әріпімен белгілеп күштің полюсінде атайды, олай болса оның координаттары X_p және Y_p болады. Осылан байланысты F күші X және Y естерінен алшақ жатыр, олай болса сырықтың кимасының бетіндегі ішкі июші моменттер m_x және m_y туындаиды. Олар тең болады:

$$m_x = F \cdot y_p; \quad m_y = F \cdot x_p \quad (9)$$

Ал бойлық күштің сырық өсіне проекциясынан, ішкі бойлық күштің туындаитынын табамыз, ол тең .

$$N = F \quad (10)$$

Осындай жүктелу жағдайында қимадағы көлденең күштер нөлге тең болады.

Енді қиманың кез келген (K) нүктесіндегі (9-сурет) тік кернеу, жоғарыда анықталған ішкі күштерден туындаитын тік кернеулердің алгебралық косындысына тең болады, себебі июші моменттер мен бойлық күштерден қимада тек тік кернеу туындаитыны белгілі.

$$\sigma_N = \frac{N}{A}; \quad \sigma_{m_x} = \frac{m_x}{J_x} \cdot y_K; \quad \sigma_{m_y} = \frac{m_y}{J_y} \cdot x_K$$

Олай болса қимадағы толық тік кернеу тең болады.

$$\sigma = \frac{N}{A} + \frac{m_x}{J_x} \cdot y_K + \frac{m_y}{J_y} \cdot x_K \quad (11)$$

Бұл өрнек арқалықтың қиғаш илтүі кезіндегі тік кернеудің формуласы болып табылады. Енді осы формулаға ішкі күштердің F күші арқылы өрнектелген мәндерін

ОНТҮСТИК-ҚАЗАҚСТАН MEDISINA АКАДЕМИЯСЫ «Онтыстық Қазақстан медицина академиясы» АҚ	 SOUTH KAZAKHSTAN MEDICAL ACADEMY АО «Южно-Казахстанская медицинская академия»
Инженерлік пәндер кафедрасы	76/11
Дәріс кешені	87 беттің 82 беті

көйіп, және қимадағы кез келген нүктенің координаттарына көшіп, келесі түрге келтіруге болады.

$$\sigma = \frac{F}{A} + \frac{F \cdot y_p}{J_x} \cdot y + \frac{F \cdot x_p}{J_y} \cdot x = \frac{F}{A} \left(1 + \frac{y_p \cdot y}{i_x^2} + \frac{x_p \cdot x}{i_y^2} \right) \quad (12)$$

Мұндағы $i_x = \sqrt{\frac{J_x}{A}}$; $i_y = \sqrt{\frac{J_y}{A}}$ инерция радиустары.

Бұл өрнек өстен тыс орналасқан созушы күш үшін алынған, ал күштің бағыты сығушы болған жағдайда өрнектің оң жақ бөлігінің алдына теріс таңба қою керек болады, яғни (\pm) таңбасы қойылады, мұндағы (+) таңба өстен тыс созылу, ал (-) таңба өстен тыс сыйылу жағдайында алынады:

$$\sigma = \pm \frac{F}{A} \left(1 + \frac{y_p \cdot y}{i_x^2} + \frac{x_p \cdot x}{i_y^2} \right) \quad (13)$$

Бұл өрнек дұрыс қорытынды беру үшін, қима бетіндегі координаттар өстері (басты өстер), күш әсер ететін нүкте - полюсоның бірінші ширегінде орналасатындағы етіп кабылдануы шарт. Осындай жағдайда алынған (13) өрнек, қима бетіндегі кез келген нүктедегі толық кернеудің мәнін, оның құраушыларының алгебралық қосындысы ретінде анықтауға мүмкіндік береді.

Осы өрнектен, тік кернеу қима бетінде әркелкі болып және түзу сзықты (жазықтық бетімен) заңдылықпен таралатыны корініп түр. Олай болса арқалықтың деформацияға дейінгі жазық қимасы деформациядан кейін-де жазық болып қалады, яғни деформациялану кезінде қима қандай-да бір бейтарап сзықтың айналасында бұрылады. Демек қимадагы ең үлкен кернеу бейтарап сзықтан ең қашық орналасқан нүктеде орын алады. Бейтарап сзықтың орнын, яғни тендеуін, тік кернеудің өрнегін нөлге теңестіру арқылы табамыз.

$$\sigma = \pm \frac{F}{A} \left(1 + \frac{y_p \cdot y}{i_x^2} + \frac{x_p \cdot x}{i_y^2} \right) = 0 \quad \text{осыдан } F \neq 0 \text{ болғандыктан}$$

$$\left(1 + \frac{y_p \cdot y}{i_x^2} + \frac{x_p \cdot x}{i_y^2} \right) = 0 \quad (14)$$

Бұл өрнек бейтарап сзықтың формуласы болып табылады. Мұндағы (x, және y) бейтарап сзықтың нүктелерінің координаттары. Осы өрнектен бейтарап сзықтың түзу сзық екені және оның координаттар бас нүктесінен етпейтіні көрініп түр, демек бұл түзу, координаттар өстерінен қандай-да бір кесінділерді кесіп түседі. (14) өрнекті пайдаланып осы кесінділерді анықтаймыз.

Егер $x = 0$ десек

$$y = a_y = -\frac{i_x^2}{y_p} \quad (15)$$

бейтарап сзықтың у өсінен кесетін кесіндісін табамыз,

ОНТҮСТИК-ҚАЗАҚСТАН MEDISINA АКАДЕМИЯСЫ «Онтыстық Қазақстан медицина академиясы» АҚ	 SOUTH KAZAKHSTAN MEDICAL ACADEMY АО «Южно-Казахстанская медицинская академия»
Инженерлік пәндер кафедрасы	76/11
Дәріс кешені	87 беттің 83 беті

ал $y = 0$ десек

$$x = a_x = -\frac{i_y^2}{x_p} \quad (16)$$

бейтарап сызықтың x өсінен кесетін кесіндісін табамыз, олар 9-шы суретте көрсетілген.

Бейтарап сызыққа параллель түзумен қима бетіне жанама жүргізу арқылы қауіпті нұктенің орнын, яғни ең үлкен кернеу туындастын нұктенің (B) орнын табамыз. Енді осы нұктенің координаттарын (13) өрнекке қоя отырып ең үлкен кернеудің мәнін есептейміз, ал оны мүмкіндік кернеумен шектесек өстен тыс созылып немесе сығылу кезіндегі беріктік шартын аламыз.

$$\sigma_{\max} = \pm \frac{F}{A} \left(1 + \frac{y_p \cdot y_B}{J_x} + \frac{x_p \cdot x_B}{J_y} \right) \leq [\sigma] \quad (17)$$

Ал 9 - суреттегі тәрізді, сырықтың қимасы тік төртбұрыш, қоставр, швеллер т.е.с. қималар үшін (11)формуланы пайдаланып ең үлкен кернеу келесі түрде-де есептеледі:

$$\sigma_{\max} = \frac{F}{A} + \frac{m_x}{W_x} + \frac{m_y}{W_y} \leq [\sigma] \quad (18)$$

4. Иллюстрациялық материалдар: плакаттар, слайдтар, видео-роликтер.

5. Әдебиеттер: Негізгі:

Арапов Б. Теориялық және инженерлік механика негіздері. Оқулық. Ақнұр - 2020

Байжанов, Ә. Ж. Механикалық берілістер : оқу құралы / Ә. Ж. Байжанов, К. Ә. Жалғасова. - Алматы : ЭСПИ, 2021. - 124 бет. С

Мещерский, И. В. Задачи по теоретической механике [Текст] : учеб. пособие / И. В. Мещерский ; под ред. В. А. Пальмова. - 51-е изд., стер ; Рек. Учеб.-методическим объед. по ун-тскому политехн. образованию. - СПб. : Изд-во "Лань", 2012. - 448 с. : ил.

Қосымша әдебиеттер

Моллах , Хамид Управление рисками в фармацевтическом производстве : монография / М. Лонг, Г. Бейсмен, пер. с англ. под общ. ред. А. В. Александровой. - 2-е изд. испр. - М. : ВИАЛЕК, 2017. - 464 с.

Мардонов, Б. М. Расчетно-проектировочные работы по сопротивление материалов сборник / Алматы :Эверо, 2014. - 256 с

Арпабеков, М. И. "Материалдар кедергісі" пәнінен жаттығулар және есептер жинағы: оқу құралы /. - Алматы :Эверо, 2015. - 68 б

Хиббелер, Р. Ч. Статика мен материалдар механикасы [Текст] : т.1 : оқулық / Р.Ч. Хиббелер ; Қаз.тіл.ауд. Е.Б.Даусеитов, С.Жұнісбеков. - 4-басылым. - Алматы : ЖШС РПБК "Дәуір", 2017. - 436 б. с.

Мещерский, И. В. Задачи по теоретической механике [Текст] : учеб. пособие / И. В. Мещерский ; под ред. В. А. Пальмова. - 51-е изд., стер ; Рек. Учеб.-методическим объед. по ун-тскому политехн. образованию. - СПб. : Изд-во "Лань", 2012. - 448 с. : ил.

Электронды басылымдар

ОНТҮСТИК-ҚАЗАҚСТАН MEDISINA АКАДЕМИЯСЫ «Онтыстық Қазақстан медицина академиясы» АҚ	 SOUTH KAZAKHSTAN MEDICAL ACADEMY АО «Южно-Казахстанская медицинская академия»
Инженерлік пәндер кафедрасы	76/11
Дәріс кешені	87 беттің 84 беті

Тұсіпов, А. Теориялық және қолданбалы механика [Электронный ресурс] : оқулық / А. Тұсіпов, Қ. Тұсіпов. - Электрон. текстовые дан. (118Мб). - Алматы : [б. и.], 2015. - эл. опт. диск (CD-ROM).

Теориялық және қолданбалы механика [Электронный ресурс] : оқулық / А. Тұсіпов, Қ. Тұсіпов. - Электрон. текстовые дан. (118Мб). - Алматы : [б. и.], 2015. - эл. опт. диск (CD-ROM).

Материалдар көдергісі. / Арапов Б.Р. оку құралы : Қарағанды, 2020. 82 бет.
<https://www.aknurpress.kz/reader/web/2463>

Теориялық механика негіздері: Оқулық. - Алматы: ҚазҰТЗУ, 2016. - 3606.
<http://rmebrk.kz/>

"Материалдар көдергісі" пәніне жаттыгулар және есептер жинағы : Оқу құралы. . - Алматы: Эверо, 2017. - 68 б.
<http://rmebrk.kz/>.

Елғондина, Марден Базарбаевна Теориялық механиканың мысалдары мен есептері: оқу-әдістемелік құралы / М. Б. Елғондина, М. О. Ноғайбаева; - Алматы : Қазақ үн-ті, 2017. - 145 б. - 100 (таралым). <http://elib.kaznu.kz>

Арапов Б.Р. Теориялық және инженерлік механика негіздері. Оқулық. «Medet Group» ЖШС. Қарағанды, 2020. - 232 бет <https://aknurpress.kz/reader/web/2422>

6. Бақылау сұрақтары:

1. Иілу деформациясы және олардың түрлері.
2. Иілу кезінде көлденең қимада туындастырылған ішкі жүктемелер.
3. Иілу кезіндегі қатаңдық пен беріктік шарттары.
4. Бір ұшы қатаң бекітілген арқалықтардың іліуі.
5. Қос тіректі арқалықтардың іліуі.

№15 дәріс

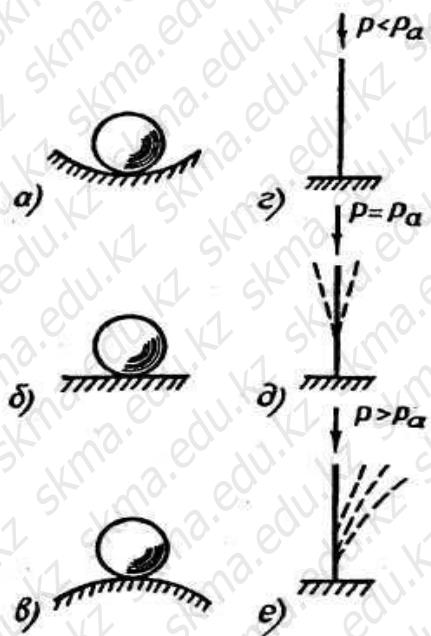
1. Дәріс тақырыбы: Курделі қарсыласу. Курделі деформациялану түрлері. Сығылған сырықтар орнықтылығы.

2. Дәріс мақсаты: Орнықтылық және орнықсыздық туралы түсінік қалыптастыру. Дағдарыс кезіндегі аумалы құш пен кернеуді анықтай білу. Формулаларды қолдану шарттары.

3. Дәріс тезистері:

15.1 Тепе-тендік күйдің орнықсыздығы және орнықтылығы туралы ұғым

Машина бөлшектері мен конструкция элементтерін беріктікке, қатаңдыққа есептегенде, оған әсер етуші сыртқы күштер мен оның көлденең қималарындағы ішкі күштер өзара орнықты тепе-тендік күйде болады дедік, бірақта кез келген серпімді жүйенің тепе-тендік күйі орнықты бола бермейді. Мұндай құбылыстар туралы түсінікті болу үшін келесі мысалдарды қарастырайық.



53-сурет

Сырықтың көлденең қимасына, оның ұзындығы бойымен әсер ететін бойлық сығушы күштің әсерінен, күштің шамасын бірте-бірте көбейткен жағдайда, сырық бастапқы орнықты тепе-тендік қалпынан ауытқып майысуы мүмкін. Сырықтың бойлық сығушы күш әсерінен, тепе-тендігін жоғалтуын(майысуын) оның орнықрылышын жоғалтуы деп аталады.

Сырықтың орнықрылышын жоғалтуына жеткізетін күштің шамасы аумалы (критическая) күш деп атаады. Машина бөлшектеріндегі және әсіресе құрылыштағы жүк көтеруші сығылған сырықтардың орнықтылығын жоғалтуы үлкен апаттарға соқтырады. Сондықтан сығылған сырықтардың орнықтылығын қамтамасыз етуге, яғни оларды орнықтылыққа есептеуге, үлкен мән беріледі.

Орнықтылыққа есептеу дегеніміз келесі еki мәселені шешу болып табылады:

- біріншіден аумалы күштің мәнін тауып, оны орнықтылық коэффициентіне бөлу арқылы, өлшемдері мен материалы белгілі, сығылған сырықтың жүк көтеру қабілетін анықтау;
- екіншіден сырыққа әсер ететін күштің шамасы белгілі болса, оны қауіпсіз, яғни орнықтылығын жоғалтпай көтеріп тұратын, материалы мен өлшемдері белгілі, сырықтың қимасының өлшемдерін анықтау болып табылады.

Бірінші мәселе бойынша аумалы күштің шамасы сығылған сырықтың геометриялық өлшемдеріне, материалына, және сырықтың ұштарының бекітілу шартына байланысты анықталады. Аумалы күш, егер қимадағы тік кернеудің шамасы сырықтың материалының пропорционал шегінен аспаса, Эйлердің өрнегімен анықталады.

$$F_a = \frac{\pi^2 E J_{\min}}{(\mu l)^2}$$

мұндағы: E – сырғықтың материалының серпімділік модулі,

J_{\min} - сырғықтың қимасының ең кіші өстік инерция моменті,

l - сырғықтың толық ұзындығы (1 – сурет),

ОНТҮСТИК-ҚАЗАҚСТАН MEDISINA АКАДЕМИЯСЫ «Онтыстық Қазақстан медицина академиясы» АҚ	 SOUTH KAZAKHSTAN MEDICAL ACADEMY АО «Южно-Казахстанская медицинская академия»
Инженерлік пәндер кафедрасы	76/11
Дәріс кешені	87 беттің 86 беті

μ - сырықтың ұштарының бекітілу тәсіліне тәуелді коэффициент.

Егер сырықтың екі ұшы топсалы бекітілсе (1 – сурет) бұл коэффициент бірге тең болады, яғни $\mu = 1,0$. Бекіту коэффициентінің сырық ұшының әртүрлі бекіту жағдайындағы мәндері 1 – ші суретте көлтірілген.

Анықталған аумалы күштің мәнін орнықтылық қоры коэффициентіне бөліп, сырық кауіпсіз көтере алатын (мүмкін болатын) бойлық сыйушы күшті табамыз.

$$[F] = \frac{F_a}{k_{op}} \quad \text{мұндағы: } k_{op} - \text{орнықтылық қоры коэффициенті, болатқа } k_{op} =$$

1,8...3,5 аралығында, шойынға $k_{op} = 5,0...5,5$ мәндері, ал ағашқа $k_{op} = 2,8...3,2$ мәндері кабылданады.

Кернеудің мәні материалының пропорционал шегінен ұлken болған жағдайда аумалы күш төмендегі Ясинскийдің өрнегімен анықталады.

$$F_a = (a - b\lambda) \cdot A \quad (2)$$

Мұндағы:

- « a » және « b » сырықтың материалына тәуелді тұрақты коэффициенттер, тәжрибеден анықталады;

$$\lambda = \frac{\mu l}{i_{min}} \quad \text{сырықтың иілгіштігі;}$$

$$i_{min} = \sqrt{\frac{J_{min}}{A}} \quad \text{қиманың ең кіші инерция радиусы.}$$

Бұл формула сырықтың иілгіштігі шекті λ_{uu} иілгіштіктен кіші және ең тәменгі иілгіштіктен λ_0 ұлken болған жағдайда қолданылады.

Шекті иілгіштік келесі өрнекпен есептеледі.

$$\lambda_{uu} = \sqrt{\frac{\pi^2 E}{\sigma_{nuu}}} \quad (3)$$

Ал көптеген материалдар үшін

$$\lambda_0 = 40 \quad (4)$$

Сырықтың иілгіштігі ең тәменгі иілгіштіктен $\lambda_0 = 40$ кем болғанда, сырық орнықтылығын жоғалтпайтындықтан, кәдімгі өстік сыйылудағы мүмкіндік кернеу бойынша, беріктікке есептеледі.

Одан әрі (2) өрнекті пайдаланып мүмкін болатын күштің шамасы есептеледі.

Аумалы кернеу. Эйлер формуласын қолдану шарттары. Ясинский формуласы. Орнықтылық шарты мен көр коэффициенті.

ОНТҮСТИК-ҚАЗАҚСТАН MEDISINA АКАДЕМИЯСЫ «Онтыстық Қазақстан медицина академиясы» АҚ	 SOUTH KAZAKHSTAN MEDICAL ACADEMY АО «Южно-Казахстанская медицинская академия»
Инженерлік пәндер кафедрасы	76/11
Дәріс кешені	87 беттің 87 беті

$$\sigma = \frac{F_a}{A}$$

Аумалы кернеудің шамасын Эйлер өрнегімен анықтауға болады:

$$\sigma = \frac{\pi^2 \cdot E}{\lambda^2}$$

Аумалы кернеудің шамасы Яссинский өрнегімен анықтауға болады:

$$\sigma_a = (a - b\lambda)$$

Кернеудің мәні сырықтың иілгіштік шегі $\lambda_\phi = 100$ үлкен болған жағдайда Эйлер өрнегімен, ал бұл шарт орындалмаған жағдайда Яссинский өрнегімен анықталады.

Сығылған стержендерді орнықтылыққа есептеу. Екінші мәселе, қиманың өлшемдерін анықтау, орнықтылық шарты өрнегін пайдаланып орындалады.

$$\sigma = \frac{F}{A_m} \leq [\sigma_i] \quad (4)$$

Мұндағы A_m қиманың толық (брутто) ауданы;

$[\sigma_i]$ орнықтылыққа мүмкіндік кернеу;

$$[\sigma_i] = \varphi \cdot [\sigma] \quad (5)$$

φ негізгі мүмкіндік кернеуді төмендетуші коэффициент;

$[\sigma_i]$ негізгі мүмкіндік кернеу.

Бұл жердегі φ негізгі мүмкіндік кернеуді төмендетуші коэффициент сырықтың іілгіштігіне λ тәуелді. Бұл тәуелділік 2 – кестеде келтірілген.

$$\sigma = \frac{F}{A_m} \leq \varphi \cdot [\sigma] \quad (6)$$

Бұл өрнектегі φ коэффициенті іілгіштікке, ал ол өз кезегінде қиманың өлшемдеріне тәуелді болғандықтан, яғни бір шартта екі белгісіз бар болғандықтан, (6) формуланы пайдалану бірте-бірте жақындау тәсілімен атқарылады. Кестеден көрініп тұрғандай φ коэффициенті «0» мен «1» мәндерінің арасында өзгереді.

Сондықтан бірінші жақындау кезінде оның орташа мәнін қабылдан қиманың оған сәйкес келетін өлшемдерін және геометриялық сипаттамаларын анықтаймыз,

яғни $\varphi_1 = 0,5$. Олай болса (70) формуладағы теңдікті пайдаланып қиманың ауданын табамыз.

$$A_m = \frac{F}{0,5 \cdot [\sigma]} \quad (7)$$

Енді қиманың түрін ескеріп, осы ауданға сәйкес келетін имерция радиусын келесі

$i_{min} = \sqrt{\frac{J_{min}}{A}}$ өрнек бойынша есептейміз-де сырықтың іілгіштігін табамыз. Кестеден

ОНТҮСТИК-ҚАЗАҚСТАН MEDISINA АКАДЕМИЯСЫ «Онтыстық Қазақстан медицина академиясы» АҚ	 SOUTH KAZAKHSTAN MEDICAL ACADEMY АО «Южно-Казахстанская медицинская академия»
Инженерлік пәндер кафедрасы	76/11
Дәріс кешені	87 беттің 88 беті

анықталған илгіштікке сәйкес келетін φ_1' коэффициентінің мәнін сыйықты интерполяция тәсілімен есептеп табамыз.

Егер осындай тәсілмен анықталған φ_1' коэффициентінің мәні осы жақындаудың басында қабылданған шамаға $\pm 5\%$ ауытқумен сәйкес келсе (7) өрнектен табылған қиманың ауданы талапқа, яғни орнықтылық шартына, сай деп саналады. Керінше ауытқу $\pm 5\%$ - дан көп болса келесі жақындауды орындауға тұра келеді.

Келесі жақындау кезінде φ_2 коэффициентінің мәні алдыңғы жақындаудың басында қабылданған шамасы мен сол жақындаудың аяғында кестеден табылған мәндерінің орташасы ретінде қабылданады. Яғни екінші жақындау кезінде негізгі мүмкіндік кернеуді төмендетуші коэффициенті тен.

$$\varphi_2 = \frac{\varphi_1 + \varphi_1'}{2} \quad (8)$$

Бұл өрнекті жалпы түрде келесі түрде жазуға болады.

$$\varphi_{i+1} = \frac{\varphi_i + \varphi_i'}{2} \quad (9)$$

Мұндағы $i = 1 \dots n$ жақындаулар реті, n жақындаулар саны.

Бірте-бірте жақындаулар, (8) өрнекпен тексерілетін орнықтылық шарты орындалғанша жүргізіле береді, яғни қимадағы кернеудің мәні орнықтылыққа мүмкіндік кернеумен салыстырғанда айырмасы $\pm 5\%$ - дан аспауы керек.

15.2 Сырықтардың орнықтылығы

Сырықтың көлденең қимасы оның ұзындығынан әлдеқайда кіші болып және ол бойлық сғатын күштің әсеріне ұшыраса, осындай жағдайда сығушы күштің шамасын бірте-бірте көбейте отырып, сырғықты бастапқы орнықты тепе-тендік қалпынан ауытқытып майысуына жеткізуге болады екен. Сырықтың осындай күйге ұшырауы оның орнықрылығын жоғалтуы деп аталады.

Сырықтың орнықрылығын жоғалтуына жеткіzetін күштің шамасын аумалы (критическая) күш деп атайды. Машина бөлшектеріндегі және әсіресе құрылыстағы жүк көтеруші сығылған сырғықтардың орнықтылығын жоғалтуы үлкен апаттарға соқтырады. Сондықтан сығылған сырғықтардың орнықтылығын қамтамасыз етуге, яғни оларды орнықтылыққа есептеуге, үлкен мән беріледі.

Орнықтылыққа есептеу дегеніміз келесі екі мәселені шешу болып табылады:

- біріншіден аумалы күштің мәнін тауп, оны орнықтылық коэффициентіне бөлу арқылы, өлшемдері мен материалы белгілі, сығылған сырғықтың жүк көтеру қабілетін анықтау;
- екіншіден сырғыққа әсер ететін күштің шамасы белгілі болса, оны қауіпсіз, яғни орнықтылығын жоғалтпай көтеріп тұратын, материалы мен өлшемдері белгілі, сырғықтың кимасының өлшемдерін анықтау болып табылады.

Бірінші мәселе бойынша аумалы күштің шамасы сығылған сырғықтың геометриялық өлшемдеріне, материалына, және сырғықтың ұштарының бекітілу шартына байланысты анықталады. Аумалы күш, егер қимадағы тік кернеудің шамасы сырғықтың материалының пропорционал шегінен аспаса, Эйлердің формуласымен, ал кернеудің мәні материалының

пропорционал шегінен үлкен болған жағдайда Тетмайер-Ясинскийдің формуласымен анықталады.

Эйлердің формуласы келесі түрде жазылады:

$$F_a = \frac{\pi^2 E J_{\min}}{(\mu l)^2} \quad (61)$$

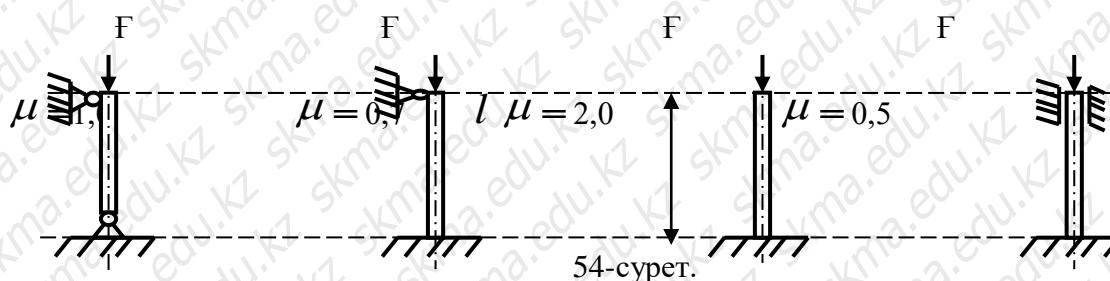
Мұндағы: E – сырғықтың материалының серпімділік модулі,

J_{\min} - сырғықтың қимасының ең кіші өстік инерция моменті,

l - сырғықтың толық ұзындығы (28 – сурет),

μ - сырғықтың ұштарының бекітілу тәсіліне тәуелді коэффициент.

Егер сырғықтың екі ұшы топсалы бекітілсе (28 – сурет) бұл коэффициент бірге тең болады, яғни $\mu = 1,0$. Бекіту коэффициентінің сырғық ұшының әртүрлі бекіту жағдайындағы мәндері 28 – ші суретте көltірілген.



Анықталған аумалы құштің мәнін орнықтылық қоры коэффициентіне бөліп, сырғық қауіпсіз көтере алатын (мүмкін болатын) бойлық сығушы құшті табамыз.

$$[F] = \frac{F_a}{k_{op}} \quad (62)$$

Мұндағы k_{op} - орнықтылық қоры коэффициенті, болатқа $k_{op} = 1,8...3,5$ аралығында, шойынға $k_{op} = 5,0...5,5$ мәндері, ал ағашқа $k_{op} = 2,8...3,2$ мәндері қабылданады.

Кейбір жағдайларда, сығылған сырғықтың қимасын тұтас бір денеден тұратын етіп жасаудың орнына, оны бірнеше қималардан құралған күрделі қима ретінде жасаған тиімді болады. Мысалы № 27 қоставр ($J_x = 5010 \text{ см}^4$, $J_y = J_{\min} = 260 \text{ см}^4$, $A = 40,2 \text{ см}^2$) орнына, бір-бірінен «а» қашықтықта орналасқан екі швейлерді қабылдаған тиімді. Себебі

осы қоставрдың өстік инерция моменттерінің қатынасы ($\frac{J_x}{J_y} = 19,27$) 20 есеге жуық екені көрініп түр. Қоставрдан жасалған сырғық орнықтылығын жоғалтқанда қимадағы қатаандығы ең кіші жазықтық бойымен ийлер еді. Ал Эйлердің өрнегінен көрініп тұрғанындай, егер сырғықтың қимасын барлық бағытта бірдей қатаандықта болатын етіп құрастырса, яғни

ОНТҮСТИК-ҚАЗАҚСТАН MEDISINA АКАДЕМИЯСЫ «Онтыстық Қазақстан медицина академиясы» АҚ	 SOUTH KAZAKHSTAN MEDICAL ACADEMY АО «Южно-Казахстанская медицинская академия»
Инженерлік пәндер кафедрасы	76/11
Дәріс кешені	87 беттің 90 беті

$J_x = J_y$, сырғықтың жүк көтеру қаблетін көбейтуге болар еді, ол үшін қиманы құрама етіп жасауға тұра келеді.

Тетмайер-Ясинскийдің формуласы келесі түрде жазылады:

$$F_a = a - b\lambda \quad (65)$$

Мұндағы:

- «а» және «в» сырғықтың материалына тәуелді тұрақты коэффициенттер, тәжрибеден анықталады;
- $\lambda = \frac{\mu l}{i_{\min}}$ сырғықтың ілгіштігі;
- $i_{\min} = \sqrt{\frac{J_{\min}}{A}}$ қиманың ең кіші инерция радиусы.

Бұл формула сырғықтың ілгіштігі шекті λ_{uu} ілгіштіктен кіші және ең төменгі ілгіштіктен λ_0 үлкен болған жағдайда қолданылады.

Шекті ілгіштік келесі өрнекпен есептеледі.

$$\lambda_{uu} = \sqrt{\frac{\pi^2 E}{\sigma_{uu}}} \quad (66)$$

Ал көптеген материалдар үшін

$$\lambda_0 = 40 \quad (67)$$

Сырғықтың ілгіштігі ең төменгі ілгіштіктен $\lambda_0 = 40$ кем болғанда, сырғық орнықтылығын жоғалтпайтындықтан, кәдімгі өстік сығылудағы мүмкіндік кернеу бойынша, беріктікке есептеледі.

Одан әрі (62) формуланы пайдаланып мүмкін болатын құштің шамасы есептеледі.

Орнықтылыққа есептеудің практикалық тәсілі. Қиманың өлшемдерін анықтау орнықтылық шарты өрнегін пайдаланып орындалады.

$$\sigma = \frac{F}{A_m} \leq [\sigma_y] \quad (68)$$

4. Иллюстрациялық материалдар: плакаттар, слайдтар, видео-роликтер.

5. Эдебиеттер: Негізгі:

Арапов Б. Теориялық және инженерлік механика негіздері. Оқулық. Ақнұр - 2020

Байжанов, Ә. Ж. Механикалық берілістер : оқу құралы / Ә. Ж. Байжанов, К. Ә. Жалғасова. - Алматы : ЭСПИ, 2021. - 124 бет. С

Мещерский, И. В. Задачи по теоретической механике [Текст] : учеб. пособие / И. В. Мещерский ; под ред. В. А. Пальмова. - 51-е изд., стер ; Рек. Учеб.-методическим объед. по ун-тскому политехн. образованию. - СПб. : Изд-во "Лань", 2012. - 448 с. : ил.

ОНТҮСТИК-ҚАЗАҚСТАН MEDISINA АКАДЕМИЯСЫ «Онтыстық Қазақстан медицина академиясы» АҚ	 SOUTH KAZAKHSTAN MEDICAL ACADEMY АО «Южно-Казахстанская медицинская академия»
Инженерлік пәндер кафедрасы	76/11
Дәріс кешені	87 беттің 91 беті

Қосымша әдебиеттер

Моллах , Хамид Управление рисками в фармацевтическом производстве : монография / М. Лонг, Г. Бейсмен, пер. с англ. под общ. ред. А. В. Александровой. - 2-е изд. испр. - М. : ВИАЛЕК, 2017. - 464 с.

Мардонов, Б. М. Расчетно-проектировочные работы по сопротивление материалов сборник / Алматы :Эверо, 2014. - 256 с

Арпабеков, М. И. "Материалдар кедергісі" пәнінен жаттығулар және есептер жинағы: оқу құралы /. - Алматы :Эверо, 2015. - 68 б

Хиббелер, Р. Ч. Статика мен материалдар механикасы [Текст] : т.1 : оқулық / Р.Ч. Хиббелер ; Қаз.тіл.ауд. Е.Б.Даусеитов, С.Жұнісбеков. - 4-басылым. - Алматы : ЖШС РПБК "Дәүір", 2017. - 436 б. с.

Мещерский, И. В. Задачи по теоретической механике [Текст] : учеб. пособие / И. В. Мещерский ; под ред. В. А. Пальмова. - 51-е изд., стер ; Рек. Учеб.-методическим объед. по ун-тскому политехн. образованию. - СПб. : Изд-во "Лань", 2012. - 448 с. : ил.

Электронды басылымдар

Тұсіпов, А. Теориялық және қолданбалы механика [Электронный ресурс] : оқулық / А. Тұсіпов, К. Тұсіпов. - Электрон. текстовые дан. (118Мб). - Алматы : [б. и.], 2015. - эл. опт. диск (CD-ROM).

Теориялық және қолданбалы механика [Электронный ресурс] : оқулық / А. Тұсіпов, К. Тұсіпов. - Электрон. текстовые дан. (118Мб). - Алматы : [б. и.], 2015. - эл. опт. диск (CD-ROM).

Материалдар кедергісі. / Арапов Б.Р. оқу құралы : Қарағанды, 2020. 82 бет. <https://www.aknurpress.kz/reader/web/2463>

Теориялық механика негіздері: Оқулық. - Алматы: ҚазҰТЗУ, 2016. - 360б. <http://rmebrk.kz/>

"Материалдар кедергісі" пәніне жаттығулар және есептер жинағы : Оқу құралы. . - Алматы: Эверо, 2017. - 68 б <http://rmebrk.kz/>.

Елғондина, Марден Базарбаевна Теориялық механиканың мысалдары мен есептері: оқу-әдістемелік құралы / М. Б. Елғондина, М. О. Ноғайбаева; - Алматы : Қазақ ун-ті, 2017. - 145 б. - 100 (таралым). <http://elib.kaznu.kz>

Арапов Б.Р. Теориялық және инженерлік механика негіздері. Оқулық.«Medet Group» ЖШС. Қарағанды, 2020. - 232 бет <https://aknurpress.kz/reader/web/2422>

6. Бақылау сұрақтары:

1. Орнықтылық және орнықсыздық туралы түсініктер.
2. Дағдарыс күші мен кернеуді анықтау.
3. Эйлер және Тетмайер-Ясинский формулаларын қолдану шарттары.
4. Сығылған сырғықтардың көтеру қабілетін анықтау.